

**INDICATEUR DE NIVEAU
de lave-glace**

**LABORATOIRE
D'EXPÉRIMENTATIONS
pour Arduino Uno**

**ACQUISITION
DE 4 VOIES
ANALOGIQUES
via une liaison
Bluetooth**

LE NÉBULOPHONE

**Synthétiseur
audio Arduino
de «Bleep Labs»**

**PRÉAMPLIFICATEUR
STÉRÉOPHONIQUE
EN AOP**

**4 entrées :
2 LIN - USB - S/P DIF**

• FRANCE : 6,00 € • DOM AVION : 7,40 € • DOM
SURFACE : 6,80 € • TOMVS : 900 CFP • PORTUGAL
CONT. : 6,90 € • BELGIQUE : 6,50 € • ESPAGNE : 6,90 €
• GRÈCE : 6,90 € • ITALIE : 6,80 € • MAROC : 66 MAD
• TUNISIE : 9,50 TND • CANADA : 9,75 \$CAD

L 14377 - 369 - F: 6,00 €



**TOISE
ultrasonique**



Modules et platines Arduino™



A partir de 4,78 €

Plate-formes microcontrôlées "open-source" programmables via un langage proche du "C". Fonctionnent de façon autonome ou en communiquant avec un logiciel sur ordinateur.

Analyseurs logiques 4 à 32 voies



A partir de 59 €

Raccordement sur PC via bus USB. Nombreuses possibilités de décodage de signaux au format I2C™, SPI™, UART, CAN 2.0B, USB 1.1, 1 Wire™, DMX512, IRDA, LIN, MODBUS...

Oscilloscopes numériques



A partir de 437 €

Modèles 2 voies 25 à 200 MHz - Ecran couleur 640 x 480 pixels - Sortie USB - Nombreuses fonctions intégrées - Avec ou sans analyseur logique 16 voies intégré.

Logiciels de C.A.O



A partir de 24 €

Ergonomiques et très intuitifs - Saisie de schéma - Logiciels de simulation - Conception de prototype - Conception de circuit imprimés - Réalisation de face avant, etc...

Modules ZigBee™



A partir de 20 €

Modèles pilotables via commandes AT ou entièrement programmables pour un fonctionnement autonome. Kits de développement et platines d'évaluation disponibles

Cordon d'interface USB <> GPIB



A partir de 179 €

Fiable, performant et économique. Permet le pilotage d'un équipement GPIB ou le rattachement de copies d'écran via un logiciel d'émulation de traceur open source.

Modules CUBLOC et PICBASIC



A partir de 19 €

Plate-formes microcontrôlées ultra performantes utilisables via une programmation en langage Basic évolué. Documentation entièrement en Français. Prise en main immédiate.

Boîtiers d'interface LabJack



A partir de 109 €

Interfaces professionnelles pour PC permettant de disposer d'entrées/sorties tout ou rien et d'entrées de conversion analogique/numérique via un port USB ou Ethernet.

Modules mbed et LPCXpresso



A partir de 24 €

Plate-formes microcontrôlées sur cœur ARM™ 32 bits à architecture Cortex-M3. Nombreux périphériques intégrés: I2C™, SPI™, UART, CAN, ADG, PWM, DAC, USB, Ethernet...

Afficheurs graphiques 4D Systems



A partir de 28 €

Afficheurs graphiques couleurs TFT ou OLED avec ou sans dalle tactile, pilotables via des commandes ASCII ou programmables pour fonctionner en mode autonome

Plate-forme FOXG20



A partir de 167 €

Système microcontrôlé avec Linux embarqué. Cœur ARM9™ Atmel™ AT91SAM9G20. Nombreux périphériques intégrés: I2C™, SPI™, UART, PWM, USB, Ethernet...

Module CMUcam3



A partir de 150 €

Plate-forme sur base LPC2106 avec caméra vidéo pour acquisition et traitement numérique permettant la reconnaissance de couleurs et le suivi d'objet en temps réel.

Kits d'évaluation FPGA



A partir de 71 €

Kits d'évaluation, cordons JTAG et platines de test pour développement sur FPGA Xilinx™ Spartan-3™, Spartan-6™, Virtex-II™, Virtex-5™. Tarif spécial éducation national.

Modules de restitutions sonores



A partir de 12 €

Modules et platines permettant l'enregistrement et la restitution de fichiers sonores mono ou stéréo. Pilotage via entrées logiques ou port série. Dispo avec ou sans ampli. audio.

Programmateurs de composants



A partir de 16 €

Modèles économiques et modèles professionnels capables de supporter plus de 57830 composants. Avec supports ZIF ou câble ISP. Nombreux adaptateurs optionnels.

Modules Bluetooth™



A partir de 26 €

Dispos sous la forme de clef USB ou série ou de modules OEM avec antenne intégrée ou sortie pour antenne externe. Pour transmission de données ou de signaux audios.

Modules FEZ / GHI electronics



A partir de 37 €

Plate-formes microcontrôlées sur base ARM™ programmables sous environnement .NET Micro Framework™. Gestion I2C™, CAN, USB, Ethernet, UART, One Wire™...

Interfaces CAN



A partir de 96 €

Petits modules d'interfaces CAN <> USB ou CAN <> Série vous permettant de piloter des dispositifs CAN depuis un PC via l'échange de données au format ASCII.

Kits d'évaluation Mikroelektronika



A partir de 32 €

Kits d'évaluations, programmeur/debugger et compilateurs pour microcontrôleurs PIC / dsPIC30/33 / PIC24 / PIC32MX / AVR / 8051 / PSoc / ARM et bases GPS / GSM.

Modules et TAG RFID



A partir de 2 €

Tags, platines de test et modules OEM pour développement d'applications RFID techno. 125 KHz ou 13,56 MHz Unique™, Mifare™, Hitag™, I-Code SLI™, Q5™, etc...

Modules GSM / GPRS



A partir de 44 €

Terminal en boîtier prêt à l'emploi et modules OEM pour transmission GSM / GPRS. Utilisation simple via commandes AT. Kit d'évaluation, platines de test et antennes GSM.

Module de reconnaissance vocale



A partir de 47 €

Modules OEM prêt à l'emploi et modules OEM microcontrôlés programmables permettant le développement d'applications de reconnaissance vocale mono ou multi-locuteurs

Interfaces TCP/IP <> Série



A partir de 21 €

Modèles en boîtier prêt à l'emploi ou sous la forme de modules OEM permettant de disposer d'une conversion transparente de type TCP/IP <> série ou WLAN <> série

Télécommandes radio



A partir de 49 €

Modèles 1 à 4 canaux à modulation AM ou FM. Portée 10 à 300 m. Codage par dip ou en mode anti-scanner. Récepteurs à sorties relais configurables en mode M/A ou impul.

Boussoles électroniques



A partir de 38 €

Boussoles électroniques compensées ou non en inclinaison avec liaison USB, RS232, série (niveau TTL), I2C™ ou PWM. Nombreuses applications pour robotique ludique.

Modules radiofréquences FM



A partir de 9,57 €

Modules OEM émetteurs, récepteurs, transceivers, modems radio en bande 433 MHz et 868 MHz. Type large bande ou bande étroite. Mono fréquence ou multi-canaux.

PC Industriel au format rail-din



A partir de 593 €

PC industriel au format rail-din pour environnements sévères. Base Atom™ Intel™ Z530P. Faible consommation. Faible dissipation thermique. Très nombreux périphériques intégrés.

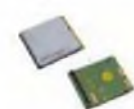
Modules GPS



A partir de 39 €

GPS en boîtier à sortie RS232 ou USB. Modules OEM avec antenne intégrée ou entrée pour antenne externe. Kit d'évaluation, data-logger, antennes amplifiées.

Modules de transmission vidéo



A partir de 15 €

Modules radio multi-canaux OEM pour transmission vidéo et audio (stéréo) en bande 2,4 Ghz ou 5,8 Ghz. Antennes omnidirectionnelles, directives et antennes patch.

Serveurs Web



A partir de 53 €

Modules OEM et boîtiers prêt à l'emploi intégrant un serveur web paramétrable permettant de piloter des sorties, de lire l'état logique d'entrées et la valeur d'entrées A/N.

Modems radio longue portée



A partir de 234 €

Modems radio longue portée (1 à 5 Km) en bande 868 Mhz pour transmission de données (RS232 / RS485), transmission de signaux tout ou rien, signaux analogiques (4-20 mA).

Capteurs divers



A partir de 3,23 €

Sélection inégalée de capteurs: infrarouge, ultrason, magnétique, accéléromètre, groscope, pluie, niveau d'eau, humidité, barométrique, force, température, potentiométrique



Initiation

- 7 Laboratoire d'expérimentations pour Arduino Uno

Micro/Robot/Domotique

- 13 Un robot aspirateur (2^{ème} partie)
25 Acquisition de quatre voies analogiques via une liaison Bluetooth
44 Toise ultrasonique
50 Indicateur de niveau de lave-glace

Loisirs

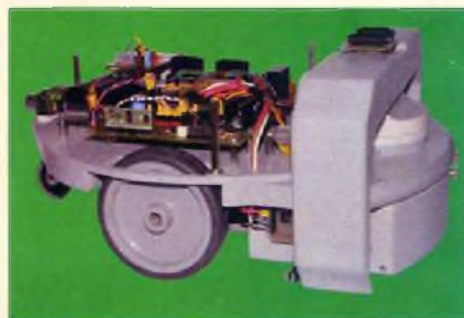
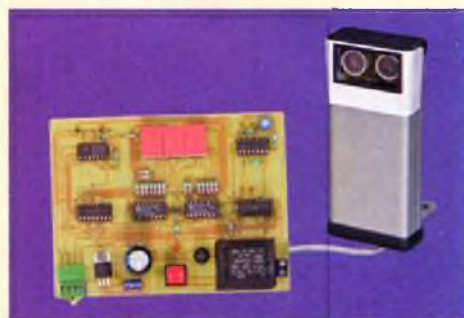
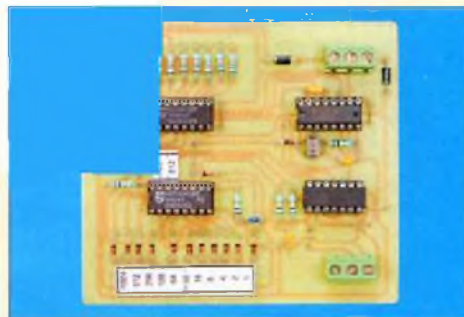
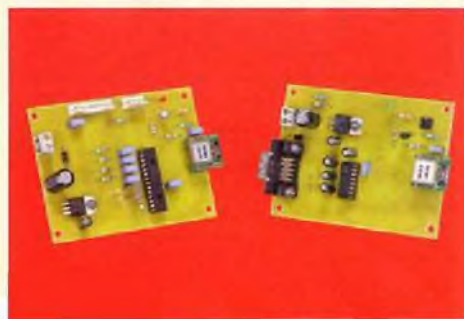
- 33 Le Nébuloophone. Synthétiseur audio Arduino de « Bleep Labs »

Audio

- 54 Convertisseur 6 V / 12 V
58 Préamplificateur stéréophonique en AOP.
4 entrées : 2 LIN - USB - S/P DIF

Divers

- 6 Bulletin d'abonnement
56 Vente des anciens numéros
57 Vente des Hors-séries audio
65 Vente des 3 CD
66 Petites annonces



Fondateur : Jean-Pierre Ventillard - **TRANSOCEANIC SAS** au capital de 170 000 € - 3, boulevard Ney, 75018 Paris Tél. : 01 44 65 80 80 - Fax : 01 44 65 80 90
Internet : <http://www.electroniquepratique.com> - Président : Patrick Vercher - Directeur de la publication et de la rédaction : Patrick Vercher

Secrétaire de rédaction : Fernanda Martins - Couverture : Fernanda Martins - Illustrations : Ursula Bouteville Sanders

Photographe : Antonio Dellim - Avec la participation de : R. Knoerr, Y. Mergy, P. Morin, P. Oguic, J.L. Vandersleyen

La Rédaction d'Electronique Pratique décline toute responsabilité quant aux opinions formulées dans les articles, celles-ci n'engageant que leurs auteurs.

DIFFUSION/VENTES : ALIX CONSEIL PRESSE Tél. : 01 64 66 16 39 - **COMPTABILITÉ** : Véronique Laprie-Bérout - **PUBLICITÉ** : À la revue, e-mail : pubep@fr.oleane.com

I.S.S.N. 0243 4911 - N° Commission paritaire : 0914 T 85322 - Distribution : MLP - Imprimé en France/Printed in France

Imprimerie : Léonce Deprez, ZI « Le Moulin », 62620 Ruitz, France - DEPOT LEGAL : MARS 2012 - Copyright © 2012 - **TRANSOCEANIC**

ABONNEMENTS : 18-24, quai de la Marne - 75164 Paris Cedex 19 - Tél. : 01 44 84 80 26 - Fax : 01 42 00 56 92. - Préciser sur l'enveloppe « Service Abonnements »

ATTENTION ! Si vous êtes déjà abonné, vous faciliterez notre tâche en joignant à votre règlement soit l'une de vos dernières bandes-adresses, soit le relevé des indications qui y figurent.

Abonnements USA - Canada : Contacter **Express Mag** - www.expressmag.com - expressmag@expressmag.com - Tarif abonnement USA-Canada : 60 €

TARIFS AU NUMÉRO : France Métropolitaine : 6,00 € • DOM Avion : 7,40 € • DOM Surface : 6,80 € • TOM/S : 900 CFP • Portugal continental : 6,90 €

Belgique : 6,50 € • Espagne : 6,90 € • Grèce 6,90 € • Italie : 6,80 € • Maroc : 66 MAD • Tunisie : 9,50 Tnd • Canada : 9,75 \$CAD

St Quentin radio

6 rue de St Quentin 75010 PARIS

Tel 01 40 37 70 74 - Fax 01 40 37 70 91 - e-mail : sqr@stquentin-radio.com

Prix ttc données à titre indicatif

à votre service

38 ans

avec bonne humeur

Tubes électroniques

2A3 - Sovtek.....42€	EL 34 - EH.....17€
12AX7LPS - Sovtek.....15€	EL 84 - Sovtek.....9,50€
12AX7 Tungsol.....15€	EL 86.....14€
12AX7WA - Sovtek.....15€	EM 80 / 6E1PI.....31€
12AX7WB - Sovtek.....16€	EZ 81 / 6CA4 - EH.....15€
12AX7WC - Sovtek.....19€	GZ 32 / 5V4.....19€
12AX7 voir ECC83	GZ 34 voir 5AR4 Sovtek
12BH7 - EH.....15€	OA2 Sovtek.....13€
5AR4 - SOVTEK.....25€	OB2 Sovtek.....14€
5R4 WGB.....15€	
5725 - CSF Thomson.....12€	
5881 WXT Sovtek.....15€	
6550 - EH.....34€	
6922 - EH.....18€	
6C45PI - Sovtek.....23€	
6CA4/EZ 81 - EH.....15€	
6H30 PI EH gold.....31€	
6L6GC - EH.....20€	
6SL7 - Sovtek.....14€	
6SN7 - EH.....18€	
6V6GT - EH.....18€	
ECC 81/12AT7-EH.....13,50€	
ECC 81/12AT7-EH, gold.....19€	
ECC 82/12AU7-EH.....13,50€	
ECC 82/12AU7-EH, gold.....18€	
ECC 83/12AX7 - EH.....14€	
ECC 83/12AX7 EH, gold.....18€	
ECF 82/6UBA.....17€	
ECL 88/6GW8 Mullard.....35€	
EF 86.....24€	

lot de 2 tubes appaires

300B - EH.....155€
845 - China.....199€
6550 - EH.....68€
6CA7 - EH.....42€
6L6GC - EH.....40€
6L6WXT - Sovtek.....40€
6V6GT - EH.....33€
EL 34 - EH.....35€
EL 34 - Tungsol.....48,50€
EL 84 - EH.....27€
EL 84M - Sovtek.....39€
EL 84 - Gold lion.....56,50€
KT 66 - Genalex.....78€
KT 88.....69€
KT 90 - EH.....95€

Auto-transformateur 230V > 115V & 115V > 230V

Equipé côté 230V d'un cordon secteur longueur 1,30m avec une fiche normalisée 16 amp. 2 pôles + terre, et côté 115V d'un socle américaine recevant 2 fiches plates + terre

Fabrication Française

Pour utilisation matériel USA en france
 ATNP350 - 350VA - 3,4Kg - 230V > 115V.....79€
 ATNP630 - 630VA - 4,2Kg - 230V > 115V.....112€
 ATNP1000 - 1000VA - 8Kg - 230V > 115V.....148€
 ATNP1500 - 1500VA - 9Kg - 230V > 115V.....185€
 ATNP2000 - 2000VA - 13,5Kg - 230V > 115V.....234€

Fabrication Française

Pour utilisation matériel 230V dans pays 115V
 ATUS350 - 350VA - 3,7Kg - 115V > 230V.....87€



Importation

Pour utilisation matériel USA en france
 40VA - 230V > 115V.....13€
 85VA - 230V > 115V.....24€
 250VA - 230V > 115V.....48€

Pour utilisation matériel 230V dans pays 115V

40VA - 115V > 230V.....11€
 85VA - 115V > 230V.....23€
 250VA - 115V > 230V.....58€



Interrupteur à pied 3 inverseurs

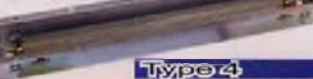


Triple Inverseurs pour commande au pied - pédale d'affets etc...

7,50€ ttc

Chambre de réverbération à ressorts «belton»

Type 4



Type 4 - Le standard de l'industrie pour des années.
 4 ressorts. Longueur : 42,64cm largeur : 11,11cm Hauteur : 3,33cm

Type 4

Type 4	€ ttc
4AB3C1B - Zi=8Ω, Zo=2250Ω, 2,75 à 4 sec.	39€
4BB2A1B - Zi=150Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€
4BB3C1B - Zi=150Ω, Zo=2250Ω, 2,75 à 4 sec.	39€
4DB2C1D - Zi=250Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€
4EB2C1B - Zi=600Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€

Type 8



Type 8 - Qualité assez proche du type 4, mais avec un encombrement réduit.
 Longueur : 23,50cm largeur : 11,11cm Hauteur : 3,33cm

Type 8

Type 8	€ ttc
8AB2A1B - Zi=8Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€
8AB2D1A - Zi=8Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€
8BB2A1B - Zi=150Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€
8DB2C1D - Zi=250Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€
8EB2C1B - Zi=600Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€

Type 9



Type 9 - 6 ressorts, très riche harmoniquement, idéal pour clavier.
 Longueur : 42,64cm, largeur : 11,11cm, Hauteur : 3,33cm.

Type 9

Type 9	€ ttc
9AB3C1B - Zi=8Ω, Zo=2250Ω, 2,75 à 4 sec.	39€
9EB2C1B - Zi=600Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€
9FB2A1C - Zi=1475Ω, Zo=2250Ω, 1,75 à 3 sec.	39€

Support tube



pour 300B.....12€		
pour 845.....16€		
Noval C. imprimé		
Ø 22mm.....4€		
Ø 25mm.....3,50€	Octal	7br C. imprimé.....4,60€
blindé chassis.....3,50€	Circuit imprimé.....3,50€	7br blindé.....4,50€
chassis doré.....4,60€	chassis doré.....3,75€	7br chassis.....4,50€

Fiche cinch/rca Réan/Neutrik

Rca doré, système Neutrik, lot de 4 fiches mâles, couleur au choix : rouge, noir, vert, bleu, jaune, blanc.



6,40€ lot de 4 fiches

Câbles audio Gotham, Canaré & Mogami

GAC 1 - Gotham, 1 cond + blind, ø 5,3mm.....2,50€
GAC 2 - Gotham, 2 cond. + blind, ø 5,4mm.....3,00€
GAC 3 - Gotham, 2 cond. + blind, ø 5,4mm.....3,30€
GAC 4 - Gotham, 4 cond. + blind, ø 5,4mm.....3,50€
GAC 2 2P - Gotham, 2 fois GAC2.....3,50€
GS-6 - Câble asymétrique, Ø5,8mm Canaré.....4,80€
L-4E6S - Câble Star Quad, Ø6,0mm Canaré.....4,20€
L-2T2S - Câble symétrique, Ø6,0mm, Canaré.....3,50€
2524 - Mogami, 1 cond + blindage.....3,50€
2497 - Mogami, 1 cond + blindage.....25,00€
2549 - Mogami, 2 cond 6mm.....3,00€
2792 - Mogami, 2 cond 8mm.....2,75€
2944 - Mogami, 2 cond 2,5mm.....1,50€
2534 - Mogami, 4 cond + blindage.....4,20€
2965 - Mogami, audio/vidéo, type sindex ø 4,6mm par canal.....4,20€
2552 - Mogami pour Bantam.....2,50€
3080 - Mogami AES EBU 110 ohms.....4,95€
3103 - Mogami HP, 2 x 4mm ² , Ø 12,5mm.....16,00€
2921 - Mogami HP, 4 x 2,5mm ² , Ø 11,8mm.....19,00€

Transformateurs amplificateurs à tubes HEXACOM

alimentation, pour amplis à lampe unique et push-pull
 HT 2x250V / 2x300V + 5V et 6,3V

Pour ampli de Puissance	Poids capoté	en cuve*
TU75 - 8/12W	1,7Kg 82€	113€
TU100 - 12/15W	2,2Kg 95€	128€
TU120 - 15/20W	2,8Kg 109€	142€
TU150 - 20/30W	3,3Kg 130€	183€
TU200 - 30/50W	4,1Kg 148€	181€
TU300 - 50/80W	5,4Kg 156€	206€
TU400 - 100/120W	7,4Kg 218€	258€

(* Les modèles en cuve sont «sur commande», délai 15 jours environ.

Transformateur de sortie, pour amplis à lampe unique

Puissance	8/10W	12/15W
Série	EC8xx	EC12xx
Poids	0,65Kg	1,15Kg
Pnx	39€	80€

CM EI 0W6, grain orienté, enroulement sandwichés, BP: 20Hz à 20KHz, fixation étrier.

Puissance	15/30W	30/50W
Série	E15xx	E30xx
Poids	1,3Kg	1,9Kg
Pnx	118€	143€

CM EI 0W6, qualité M6X recuit, en 35/100°, enroulement sandwichés, BP: 20Hz à 80KHz, à encastrier capot noir

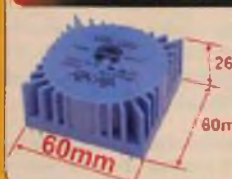
Transformateur torique moulé Talema



30VA = Ø 73 h 39,1
 50VA = Ø 88 h 41,7
 80VA = Ø 98 h 44
 225VA = Ø 126 h 52,4

	30VA	50VA	80VA	225VA
2x9V	35€	-	-	-
2x12V	35€	38€	42€	61€
2x15V	35€	38€	42€	61€
2x18V	35€	38€	42€	61€

Transformateur torique moulé circuit imprimé Talema



2x9V/15VA	22€
2x12V/15VA	22€
2x15V/15VA	22€
2x18V/15VA	22€

Puissance	35W	65W	75W	100W
Série	EPP35xx	EPP65xx	EPP75xx	EPP100xx
Poids	1,7Kg	3,3Kg	4,5Kg	6,70Kg
Pnx	144€	178€	222€	269€

Circuit magnétique: «double C», enroulement sandwichés, BP: 15Hz à 80KHz±1dB, moulé dans boîtier noir, prise écran à 40% sur enroulement primaire. Modèle en cuve sur commande.

Impédance xx disponible 3500, 5000, 2000, 3000 ohms

Puissance	35W	65W	100W
Série	CPHG35xx	CPHG65xx	CPHG100xx
Poids	2,8Kg	5,5Kg	6,8Kg
Prix	173€	300€	369€

Bandeau LED souple, adhésif et étanche

PRIX EN BAISSSE!

Idéal pour des effets lumineux, éclairage ponctuel etc...

- Alimentation en 12Vcc
- Largeur ruban 8mm (sauf blanc chaud 60 LED 5050 et RVB : 10mm)
- Vendu par longueur de 1mètre minimum
- Peut-être découpé par longueur de 5cm (sauf blanc chaud 96 LED 3528 : 30mm environ et RVB : 10cm)
- Conditionnement fabricant : Rouleau de 5m
- Prix dégressifs par quantité >5m (sur demande)

LED 3528
3,5x2,8mm

LED 5050
5x5mm

Couleur	Type LED	prix pour 1 mètre	prix au mètre pour une bobine de 5mètres
blanc chaud - 60 led/m	3528	15€	13€50
blanc froid - 60 led/m	3528	15€	13€50
blanc chaud - 96 led/m	3528	23€	19€
blanc chaud - 60 led/m (très lumineux)	5050	23€	19€
rouge - 60 led/m	3528	15€	13€50
vert - 60 led/m	3528	15€	13€50
jaune - 60 led/m	3528	15€	13€50
bleu - 60 led/m	3528	15€	13€50
tricolore RVB - 30 led/m	5050	18€	16€20

NIPPON CHEMICON, C039

470µF 500V - ø51 L68	24€
1000µF 450V - ø51 L105	38€
1500µF 450V - ø51 L105	42€
2200µF 450V - ø51 L142	50€
4700µF 100V - ø35 L80	14€
10000µF 100V - ø51 L80	22€
22000µF 63V - ø51 L67	21€
47000µF 25V - ø35 L80	23€
47000µF 50V - ø50 L80	28€
150000µF 16V - ø51 L80	23€



LED TRÈS HAUTE LUMINOSITE SHARP

Substrat céramique d'alumine
Dimensions hors tout 12x15mmx1,6mm
Tension d'alimentation 9 à 11,5V typ.10,2V 640mA



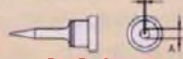
27K00 - blanc chaud 355lm	14,90€
35K00 - blanc neutre 390lm	14,90€
65K00 - blanc froid 410lm	14,90€

Station de soudage WELLER WS81

Description : Station de soudage analogique 80 W, 230 V, avec fer à souder WSP80,80W.

- Régulation électronique analogique pour fer à souder jusqu'à 80 W
 - Température réglable de 150°C à 450°C
 - Réglage de température par potentiomètre gradué
 - Protection classe 1
 - Boîtier antistatique
 - Equilibrage de potentiel (mise à la terre directe d'origine)
 - Reconnaissance automatique des outils
 - Dimensions: 166 x 115 x 101 mm (L x W x H)
- Fer à souder 80 W, 24 V avec panne LT B

Exemple de panne ultra-fine LT15, utilisable sur ce fer 5,50€



A=0,4mm
B=0,15mm



258€

arduino



15,90€

24,50€

Le système Arduino permet de réaliser et de programmer toutes sortes de montages électroniques évolués. Il est constitué de trois parties complémentaires : un matériel électronique construit autour d'un microcontrôleur, un langage de programmation spécifique et un logiciel.

les modules ARDUINO arrivent chez ST QUENTIN RADIO

NEUTRIK

XLR mâle nickelé	
3br - 3,90€	
4br - 5,50€	
5br - 9,00€	
6br - 12,00€	
7br - 13,00€	

XLR femelle nickelé	
3br - 4,50€	
4br - 6,75€	
5br - 11,00€	
6br - 12,00€	
7br - 14,50€	

XLR mâle noir contact or	
3br - 4,90€	
4br - 7,50€	

XLR chassis mâle série D	
3br - 5,00€	
4br - 7,20€	
5br - 8,50€	
6br - 12,00€	
7br - 17,00€	

XLR chassis fem. série D	
3br - 5,50€	
4br - 8,00€	
5br - 12,00€	
6br - 15,00€	
7br - 18,00€	

XLR fem. noir contact or	
3br - 5,75€	
4br - 7,50€	

XLR mâle noir contact or	
3br - 6,00€	
4br - 7,50€	

XLR fem. noir contact or	
3br - 6,50€	
4br - 9,00€	

XLR mâle nickelé soudé	
3br - 8,00€	
4br - 9,50€	

Jack 6,35mm	
Jack mâle mono droit 4,50€	

IEEE - série D	
IEEE	9,00€

XLR fem. nickelé soudé	
3br - 9,00€	
4br - 11,00€	

Jack mâle stéréo droit 5,90€	
------------------------------	--

USB - série D	
USB A	
USB B	5,75€

Powercon	
entrée 230V	7,50€

Jack mâle mono soudé 4,60€	
----------------------------	--

RJ 45 - série D	
	10,50€

entrée 230V	4,00€
-------------	-------

Jack mâle stéréo soudé 8,50€	
------------------------------	--

RJ 45 - Prolong.	
RJ 45 mâle	4,00€

sortie 230V	7,50€
-------------	-------

Jack femelle stéréo 8,80€	
---------------------------	--

BNC 75 - série D	
traversée	11,00€

Jack 3,5mm	
stéréo	4,10€
stéréo soudé	2,50€

Jack femelle stéréo 7,50€	
---------------------------	--

HDMI	
	12,00€

stéréo droit	2,50€
stéréo droit	2,50€
stéréo doré	1,80€

Jack mâle mono doré 2,90€	
---------------------------	--

RCA <-> XLR	
10,50€	RCA fem.
12,00€	XLR mâle
12,00€	RCA mâle
12,00€	XLR fem.
12,00€	RCA mâle <-> XLR mâle
10,50€	RCA fem. <-> XLR fem.

Speakon 4 pôles	
chassis femelle	3,50€
prolongateur mâle	7,50€
adaptateur fem<->fem	6,90€

Combo Jack - XLR pour CI soudé 5,00€	
--------------------------------------	--

7€	
----	--

stéréo droit	2,50€
stéréo doré	1,80€

Combo Jack - XLR pour CI droit 5,00€	
--------------------------------------	--

7€	
----	--

XLR hermaphrodite	
unique au monde XLR 3br qui se transforme de mâle en femelle et vice versa	

Embbase chassis stéréo pour CI 2,30€	
--------------------------------------	--

Transformateur audio	
NTE1 - rapport 1:1 - 12€	
NTE4 - rapport 1:4 - 10,50€	
NTE10/3 - rapport 10:3:1 - 16,50€	
NTE1 - rapport 1:1 prof. - 55,00€	

13,00€	
--------	--

RCA / CINCH	
repère noir, rouge ou jaune	7€

13,00€	
--------	--

St Quentin radio

6 rue de St Quentin 75010 PARIS - Tél 01 40 37 70 74 - Fax 01 40 37 70 91 e-mail : sqr@stquentin-radio.com

Expédition mini 20€ de matériel +Expédition Poste : 7€ + 2€ par objets lourds (coffrets métal, transfo etc.). CRBT 15,00€. Paiement par chèque ou carte bancaire.

ouvert du lundi au vendredi de 9h30 à 12h30 et de 14h à 18h20

abonnez-vous

ÉLECTRONIQUE PRATIQUE

MENSUEL - 11 NUMÉROS PAR AN

Le prix de l'abonnement reste inchangé

43 €

seulement
au lieu de 66 €
Prix de vente au numéro
France métropolitaine



Bon à retourner accompagné de votre règlement à :

Electronique Pratique, service abonnements, 18/24 quai de la Marne 75164 Paris Cedex 19

M. M^{me} M^{lle}

Nom _____ Prénom _____

Adresse _____

Code postal _____ Ville/Pays _____ Tél ou e-mail _____

Je désire que mon abonnement débute avec le n° : _____

Abonnement 11 numéros - France Métropolitaine : 43,00 € - DOM par avion : 50,00 € - TOM par avion : 60,00 €
Union européenne + Suisse : 52,00 € - Europe (hors UE), USA, Canada : 60,00 € - Autres pays : 70,00 €

Offre spéciale étudiant - 11 numéros (Joindre obligatoirement un document daté prouvant votre qualité d'étudiant)

France Métropolitaine : 35,00 € - DOM par avion : 45,00 €
Union européenne + Suisse : 47,00 € - TOM, Europe (hors UE), USA, Canada : 55,00 € - Autres pays : 65,00 €

Je choisis mon mode de paiement :

- Chèque à l'ordre d'Electronique Pratique. Le paiement par chèque est réservé à la France et aux DOM-TOM
- Virement bancaire (IBAN : FR76 3005 6000 3000 1728 445 • BIC : CCFRFRPP)
- Carte bancaire J'inscris ici mon numéro de carte bancaire

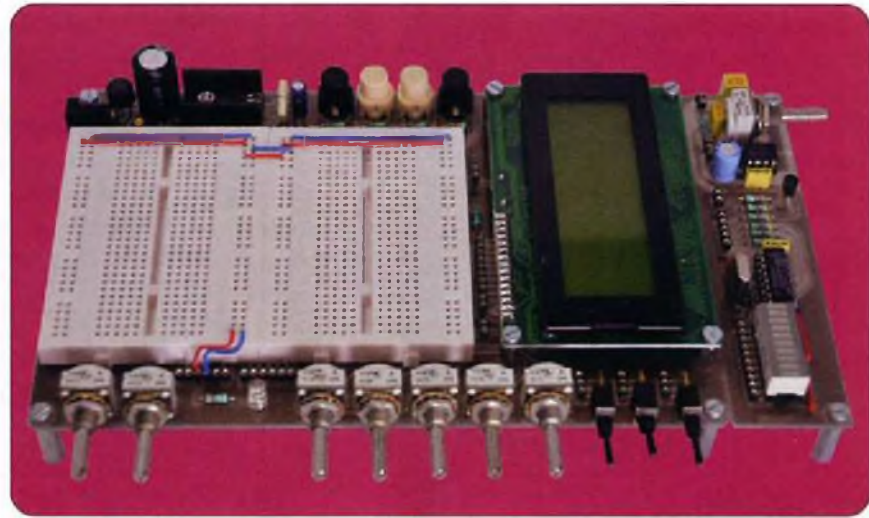
Expire le J'inscris ici les trois derniers chiffres du numéro cryptogramme noté au dos de ma carte

Signature (obligatoire si paiement par carte bancaire)

Conformément à la loi Informatique et libertés du 06/01/78, vous disposez d'un droit d'accès et de vérification aux données vous concernant.

Laboratoire d'expérimentations pour Arduino Uno

Il n'est pas faux d'affirmer que l'Arduino est le plus populaire des microcontrôleurs. La gamme Arduino comporte un module assez récent : le « Uno » ; il s'agit de l'équivalent de la platine « duemilennove » à laquelle nous avons consacré un article dans le numéro 355 d'*Électronique Pratique*.



Le « Uno », en version 3, diffère essentiellement par son circuit de programmation (USB / Série), mais comporte d'autres modifications intéressantes, tout en conservant une compatibilité totale sur le plan de la programmation et de son brochage. Les lecteurs souhaitant s'informer à ce sujet peuvent consulter le site de référence de l'Arduino (voir liens en fin d'article). Devant le vif engouement qu'occasionne ce microcontrôleur, nous avons décidé de vous proposer un laboratoire d'expérimentations, regroupant la majorité des périphériques utiles lors de la mise au point de projets à base de l'Arduino Uno. Autour de la double plaque de câblages sans soudures, vous trouverez les traditionnelles leds et boutons poussoirs, mais également un afficheur LCD, une base de temps, un amplificateur BF, etc.

En sus des connecteurs d'alimentation (0 V et +5 V), il a même été prévu une borne de +9 V pour d'éventuels amplificateurs opérationnels et autres accessoires.

Le module « Arduino Uno » s'enfiche simplement sous la plaque principale, de sorte qu'il puisse se programmer ou s'ôter aisément.

Sachez que nous accordons un soin tout particulier à la sécurité : le labo-

ratoire s'alimente à partir d'un bloc secteur moulé de 9 V, sans se soucier des polarités.

Pour terminer cette présentation, nous voulons vous signaler qu'il est également possible d'employer cette base expérimentale avec d'autres microcontrôleurs puisque l'Arduino Uno est situé dessous.

Voici une excellente occasion de débiter dans le monde passionnant des composants programmés, si ce n'est déjà fait !

Caractéristiques

Notre laboratoire constitue une passerelle efficace entre l'étude électronique, la programmation et l'exécution des programmes.

Il est même possible de changer de μC , en coupant la tension d'alimentation, sans entrave par les fils ou les composants.

La connexion d'un périphérique à l'Arduino Uno s'effectue au moyen de fils fins rigides (type téléphonique), ou mieux encore, avec des fils souples terminés par des broches mâles destinées à s'insérer dans les connecteurs de type « tulipe ».

Voici les principaux équipements de notre laboratoire d'expérimentations :

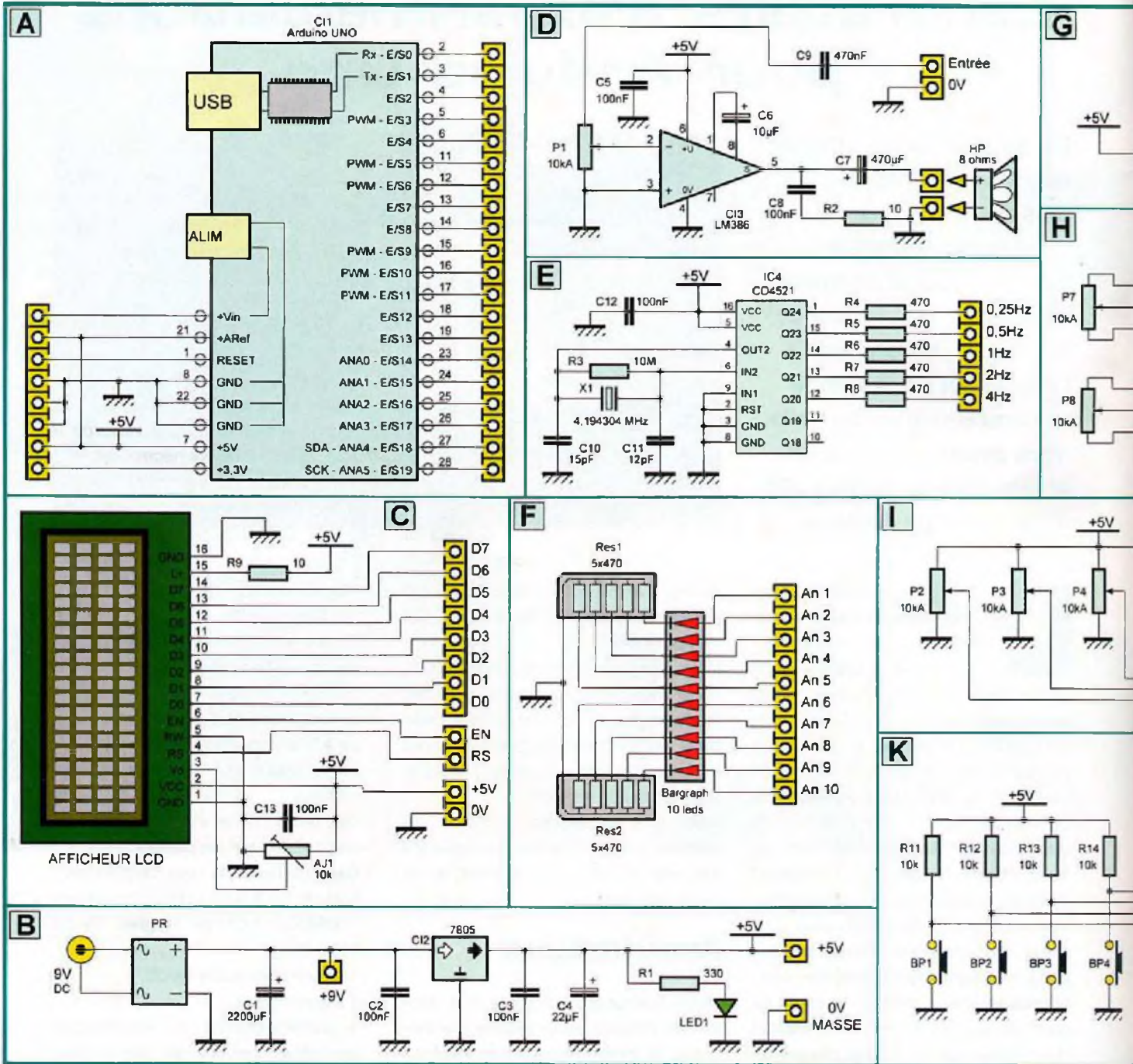
- Connecteurs pour un module « Arduino Uno » ou « duemilennove ».

- Programmation du microcontrôleur par liaison USB.
- Toutes les lignes d'E/S sont disponibles sur des connecteurs femelles de type « tulipe ».
- 2 plaques de câblages sans soudage à 390 contacts.
- Alimentation par un bloc secteur moulé.
- Des tensions de +9 V, +5 V et 0 V disponibles sur les connecteurs.
- Base de temps à cinq fréquences : 0,25 Hz - 0,5 Hz - 1 Hz - 2 Hz - 4 Hz.
- 1 afficheur LCD de 4 lignes de 20 caractères.
- 1 sonde thermique LM35.
- 1 buzzer piézo.
- 5 potentiomètres ou résistances ajustables servant de ponts diviseurs entre 0 et 5V.
- 2 potentiomètres ou résistances ajustables à connexions libres.
- 3 inverseurs à connexions libres.
- 4 touches à forçage 0 V (+5 V au repos).
- 1 amplificateur « audio » de 500 mW pour haut-parleur de 8 Ω .
- 1 « Bar-graph » à 10 leds.

Schéma de principe

Le schéma du laboratoire est scindé en plusieurs parties indépendantes (figure 1).

Les différentes sections se repèrent



aisément par des lettres capitales et des cadres séparés. Nous n'avons pas, volontairement, fait figurer les plaques de câblages sans soudage. Les microcontrôleurs et les périphériques se raccordent entre eux à l'aide de fils embrochés comme précisé ci-dessus. Cette particularité rend notre laboratoire vraiment universel et offre toute son « autonomie » à l'Arduino.

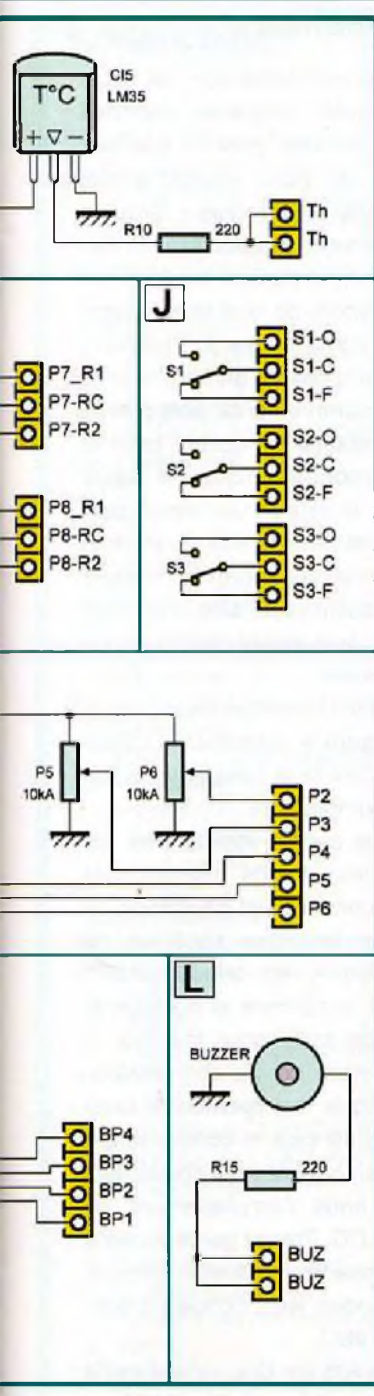
[A] - LE SUPPORT DE L'ARDUINO. Les vingt lignes d'E/S, le signal d'initialisation (RST) et les alimentations sont reportés sur les connecteurs.

Nous n'avons pas prévu de touche d'initialisation (RST) mais, au besoin, vous pourrez la câbler sur la plaque d'essais. La programmation s'effectue par la prise USB intégrée au module. Pour de faibles consommations (moins de 0,5 A), le laboratoire peut s'alimenter via le port USB de programmation. Dans ce cas, évitez de raccorder le bloc secteur.

[B] - L'ALIMENTATION. Le bloc secteur se raccorde sur un connecteur dédié, de 2,1 mm et fournit une tension continue approximative de 9 V, sans préoccupation des

polarités, compte tenu du pont de redressement lui faisant suite. Le filtrage s'effectue au moyen du condensateur C1. Une borne permet de disposer de +9 V à ce point du circuit. La tension est ensuite stabilisée à +5 V par le régulateur C12. Celle-ci est découplée par les condensateurs C2 et C3 au plus près de ses broches, C4 se charge d'un dernier filtrage. La led1, limitée en courant par la résistance R1, visualise le bon fonctionnement de l'alimentation.

[C] - L'AFFICHEUR LCD. Il s'agit d'un modèle courant de 4



1

lignes de 20 caractères, à commande parallèle, avec ou sans rétroéclairage. La résistance ajustable AJ1 règle le contraste et le condensateur C13 découple sa tension d'alimentation. La ligne RW est directement reliée à la masse, car nous n'envisageons pas de lire les registres internes de l'afficheur dans cette application. La résistance R9 limite le rétroéclairage ; consultez la notice du constructeur pour connaître sa valeur exacte, dans le doute, une résistance de 47 Ω fera l'affaire. Les entrées de données (D0 à D7) et de gestion (RS et EN)

sont reportées sur des connecteurs femelles. L'afficheur se relie soit à six sorties digitales (quatre pour les données D4 à D7 et deux pour RS et EN) en mode 4 bits, soit à dix sorties digitales (huit pour les données D0 à D7 et deux pour RS et EN) en mode 8 bits.

[D] - L'AMPLIFICATEUR AUDIO.

Il s'agit d'un schéma très classique à base de LM386. La modulation du signal d'entrée parvient au potentiomètre de volume P1 via le condensateur de liaison au mylar C9. Le curseur attaque l'entrée « inverseuse » de C13, l'autre étant reliée à la masse. La sortie est prévue pour être chargée par un petit haut-parleur de 8 Ω, via le condensateur C7.

Le circuit constitué de R2 et de C8 évite l'oscillation, C5 découple la tension d'alimentation. L'amplificateur peut servir à écouter des signaux BF produits par un des microcontrôleurs, mais peut également s'avérer très utile pour d'autres expérimentations analogiques.

[E] - LA BASE DE TEMPS.

Nous avons fait appel à un circuit bien connu de nos lecteurs : le CD4521. Celui-ci renferme l'oscillateur et une cascade de diviseurs.

Le quartz X1 de 4,304194 MHz, les condensateurs C10, C11 et la résistance R3 fixent la fréquence de base. Les sorties Q20 à Q24 des diviseurs offrent respectivement les fréquences de 4 Hz, 2 Hz, 1 Hz, 0,5 Hz et 0,25 Hz sur les connecteurs, via les résistances de protections R4 à R8. Ces fréquences peuvent servir à cadencer avec une très grande précision les entrées digitales de l'Arduino pour des applications telles que des horloges, des chronomètres, des temporisateurs à longues durées, etc.

[F] - LE « BAR-GRAPH » A DIX LEDS.

Les réseaux de résistances Res1 à Res2 limitent le courant des dix leds intégrées au « bar-graph ».

Les points communs des deux réseaux sont reliés à la masse, il faut donc un niveau de +5 V à +9 V pour les illuminer. Chaque led peut être commandée individuellement par une sortie digitale. Cette fonction simple est très pratique pour tester divers états (logiques ou analogiques).

[G] - LA SONDE DE TEMPÉRATURE.

Nous avons opté pour le circuit LM35. Il est directement relié au +5 V et à la masse. Celui-ci offre une courbe linéaire de 10mV par degré Celsius et sa mise en œuvre est très simple, tant au niveau du câblage que de sa programmation. La résistance R10 sert de protection sur le signal de sortie lors du raccordement à une entrée du convertisseur analogique / digital (ANA0 à ANA5).

[H] - LES DEUX POTENTIOMÈTRES LIBRES.

Ils s'avèrent bien utiles lors d'expérimentations analogiques. Toutes leurs broches sont libres pour recevoir le potentiel ou le signal nécessaire.

Il arrive parfois de faire suivre une sortie de l'Arduino par un filtre « audio » ou par un autre étage analogique requérant l'usage d'un potentiomètre.

[I] - LES CINQ POTENTIOMÈTRES RELIÉS.

Ils sont couramment employés pour modifier des variables par programmation. Leurs extrémités sont directement reliées au +5 V et à la masse. Les curseurs aboutissent à des connecteurs femelles. Leur valeur doit être lue par une entrée du convertisseur analogique / digital (ANA0 à ANA5).

[J] - LES TROIS INVERSEURS LIBRES.

Ils permettent de commuter des niveaux logiques ou analogiques. Leurs trois broches, O (ouvert) C (commun) et F (fermé), sont libres pour recevoir le potentiel ou le signal nécessaire.

[K] - LES QUATRE TOUCHES.

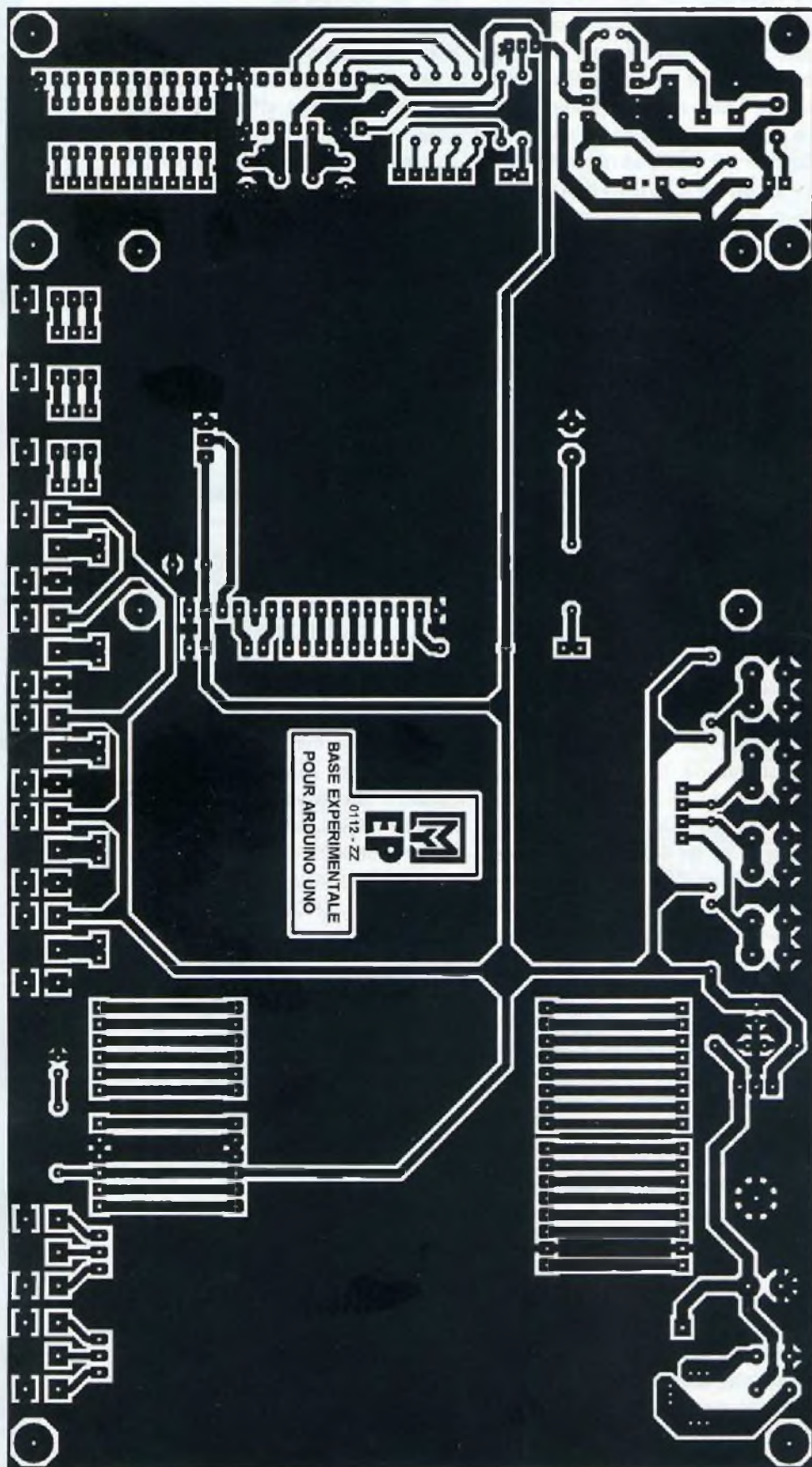
Le connecteur de chaque touche (BP1 à BP4) est relié au niveau « haut » (+5 V) via les résistances R11 à R14. C'est l'état permanent au repos.

Lorsque l'une d'elles est actionnée, le potentiel de la masse est « forcé » sur le connecteur correspondant.

La lecture de leur état nécessite des entrées digitales (E/S0 à E/S19).

[L] - LE BUZZER PIEZO.

Une de ses deux broches est directement reliée à la masse. L'autre est accessible sur un connecteur femelle via la résistance de limitation R15. Il se commande par un signal modulé en largeur d'impulsion (PWM).



La réalisation

Le montage est réalisé sur une seule plaque cuivrée, surélevée par des entretoises filetées, pour lui conférer un aspect de base expérimentale, afin d'accéder au module « Arduino Uno » enfichable et pour fixer (collage) un petit haut parleur dessous. Le dessin du typon, de type simple face, est visible sur la **figure 2**. Procurez-vous les composants afin d'être sûrs de leurs encombrements, puis gravez le circuit imprimé en optant pour la méthode photographique, la seule permettant d'obtenir un travail parfait. Ébavurez la platine avec soin pour un meilleur confort. Percez toutes les pastilles à l'aide d'un foret de 0,8 mm, puis alésez certains trous selon nécessité.

Suivez le plan d'insertion des composants en **figure 3**. Effectuez le câblage en fonction de la taille et de la fragilité des composants.

Commencez par les résistances, les supports des circuits intégrés, les nombreux connecteurs constitués de broches de barrettes sécables de type « tulipe », les condensateurs céramiques et au mylar et poursuivez par ordre de taille pour finir par le régulateur vissé contre son dissipateur thermique. La résistance ajustable AJ1 ainsi que le condensateur C13 se positionnent horizontalement (couchés) sous l'emplacement de l'afficheur LCD. Prenez garde au sens des composants polarisés (circuits intégrés, diodes, leds, condensateurs chimiques, etc.).

Le module « Arduino Uno » s'embroche sous la platine. Il faut réaliser son support, en soudant quatre rangées de connecteurs SIL mâles (deux de six broches et deux de huit broches), sur la face cuivrée. Attention, cette opération est délicate, vérifiez la précision de vos soudages avant de poursuivre.

Le buzzer piézo se soude également du côté des pistes cuivrées.

L'afficheur LCD est monté sur des barrettes sécables mâles et femelles de type « tulipe », comme sur notre maquette. La réalisation est prévue pour éviter tout câblage externe, hormis celui du haut-parleur (maintenu par simple collage) et ceux des

expérimentations, bien sûr ! Veillez à ce qu'il n'établisse aucun contact électrique avec sa carcasse.

La place libre au dessus du module « Arduino » sert à coller, côte à côte, deux plaques de câblages sans soudage (breadboard) de 390 contacts chacune.

Programmation et utilisation

Dans un premier temps, n'insérez pas d'Arduino. Après les indispensables vérifications, alimentez votre laboratoire. Contrôlez la présence de la tension de +5 V par rapport à la masse en différents points sur les circuits. Réglez le contraste de l'afficheur LCD au moyen de l'ajustable multitours AJ1. Vous pouvez également effectuer quelques tests en reliant les sorties de la base de temps aux leds du « bar-graph ».

Vous ne devrez jamais insérer ou ôter un module « Arduino » de son support, lorsque le laboratoire est sous tension.

Votre base d'expérimentations est

désormais terminée. Elle est prête à fonctionner mais nécessite un simple cordon de programmation de type USB pour l'Arduino.

Commencez par télécharger la dernière version du logiciel « Arduino » d'édition et de programmation sur le site Internet officiel (1). Le logiciel « Arduino » ne requiert aucune installation, il suffit de lancer le fichier du même nom après décompression.

Raccordez le cordon de programmation et insérez un module « Arduino Uno », sans mettre le laboratoire sous tension, car il s'auto-alimente par le port USB.

Pour vos premières expérimentations, utilisez les nombreux exemples fournis avec le logiciel d'édition et effectuez les câblages correspondants.

Y. MERGY

Adresse Internet de l'auteur :

Mergy Yves - Electronique, Projets, Loisirs, Etudes et Développements
myepied@gmail.com

Bibliographie :

Électronique Pratique N°355 - 357 - 358

Les liens Internet utiles pour ce sujet :

Même si vous le connaissez, voici le site du magazine :

<http://www.electroniquepratique.com>

Site Internet de Gotronic, distributeur des Arduino en France :

<http://www.gotronic.fr/cat-modules-arduino-1232.htm>

Site Internet de Lextronic, distributeur des Arduino en France :

<http://www.lextronic.fr/R2386-modules-arduino.html>

Site Internet de Saint Quentin Radio, futur distributeur des Arduino en France :

<http://www.stquentin-radio.com/>

(1) Site de téléchargement officiel du logiciel Arduino :

<http://www.arduino.cc/en/Main/Software>

Le site de référence de l'Arduino en français : <http://arduino.cc/fr/Main/HomePage>

Profitez de votre temps de consultation sur Internet pour écouter la « Web-Radio » gratuite diffusant la bonne musique colorée de l'océan indien : <http://www.malagasyradiyo.com>. Les fonds récoltés par les annonces publicitaires profiteront à l'enfance malgache défavorisée. N'hésitez pas à laisser une dédicace !



L'ORIGINAL DEPUIS
PCB-POOL
Beta LAYOUT

Pochoir CMS gratuit
Un pochoir CMS est offert avec chaque commande "Prototype"

Nouveau!
Service Assemblage
A partir d'un composant

30% Evaluation
Notez 5 commandes et recevez un code de réduction de 10%

Cool
Prototypes circuit imprimé IMS (Noyau en aluminium)

Appel Gratuit : FR 0800 90 33 30
sales@pcb-pool.com



PCB-POOL® est la marque déposée de

Beta
LAYOUT

www.pcb-pool.com



www.gotronic.fr

COMMANDE DE MOTEUR 50A SYREN50
Commande de moteur 50 A pour les moteurs CC à balais. Elle convient pour la propulsion de robots jusqu'à 110 kg (38 kg pour les robots de combat), pour des véhicules électriques, des pompes, de l'automatisme etc. Lors de chaque ralentissement ou changement de sens de rotation du moteur, la carte SyRen recharge la batterie, permettant une autonomie accrue du robot. La commande peut se faire à l'aide d'une tension analogique, d'un signal RC ou d'un signal série. L'utilisation de deux cartes SyRen permet la commande différentielle (comme les tanks) sans mixage externe, grâce aux modes Diff-drive et RC.
Plus de détails sur www.gotronic.fr.

Type	Code	Prix ttc
SYREN50	24605	89.50 €

CARTE NETDUINO PLUS
La carte Netduino Plus dispose d'un port ethernet RJ45 et d'un port MicroSD pour le stockage des données. Alimentation: via port USB ou 7 à 12 V sur connecteur alimentation. Microprocesseur AT91SAM7X512. Mémoire flash: 128 kB. Mémoire RAM: 80 kB. 14 broches d'E/S dont 2 PWM et 6 UART. 6 entrées analogiques dont 2 PC.
Plus de détails sur www.gotronic.fr.

Type	Code	Prix ttc
NETDUINO+	25982	59.50 €

INTERFACE PHIDGET 1014
Solution simple et pratique pour commuter 4 relais de puissance directement à partir d'un port USB de votre PC. 9 langages de programmation possibles. Applications: commande de lampes, moteurs, etc. Livrée avec câble USB.
Plus de détails sur www.gotronic.fr.

Type	Code	Prix ttc
1014	25440	53.80 €

KIT USB ÉDUCATIF
Ce kit USB éducatif EDU05 permet de faire ses premiers pas dans le monde de l'USB. Apprendre à maîtriser la communication USB avec des appareils externes devient simple en utilisant ce tutoriel. Exemples et tutoriel en Microsoft Visual Basic, éditions C++ et C#. Informations sur www.gotronic.fr.

Type	Code	Prix ttc
EDU05	25124	49.90 €

Livraison 24H Chronopost: 12 €
Livraison 48H Colissimo: 8 €
Livraison 1 semaine: 5.90 €
CB ou chèque à la commande

35ter, Route Nationale - BP 45
08110 BLAGNY (FRANCE)
E-mail: contacts@gotronic.fr

Tél.: 03.24.27.93.42
Fax: 03.24.27.93.50

Un robot aspirateur

(2^{ème} partie)

Nous avons proposé à nos lecteurs, dans notre précédent numéro, la réalisation d'un prototype de robot aspirateur. Cette première partie traitait de la réalisation mécanique du mobile.

Voyons l'aspect électronique avec la réalisation des différentes cartes : microcontrôleur, commandes des moteurs, capteurs, télécommande.

Nous proposons également un programme de gestion qui, au regard du microcontrôleur utilisé, pourra être facilement modifié, donc amélioré.

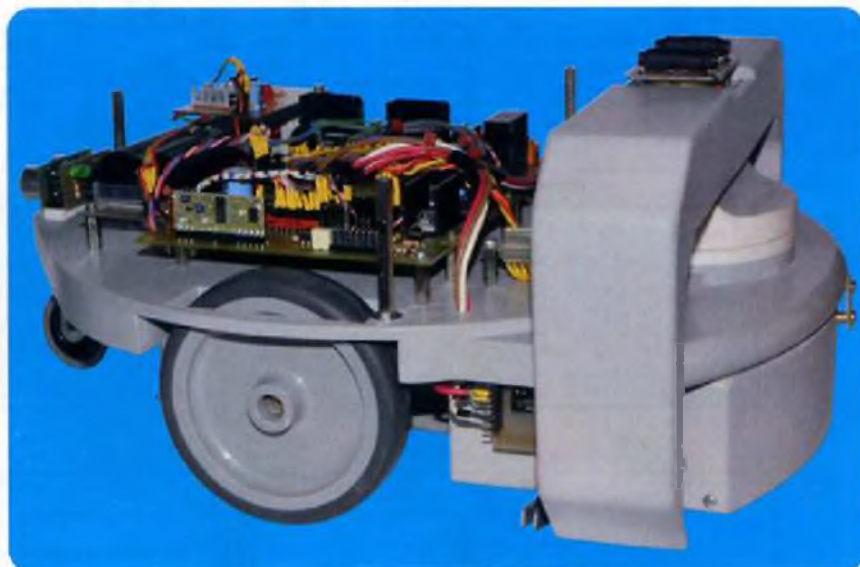
La partie mécanique du robot étant achevée, passons à la description de l'électronique. Nous avons fait simple. Le robot, à l'aide du programme fourni, dispose de deux options : soit il débambule seul en évitant les obstacles, soit il est piloté au moyen d'une télécommande à rayons infrarouges.

Le schéma de principe

Le schéma de principe complet est représenté en **figure 1**. Malgré le nombre important des composants, celui-ci est facilement compréhensible. Chacune des fonctions figure dans un encadré bleu. Ces encadrés correspondent, chacun, à une carte.

La carte à microcontrôleur

Nous avons utilisé cette carte pour notre précédent robot. Nous l'avons



quelque peu améliorée par l'ajout d'un port «série» et quelques lignes d'entrées/sorties supplémentaires. Le cœur du prototype est un microcontrôleur de la gamme Cubloc. Rappelons pour information que les modules Cubloc se programment, entre autres, en langage Basic. Ce langage dispose d'instructions particulièrement puissantes qui permettent de gérer toutes sortes de capteurs et de périphériques. Le logiciel nécessaire à sa programmation, «Cubloc Studio», est gratuit et disponible en téléchargement sur le site du fabricant. Afin de programmer les modules, il suffit de disposer d'un câble RS232 de téléchargement et d'un port «série» sur son ordinateur. Nous donnons, pour rappel, les caractéristiques du module CB405 que nous avons utilisé :

- 200 k de mémoire «flash»
- 51 k de mémoire SRAM pour le BASIC
- 4 k de mémoire SRAM pour le LADDER
- 51 k de mémoire SRAM (stockage des données)
- 4 k de mémoire EEPROM
- Liaison MODBUS (SLAVE, ASCII mode)
- 4 ports «série» RS232 + Bus I²C et SPI

- 64 entrées/sorties dont : 16 convertisseurs A/N sur 10 bits, 12 sorties PWM (DAC) sur 10~16 bits, 4 broches d'interruption externes, 2 compteurs «haute vitesse» 16 bits

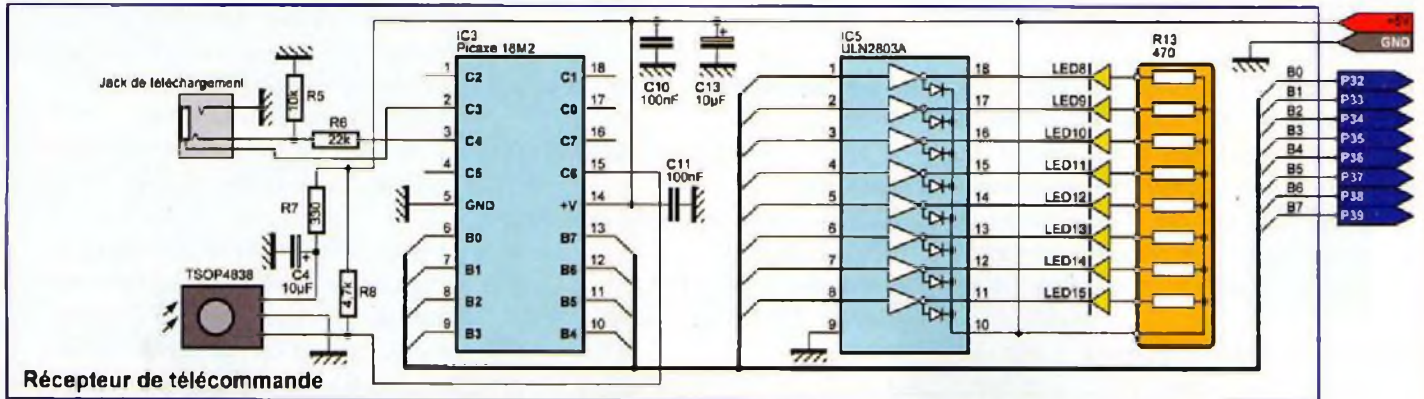
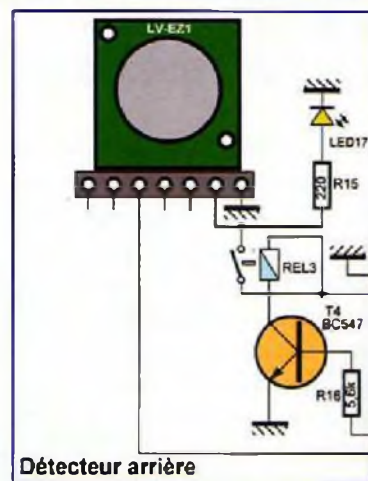
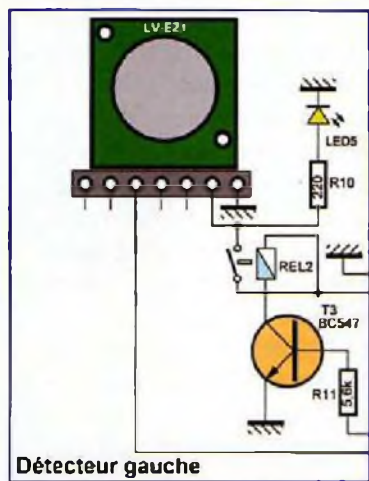
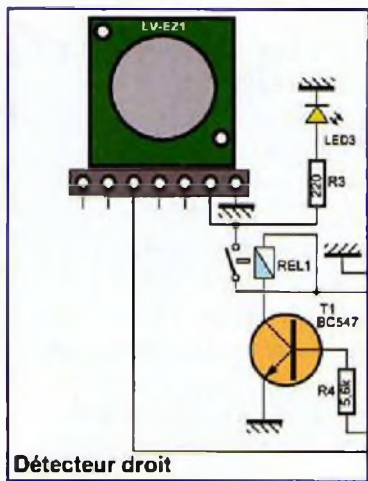
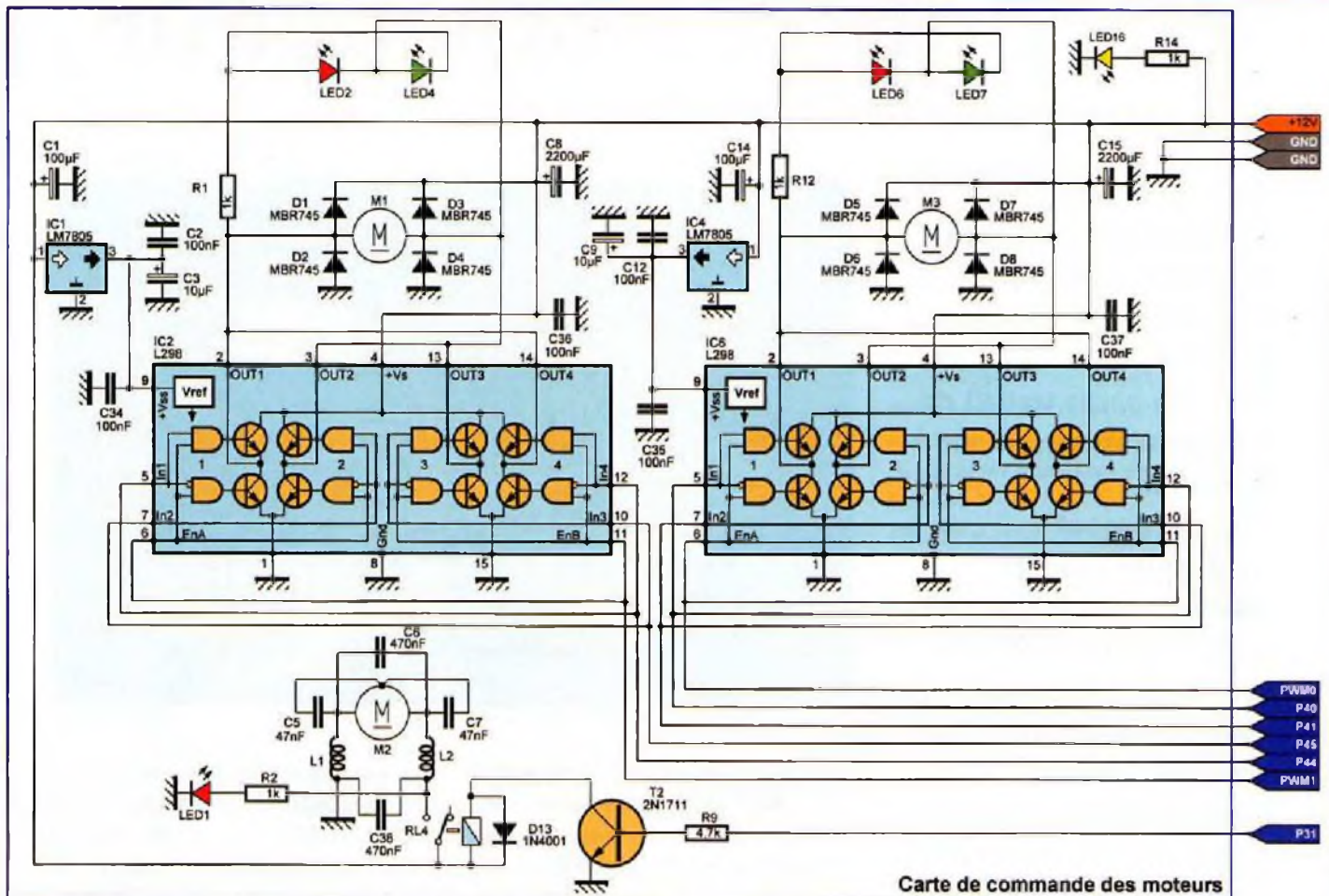
Nous n'avons pas utilisé toutes les ressources du CB405.

Nous disposons, pour la gestion de notre prototype, de :

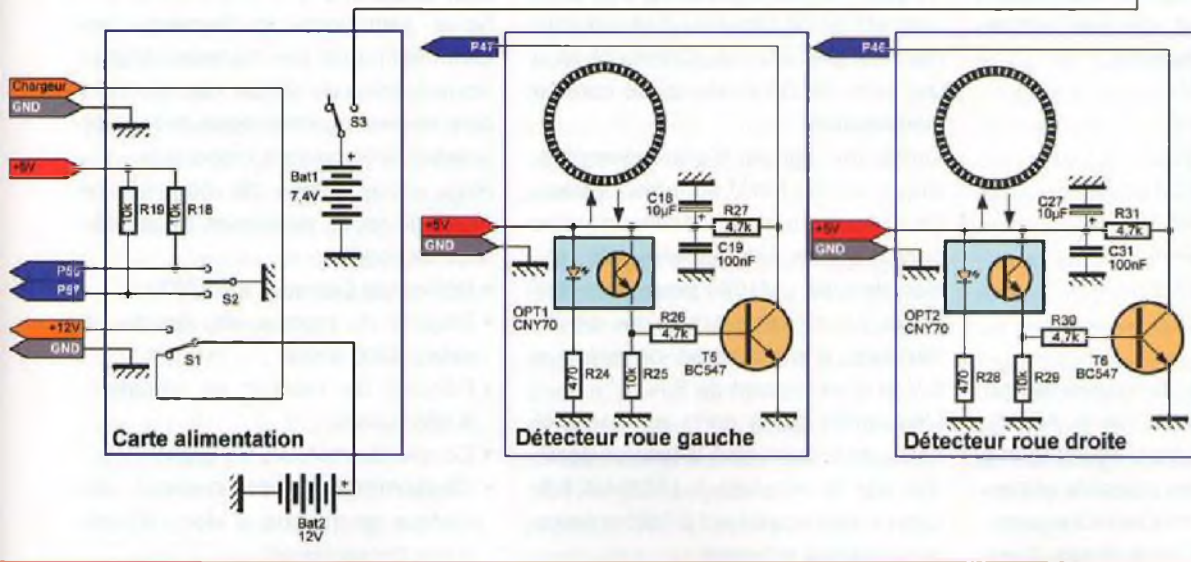
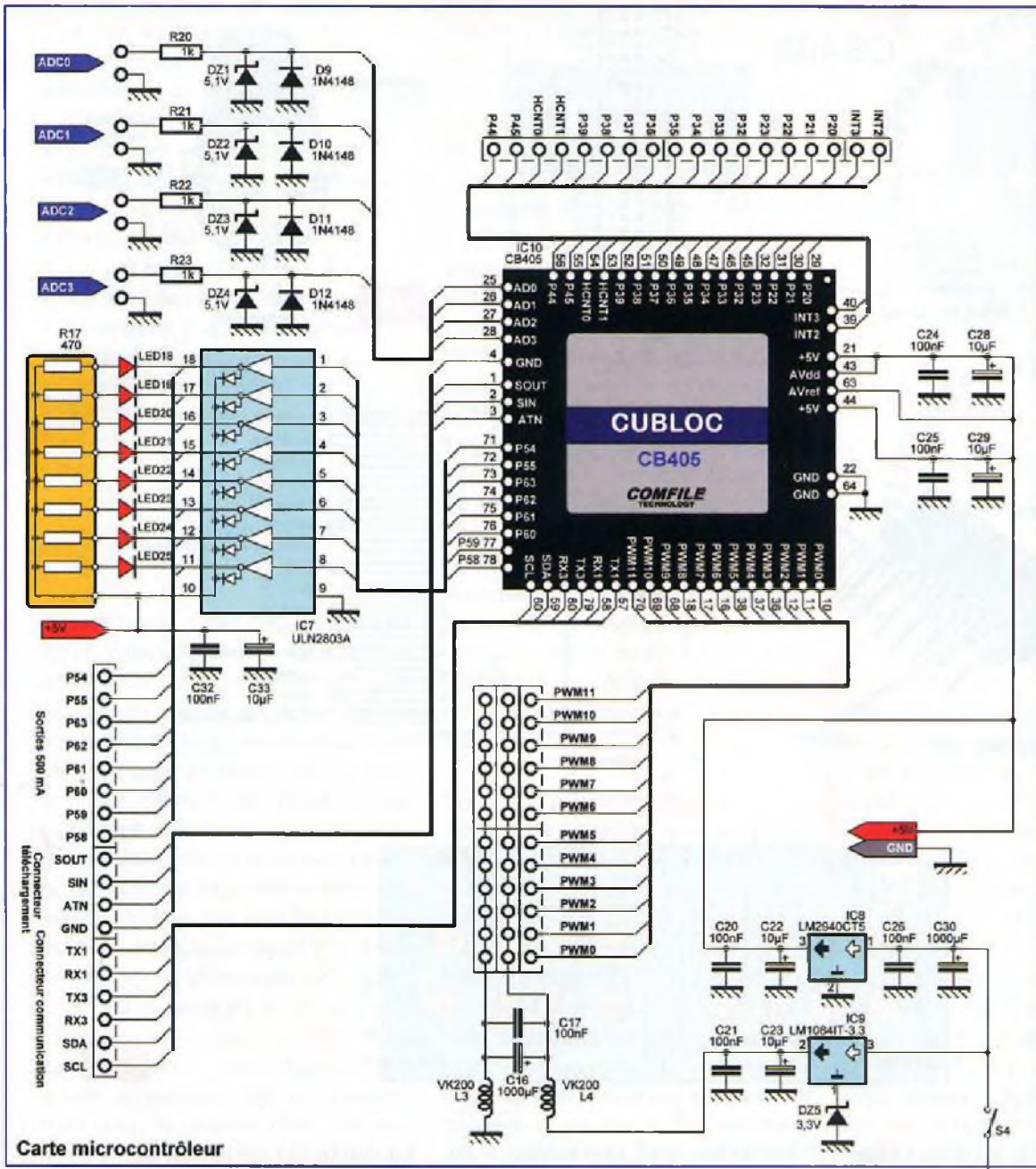
- 12 sorties de commandes des servomoteurs
- + de 20 lignes d'entrées/sorties au niveau TTL
- 2 lignes d'interruptions
- 2 entrées de compteurs rapides 16 bits
- 4 entrées analogiques protégées, pouvant lire des tensions comprises entre 0V et +5 V
- 4 ports «série», dont l'un est au niveau RS232, les deux autres étant au niveau TTL
- 1 port de communication I²C
- 8 sorties de puissance pouvant débiter au maximum 500 mA

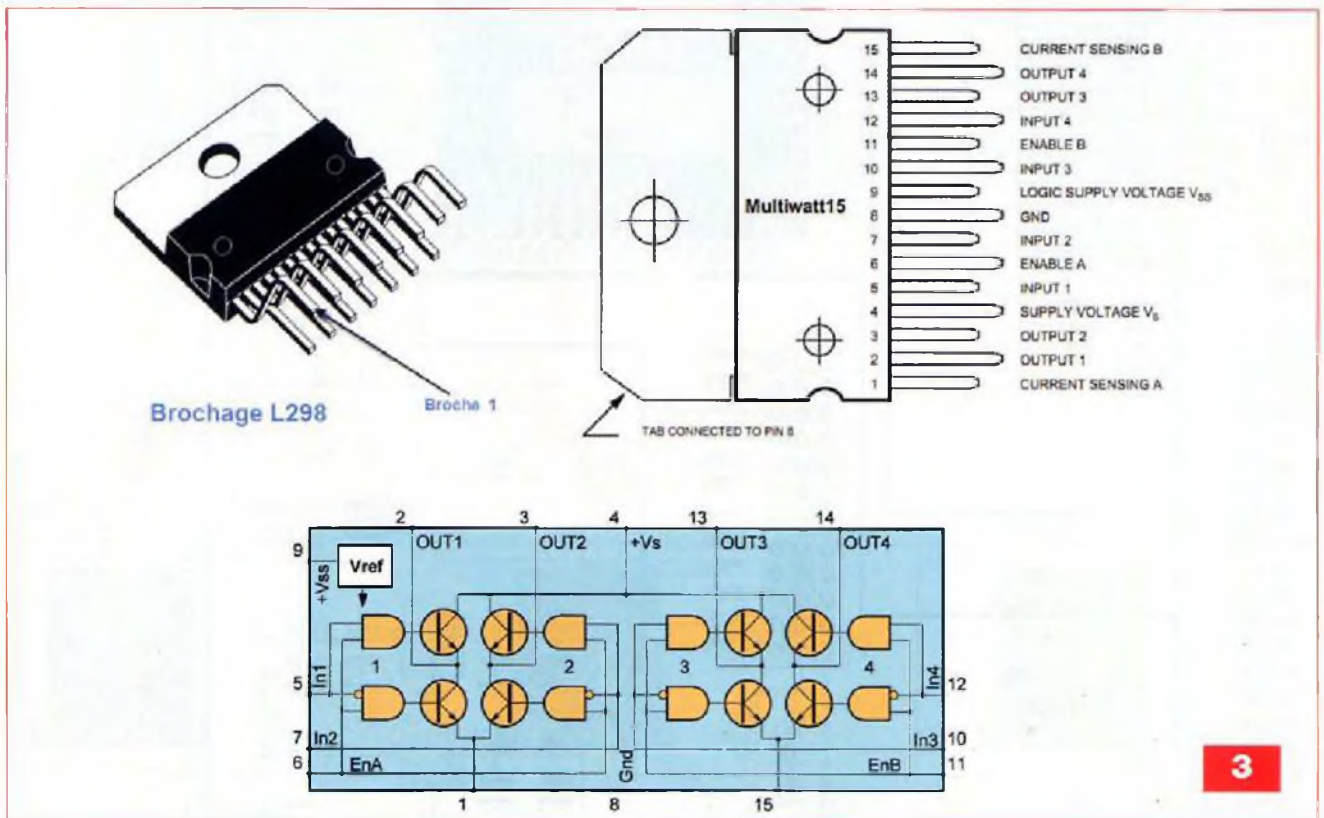
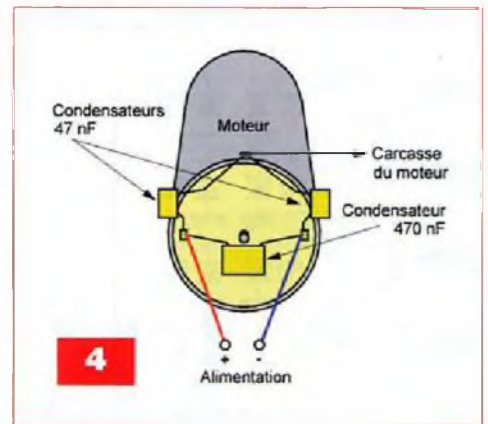
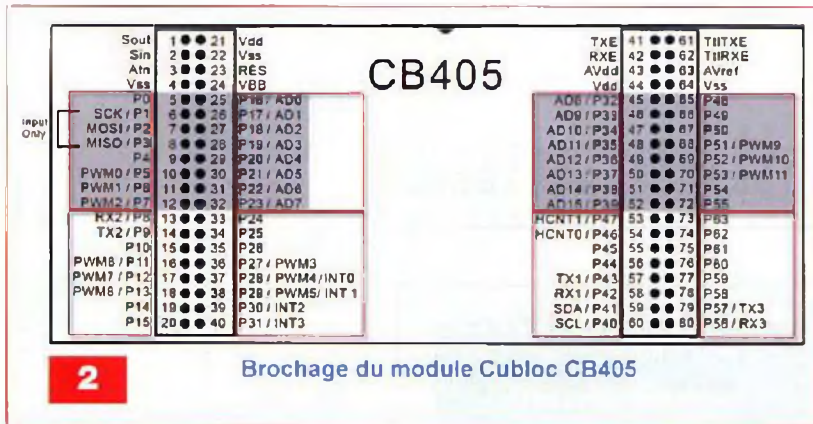
La disposition et la fonction de chacune des broches sont données en **figure 2**.

Chaque groupe de huit lignes (encadré en rouge) indique un port complet.



1





Nous pouvons ainsi, si nous le désirons, agir sur un octet complet et non pas sur un seul bit, par les instructions **Bytein()** et **Byteout()** :

- Bloc 0 → P0 à P7
- Bloc 1 → P8 à P15
- Bloc 2 → P16 à P23
- Bloc 3 → P24 à P31
- Bloc 4 → P32 à P39
- Bloc 5 → P40 à P47
- Bloc 6 → P48 à P55
- Bloc 7 → P56 à P63

Quatre des lignes du convertisseur, interne au CB405 (ADC0 à ADC3), sont protégées contre les surtensions et les inversions des polarités et permettent la mesure des tensions continues jusqu'à 5 V. Huit lignes d'en-

trées/sorties sont connectées à un octuple réseau de Darlington. Elles permettent de disposer d'un courant maximal de 500 mA. Connecté ici à des leds, nous l'avons utilisé comme visualisation.

Outre les lignes d'entrées/sorties, douze sorties PWM sont disponibles. Elles permettent la commande des servomoteurs. Un régulateur de tension de type LM1084 permet de disposer, pour l'alimentation des servomoteurs, d'une tension de presque 6 V et d'un courant de 5 A. L'ensemble de la carte est alimenté sous une tension de 5 V, tension générée par le régulateur LM2940CT-5. Celui-ci sert également à l'alimentation des capteurs externes.

La carte de commande des moteurs

Nous rappelons, ci-dessous, les caractéristiques des moteurs utilisés. Nous aurions pu utiliser des moteurs plus puissants, mais nous avons été limités par le courant disponible. Ainsi, nous avons dû concilier le poids du robot, sa vitesse et l'ampérage disponible.

- Référence Conrad : n°227579
- Régime du moteur, en marche, à vide : 6000 tr/min
- Régime du moteur en charge : 4 650 tr/min
- Couple du moteur : 35 g/cm
- Consommation de courant du moteur, en marche, à vide : 80 mA (sans transmission)

- Consommation de courant du moteur, en charge : 300 mA
- Diamètre du moteur : 35 mm
- Diamètre de la transmission : 37 mm
- Rendement : 59 %
- Charge «transmission» (maximale) : 18 kg/cm
- Couple (crête) : 180 Ncm
- Courant en charge, max. : 2,1 A
- Diamètre de l'arbre : 6 mm
- Dimensions (diamètre x longueur) : 37 mm x 77 mm
- Démultiplication : 1/200
- Longueur de l'arbre du moteur : 12 mm
- Régime en charge : 26 tr/min
- Régime à vide (1,5 V) : 30 tr/min
- Tension d'alimentation : 12 V
- Tension nominale : 12 V

Faisant appel à des circuits intégrés L298, l'électronique de la carte de commande des moteurs est très simple. La **figure 3** représente la structure interne du circuit et son brochage. Conçu à l'origine pour le pilotage des moteurs pas à pas, il peut également être utilisé pour la commande des moteurs à courant continu. Il renferme deux ponts de commande en H, qui peuvent être alimentés sous une tension de 46 V et débiter en continu un courant de 2 A (ou 2,5 A, 80 % On et 20 % Off, où $t_{on} = 10$ ms).

Les deux ponts internes peuvent être câblés en parallèle, afin de disposer d'un courant doublé. C'est ce que nous avons réalisé pour notre carte. Une tension de 5 V est également nécessaire pour l'alimentation de la logique interne.

Trois signaux de commandes émanant du microcontrôleur sont nécessaires pour le «pilotage» de chaque moteur : deux qui déterminent le sens de rotation et l'arrêt et un signal PWM qui fixe la vitesse de rotation.

Les différentes combinaisons sont énumérées ci-dessous :

- VEN = 1, IN1 = 1, IN2 = 0 → rotation horaire
- VEN = 1, IN1 = 0, IN2 = 1 → rotation anti-horaire
- VEN = 1, IN1 = IN2 → arrêt rapide
- VEN = 0, IN1 = 0 ou 1, IN2 = 0 ou 1 → arrêt et roue libre

Ainsi, pour la commande des moteurs, il suffit de positionner les deux bits du sens de rotation (ou d'arrêt) IN1 et IN2, puis d'envoyer le signal PWM sur la broche ENABLE du L298. Des leds de contrôles sont connectées «tête bêche» aux bornes de ceux-ci, elles permettent de visualiser le bon fonctionnement.

Chacun des moteurs de propulsion doit être antiparasité. Des condensateurs suffisent et doivent être câblés selon le schéma de la **figure 4**.

Le troisième moteur, celui de l'aspiration, est également commandé par cette carte. Là, une seule ligne d'entrée/sortie du microcontrôleur est nécessaire. Elle commande un transistor de type 2N1711 qui permet l'alimentation d'un relais, lui-même commutant le 12 V vers le moteur.

Ce dernier générant plus de parasites que les moteurs de propulsion, il est nécessaire d'insérer des inductances en série dans les deux lignes d'alimentation.

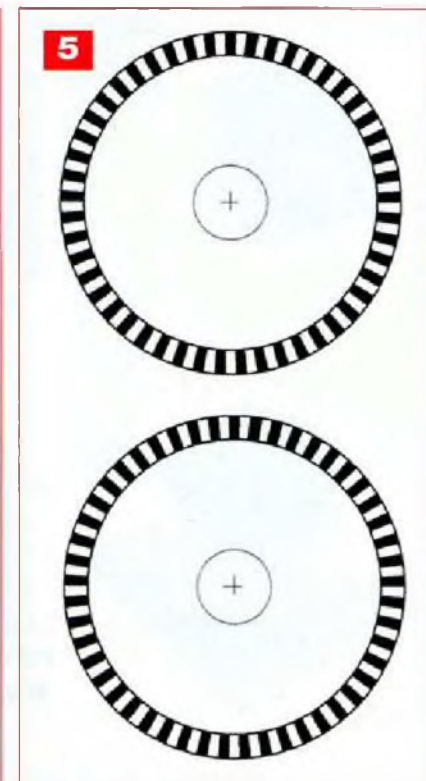
La carte alimentation

Cette carte supporte la batterie d'alimentation des circuits électroniques, trois commutateurs et deux résistances. Nous avons utilisé une batterie Li-Ion, de capacité 1500 mAh, qui présente l'avantage de pouvoir être rechargée assez rapidement et d'être d'un faible encombrement. La batterie de propulsion de 12 V doit avoir une capacité minimale de 7 Ah. Un connecteur permet le raccordement d'un chargeur pour cette dernière.

Deux des commutateurs servent à la mise en service des batteries. Le troisième, à trois positions (On/Off/On), permet de sélectionner le mode de fonctionnement : indépendant, par télécommande infrarouge ou mise en attente.

Les cartes à capteurs optiques

Si nous souhaitons faire se déplacer le robot d'une distance déterminée, il convient de connaître la distance parcourue, par un point situé sur chacune des roues. Le procédé le plus simple est d'équiper les roues de disques sur lesquels sont tracés des repères. Nous avons utilisé ceux représentés en **figure 5** (échelle 1/2,



télécharger l'échelle 1/1 sur notre site www.electroniquepratique.com) qu'il vous suffira d'imprimer sur un papier épais (160 gr ou 240 gr), de découper et de coller sur chacune des roues.

Chacun des disques comporte quarante neuf repères noirs. Les roues ayant un diamètre de 100 mm, la rotation sur un seul repère correspond à une distance d'environ 6,4 mm. Il est alors très simple de connaître le nombre de repères correspondant à une distance donnée.

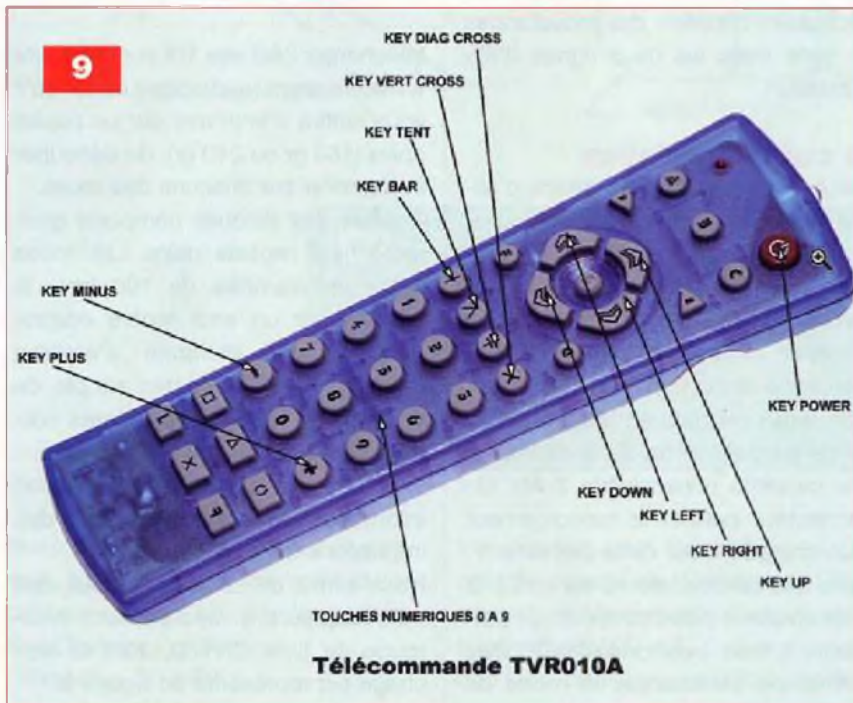
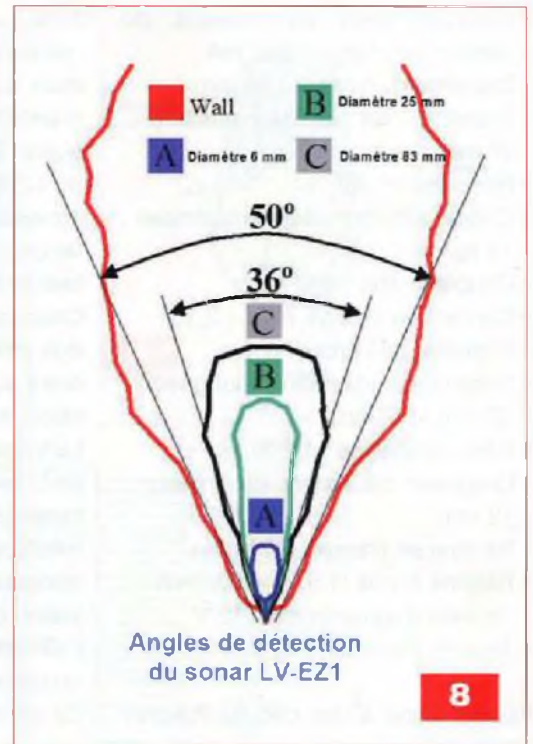
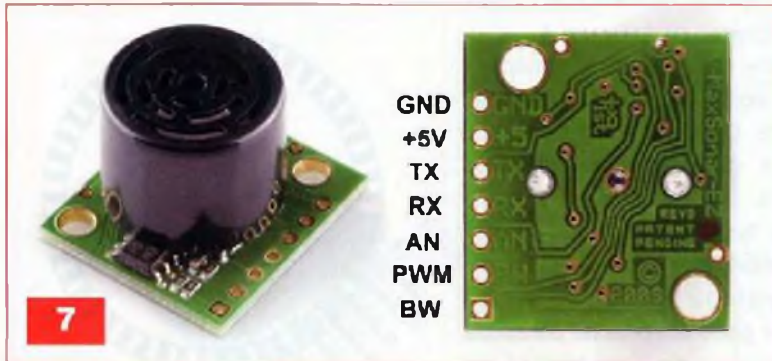
Pour que le microcontrôleur soit informé de la distance parcourue, des impulsions doivent lui parvenir.

Nous avons utilisé, dans ce but, des optocoupleurs à rayonnement infrarouge de type CNY70, dont le brochage est représenté en **figure 6**.

Positionnés à moins d'un millimètre des disques, une impulsion positive est générée chaque fois qu'un repère noir passe devant eux. Ces impulsions sont acheminées vers les entrées HCNT0 et HCNT1 du CB405. Ce sont les entrées des deux compteurs rapides du microcontrôleur.

Ces compteurs peuvent travailler sur 32 bits et la fréquence maximale de comptage est de 500 kHz, ce qui est, pour nous, beaucoup plus que suffisant.

D'autre part, un point important est à



noter : ces compteurs sont gérés de façon «matérielle» et fonctionnent de manière indépendante. Ils peuvent donc comptabiliser des impulsions en temps «réel», sans tenir compte du fonctionnement du programme principal.

Il faut cependant noter que le compteur HCNT0 utilise les mêmes ressources matérielles que les sorties PWM0, PWM1 et PWM2. Il conviendra donc de ne pas utiliser ces sorties si le compteur est en fonction.

Les détecteurs à ultrasons

Afin de se déplacer seul, le robot doit identifier les obstacles se trouvant sur sa route, dans le but de les contourner. Nous avons utilisé, pour cette fonction, des détecteurs à ultrasons de type LV-EZ1. La figure 7 donne deux clichés de ce détecteur. L'un d'eux indique son brochage.

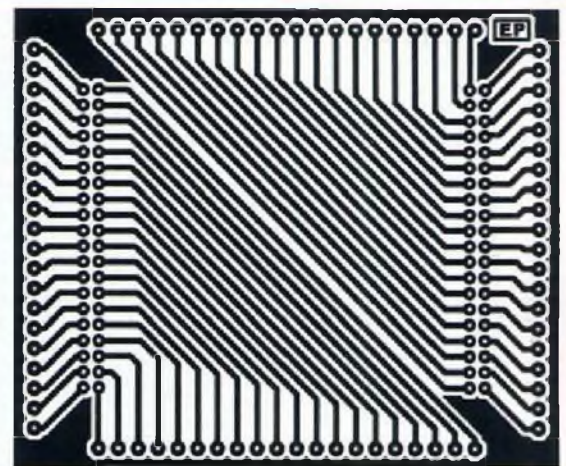
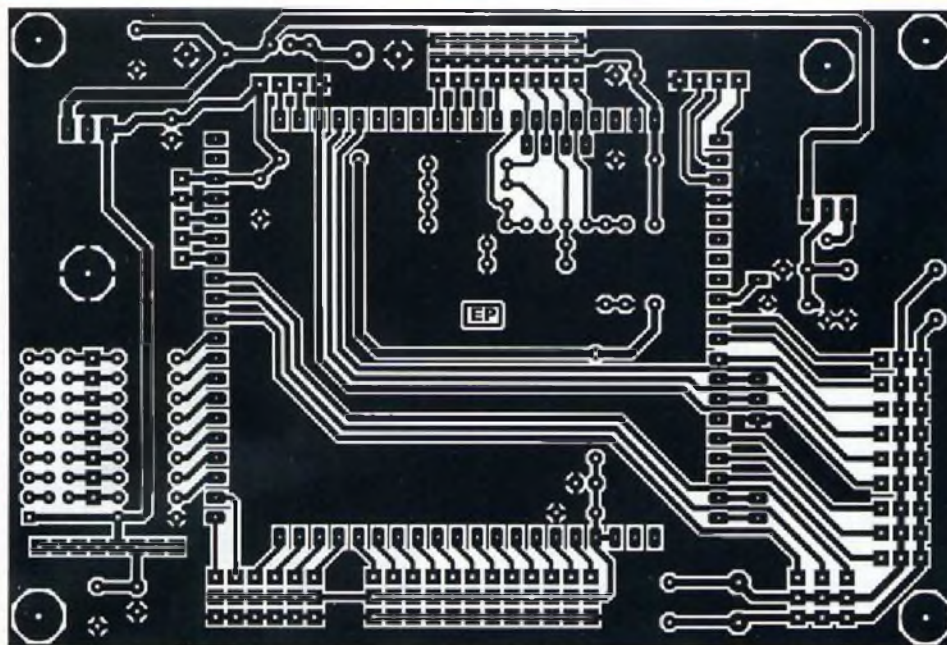
La figure 8 représente un diagramme sur lequel figurent les angles de détection du LV-EZ1 et le diamètre des objets qui peuvent être détectés.

Le capteur, qui peut être alimenté sous une tension pouvant varier entre 3,3 V et 5 V, dispose de trois sorties de mesures, ce qui le rend universel :

- **Sortie TX** : lorsque la broche BW est laissée «libre» ou maintenue au niveau «bas». La sortie TX délivre des signaux «série» au format RS232. Ces données sont, dans l'ordre, le caractère ASCII «R» suivi par trois autres qui forment le nombre (maximum 255) de pouces le séparant d'un objet

- **Sortie AN** : cette sortie analogique délivre une tension proportionnelle à la distance de $(V_{cc}/512)$ / pouce. Une alimentation du module de 5 V donne 3,8 mV/cm, tandis que 3,3 V de tension d'alimentation donnent 3,51 mV / cm

- **Sortie PWM** : cette sortie délivre des impulsions, dont la durée est proportionnelle à la distance, avec



12

11

un facteur de $147 \mu\text{s}$ / pouce ou $58 \mu\text{s}$ / cm

Le robot est équipé de trois détecteurs : gauche, droit et arrière.

Ce dernier n'est pas utilisé par le programme que nous fournissons.

Chacun des détecteurs est fixé sur une petite platine. Celle-ci supporte un relais et un transistor qui le commande. En effet, il est inutile d'alimenter les détecteurs lorsque ceux-ci ne sont pas utilisés.

Deux lignes du module Cubloc sont nécessaires au fonctionnement de chaque platine : l'une commande le relais et l'autre est l'entrée du convertisseur analogique / numérique interne qui mesure la tension de sortie du LV-EZ1.

La télécommande

Nous avons opté pour une télécommande par rayonnement infrarouge, beaucoup moins onéreuse que les modules radiofréquences.

L'émetteur, semblable à une télécommande de téléviseur (voir **figure 9**), est commercialisé par la société Gotronic. Elle est vendue avec la diode réceptrice TSOP4838 utilisée pour notre récepteur et dont le brochage est donné en **figure 10**.

Le récepteur, que nous devons réaliser, utilise un microcontrôleur de type Picaxe 18M2.

Soyez rassurés, comme pour le

Cubloc, sa programmation s'effectue au moyen d'un simple câble relié à une liaison «série» du PC et du logiciel «Programming Editor» disponible en libre téléchargement à l'adresse [http://www.picaxe.com/ Software/](http://www.picaxe.com/Software/). Là aussi, la programmation s'effectue en langage Basic.

Le récepteur TSOP4838 reçoit les données en provenance de l'émetteur, les démodule et les transmet au Picaxe 18M2. Selon la touche sollicitée sur la télécommande, une donnée codée sur 7 bits est envoyée. La liste suivante indique la valeur envoyée pour les touches que nous avons utilisées :

- Symbole KEY_POWER = 21
- Symbole KEY_1 = 0
- Symbole KEY_2 = 1
- Symbole KEY_3 = 2
- Symbole KEY_4 = 3
- Symbole KEY_5 = 4
- Symbole KEY_6 = 5
- Symbole KEY_7 = 6
- Symbole KEY_8 = 7
- Symbole KEY_9 = 8
- Symbole KEY_0 = 9
- Symbole KEY_UP = 16
- Symbole KEY_DOWN = 17
- Symbole KEY_LEFT = 19
- Symbole KEY_RIGHT = 18
- Symbole KEY_BAR = 96
- Symbole KEY_TENT = 54
- Symbole KEY_VERT_CROSS = 37
- Symbole KEY_DIAG_CROSS = 20
- Symbole KEY_MINUS = 98
- Symbole KEY_PLUS = 11

Le programme interne du Picaxe 18M2, selon le code reçu, positionne les lignes d'entrées/sorties de son port B, connectées à huit entrées du CB405. Un circuit intégré, de type ULN2803A, buffer connecté au port B du Picaxe 18M2, alimente des leds qui visualisent la donnée que le module Cubloc reçoit. Nous sommes ainsi certains que l'ordre a été transmis correctement.

La portée obtenue est de plusieurs mètres et la télécommande fonctionne également par réflexion des rayons infrarouges sur un plafond blanc. Le «pilotage» du robot ne devrait ainsi rencontrer aucune difficulté.

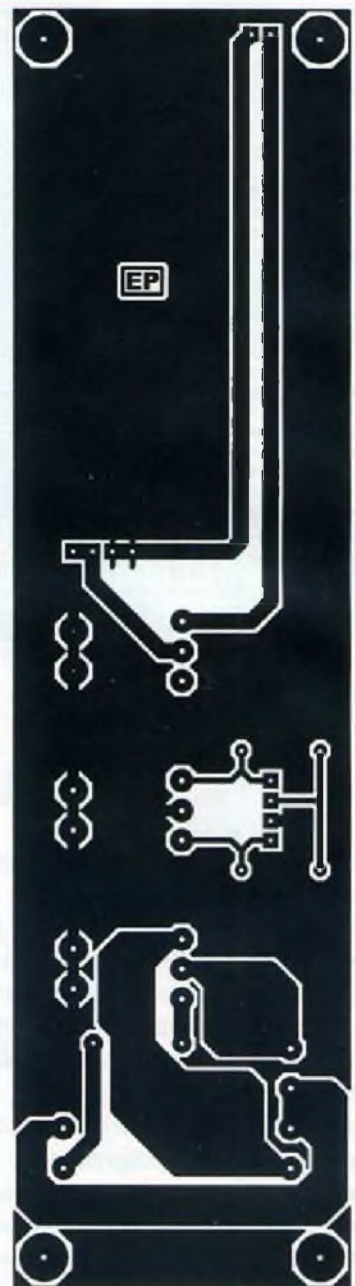
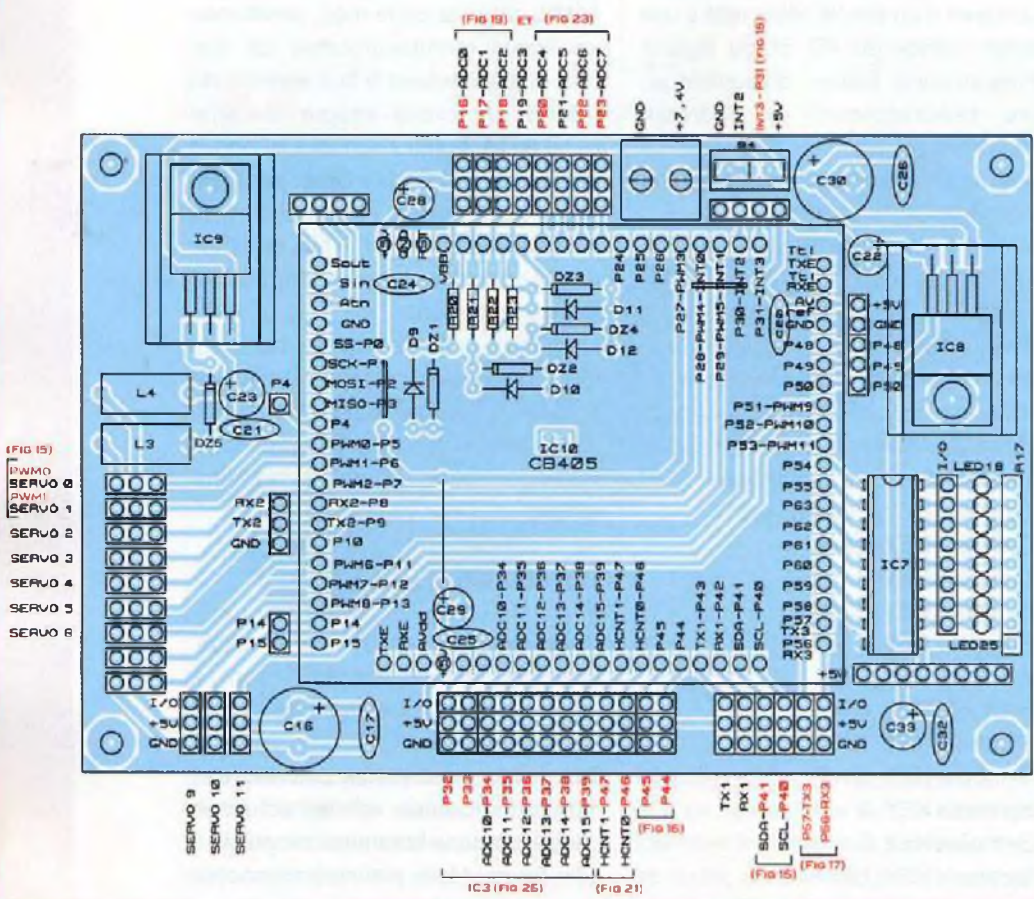
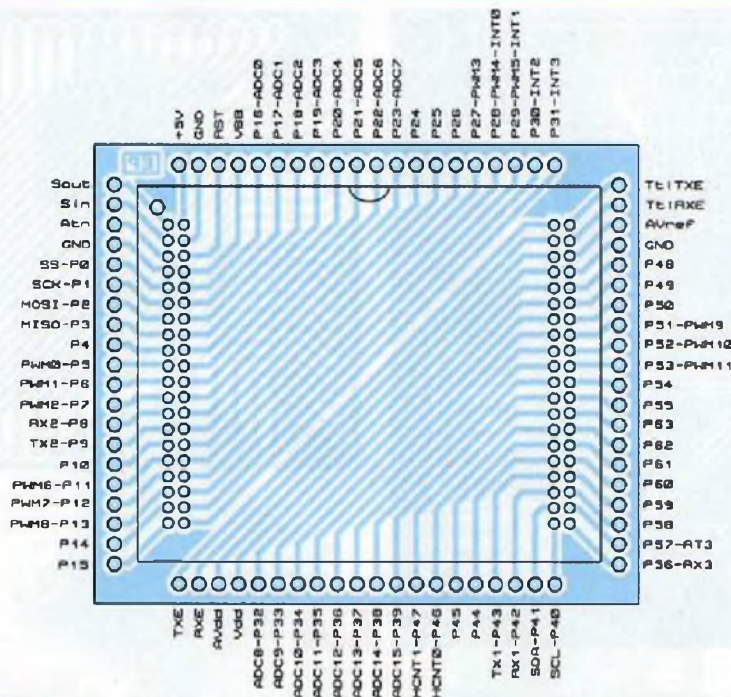
La réalisation

Nous voici parvenus à la pratique. Plusieurs circuits imprimés sont à graver, mais la plupart sont de dimensions modestes.

Les dessins des pistes cuivrées des circuits imprimés et les schémas d'implantations sont ainsi proposés :

- En **figure 11**, la platine à microcontrôleur et en **figure 12** le circuit supportant le Cubloc CB405
- En **figure 13**, l'implantation des composants sur ces deux platines
- En **figure 14**, la carte de commande des moteurs
- En **figure 15**, l'implantation de cette carte
- En **figure 16**, la carte d'alimentation

13



16

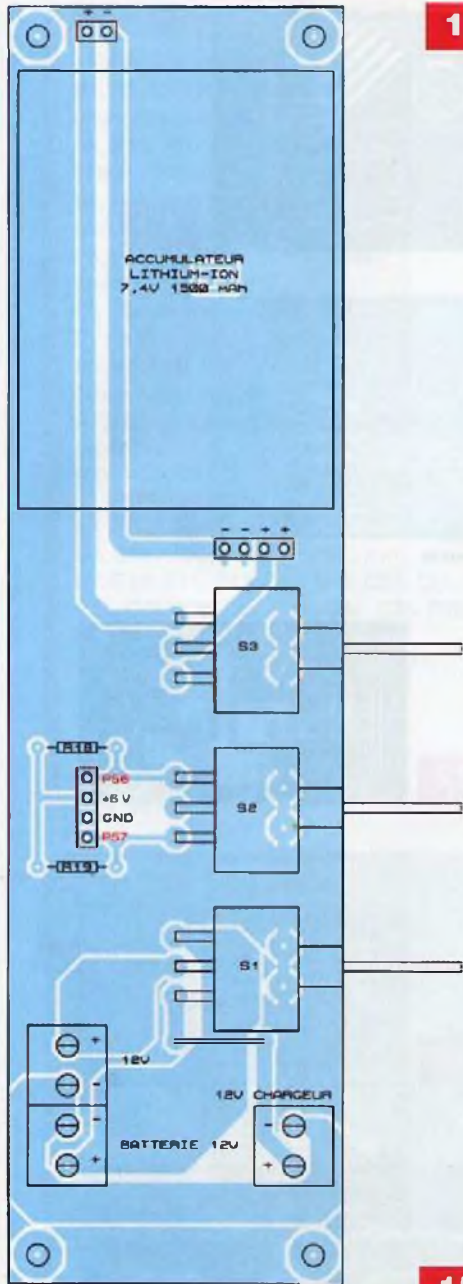
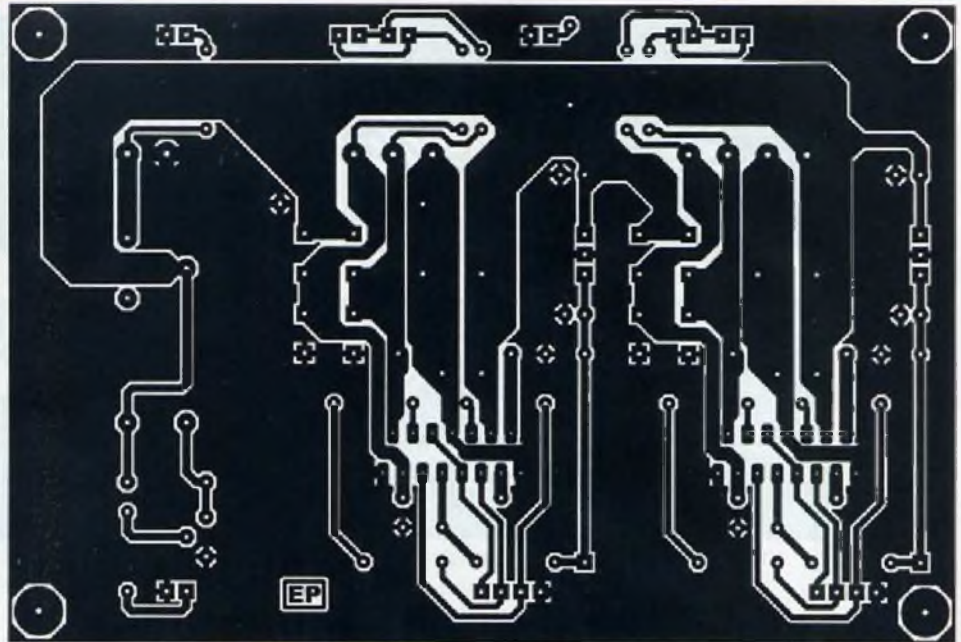
(FIG 15)
PWM0
SERVO 8
PWM1
SERVO 1
SERVO 2
SERVO 3
SERVO 4
SERVO 5
SERVO 6

- En figure 17, l'implantation de cette carte
- En figure 18, les détecteurs à ultrasons «droit» et «gauche»
- En figure 19, l'implantation de ces cartes
- En figure 20, les capteurs optiques des roues
- En figure 21, l'implantation de ces cartes
- En figure 22, le détecteur à ultrasons «arrière» (facultatif)
- En figure 23, l'implantation de cette carte
- En figure 24, le récepteur de télécommande à infrarouges

- En figure 25, l'implantation de cette carte
- En figure 26, le filtre antiparasites du moteur d'aspiration
- En figure 27, l'implantation de cette carte

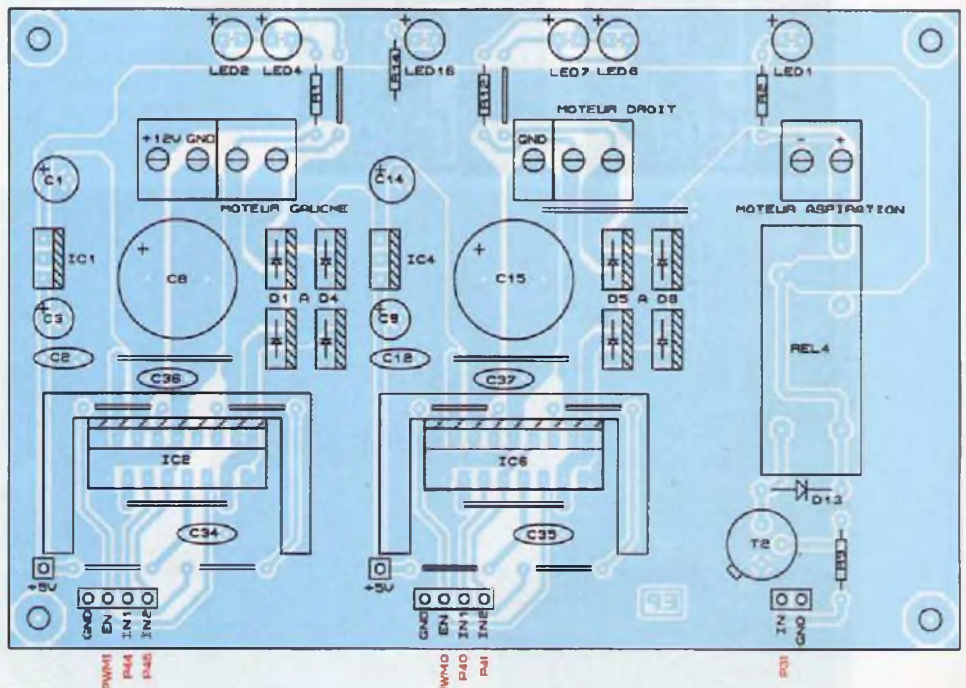
Le câblage des différentes platines ne présente pas de difficultés si vous respectez l'ordre d'insertion des composants qui, logiquement, doit commencer par la mise en place des composants les plus petits, soit : straps et résistances, puis condensateurs plastiques, etc, etc.

14



17

15



Carte à microcontrôleur

Pour la platine d'adaptation du CB405, deux connecteurs de 2x20 points, au pas de 2 mm, supportent le microcontrôleur.

Pour le placer sur la platine du microcontrôleur, nous utilisons quatre rangées de barrette sécable, de picots à broches carrées, soudées du côté cuivré du circuit.

Pour la platine du microcontrôleur, quatre rangées de barrette sécable, de supports pour broches carrées à 20 points, sont à souder pour recevoir l'adaptateur.

Douze morceaux de barrette sécable, à trois points, seront utilisés pour les interconnexions des servomoteurs.

Tous les autres connecteurs seront des morceaux de barrette sécable de supports pour broches carrées.

Les régulateurs de tensions sont fixés contre des dissipateurs de bonnes dimensions pour boîtier TO220.

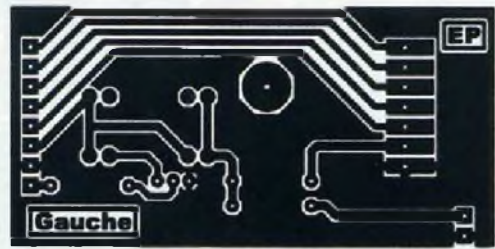
Carte de commande des moteurs

Des morceaux de barrette sécable, de supports pour broches carrées,

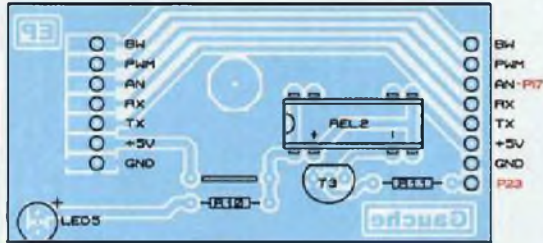
sont utilisés afin de relier cette carte au microcontrôleur. Des borniers à vis permettent de connecter la batterie et les moteurs. Les deux circuits L298 sont munis de dissipateurs.

Cartes des détecteurs à ultrasons (droite et gauche)

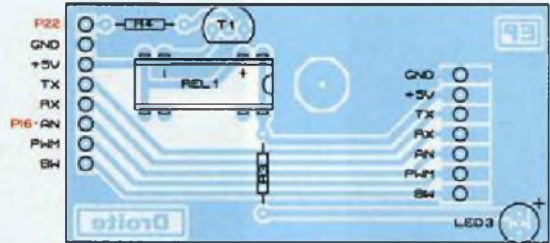
Les détecteurs LV-EZ1 sont fixés, perpendiculairement, aux circuits imprimés. Pour cela, ils sont équipés d'une rangée de supports pour broches carrées. Sur les cartes et du côté cuivré, est soudée une rangée de picots à broches carrées coudées.



18

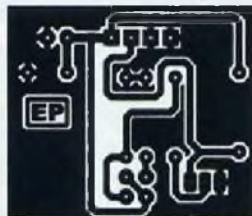
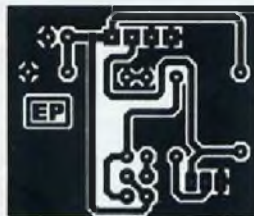


GAUCHE

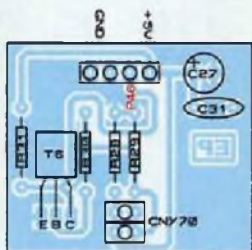
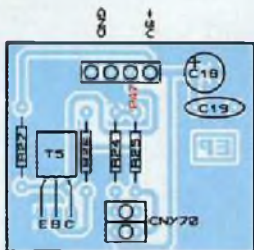


DROITE

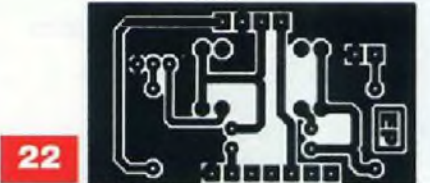
19



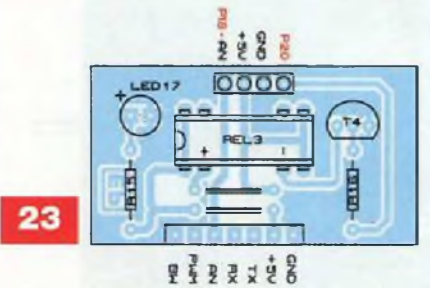
20



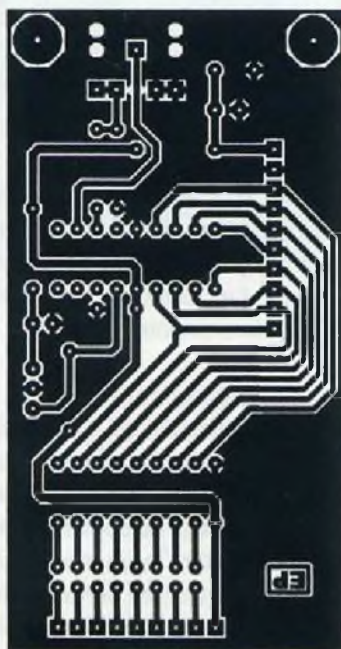
21



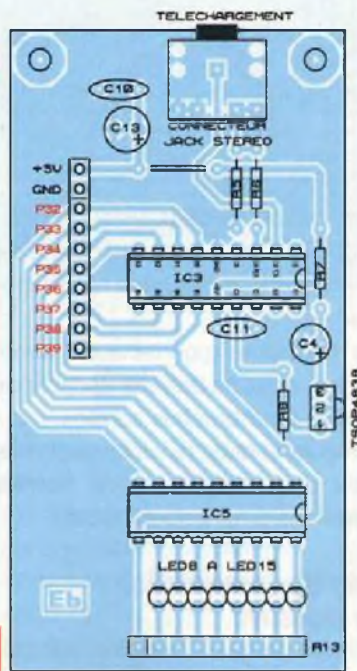
22



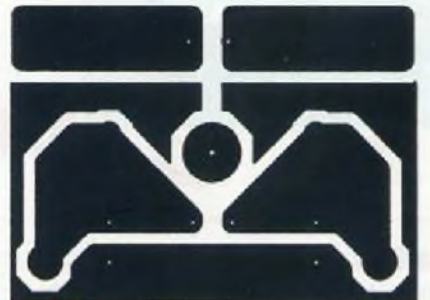
23



24



25



26



27

Nomenclature

• Résistances

R1, R2, R12, R14, R20 à R23 : 1 k Ω
(marron, noir, rouge)
R3, R10, R15 : 220 Ω
(rouge, rouge, marron)
R4, R11, R16 : 5,6 k Ω
(vert, bleu, rouge)
R5, R18, R19, R25, R29 : 10 k Ω
(marron, noir, orange)
R6 : 22 k Ω (rouge, rouge, orange)
R7 : 330 Ω (orange, orange, marron)
R8, R9, R26, R27, R30, R31 : 4,7 k Ω
(jaune, violet, rouge)
R13, R17 : réseau de huit résistances
de 470 Ω
R24, R28 : 470 Ω (jaune, violet, marron)

• Condensateurs

C1, C14 : 100 μ F / 16V
C2, C10, C11, C12, C17, C19, C20, C21,
C24, C25, C26, C31, C32, C34, C35, C36,
C37 : 100 nF
C3, C4, C9, C13, C18, C22, C23, C27,
C28, C29, C33 : 10 μ F / 16V
C5, C7 : 47 nF
C6 : 470 nF
C8, C15 : 2 200 μ F / 25V
C16, C30 : 1 000 μ F / 16V

Antiparasitage des moteurs de propulsion :

- 4 condensateurs de 47 nF
- 2 condensateurs de 470 nF

• Semi-conducteurs

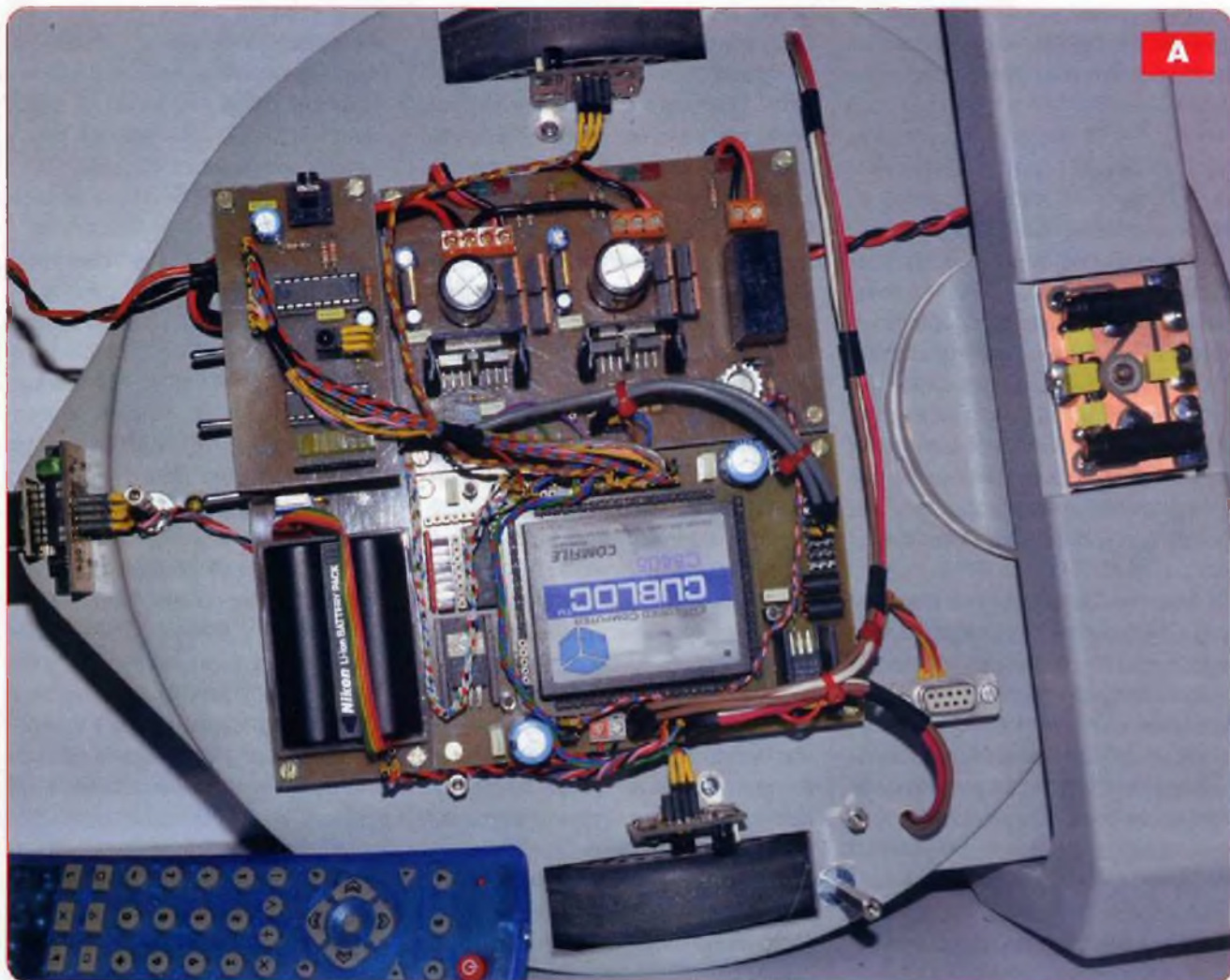
T1, T3 à T6 : BC547
T2 : 2N1711
D1 à D8 : MBR745
LED1, LED2, LED6, LED18 à LED25 :
diode électroluminescente rouge
LED3, LED5 : diode électroluminescente
blanche
LED4, LED7, LED17 : diode électrolumi-
nescente verte
LED8 à LED15 : diode électroluminescente
jaune

• Circuits intégrés

OPT1, OPT2 : réflecteur optique CNY70
(GOTRONIC)
IC1, IC4 : LM7805
IC2, IC6 : L298
IC3 : microcontrôleur Picaxe 18M2
(GOTRONIC)
IC5, IC7 : ULN2803A
IC8 : LM2940CT-5
IC9 : LM1084IT-3.3
IC10 : module Cubloc CB405 (LEXTRONIC)

• Divers

Télécommande TVR010A + TSOP4838
(GOTRONIC)
2 dissipateurs thermiques pour boîtier
TO220
2 dissipateurs pour boîtier Pentawatt 15
3 modules LV-EZ1
1 jack de téléchargement pour Picaxe
(GOTRONIC)
3 relais Reed 31A3210
1 relais, bobine 12 V, HR-CR311
2 connecteurs 2x20 broches au pas
de 2 mm pour module Cubloc CB405
(LEXTRONIC)
2 inductances VK200
2 morceaux de ferrite ronde (voir texte)
Barrette sécable de picots, à broches
carrées
Barrette sécable de supports, pour
broches carrées
3 supports pour circuit intégré
18 broches
1 connecteur SUBD 9, broches femelles
Entretoises (voir texte)
2 commutateurs, 2 positions, à broches
coudées pour circuit imprimé
1 commutateur, 3 positions, à broches
coudées pour circuit imprimé



Carte du détecteur à ultrasons (arrière)

Si vous réalisez cette carte, le détecteur LV-EZ1 sera fixé parallèlement à la carte, en y soudant une rangée de supports pour broches carrées, soudée côté cuivré, qui sera insérée dans une rangée de picots à broches carrées soudée sur la carte.

Carte d'antiparasitage du moteur d'aspiration

Les composants sont soudés du côté cuivré. La carte est directement soudée sur les bornes du moteur. Les deux bobinages sont réalisés en utilisant deux morceaux de ferrite ronde, de 5 mm de diamètre et de 30 mm de longueur. Enroulez dessus autant de spires de fil émaillé de 10/10° de millimètre que vous pouvez.

Carte du récepteur de télécommande infrarouge

Le récepteur/démodulateur infrarouge TSOP4838 est soudé sur la platine, lentille au-dessus (donc le boîtier parallèle à la face supérieure du circuit imprimé), en allongeant ses trois connexions.

Les essais

Avant la mise en place sur le robot, chaque carte doit être testée. La carte à microcontrôleur, le CB405 enlevé, sera mise sous tension pour vérifier les tensions en sorties des régulateurs. Pour la carte de commande des moteurs, vérifier la tension de +5 V. Vérifier également que pour des niveaux TTL déterminés et appliqués sur les entrées de commandes, les leds de contrôles s'illuminent différemment.

Le récepteur de télécommande infrarouge mis sous tension, télécharger le programme au moyen du câble et du logiciel «Programming Editor».

Attention.

Avant d'utiliser l'émetteur de télécommande TVR010, il convient de le configurer pour le protocole Sony.

Pour cela, il suffit de procéder à quelques manipulations en utilisant ses touches :

1) appuyer sur les touches S et B en même temps. La touche S

- se situe au centre des flèches. La led rouge (en haut, à gauche) s'illumine
- 2) appuyer sur la touche 0. La led émet un clignotement
 - 3) appuyer sur la touche 1. La led émet un clignotement
 - 4) appuyer sur la touche 3. La led s'éteint
 - 5) appuyer sur la touche rouge, en haut, à droite

La télécommande est maintenant programmée et les essais peuvent être entrepris.

Cette manœuvre effectuée, vérifier que l'appui sur les touches de la télécommande a pour résultat l'illumination de certaines leds de la platine.

La fixation des cartes sur le robot est réalisée au moyen d'entretoises de 15 mm. Leur disposition sur le «dos» du robot est visible sur la **photo A**.

Les interconnexions entre les cartes s'effectuent à l'aide de fils de câblage munis de connecteurs mâles à leurs extrémités.

Utiliser le schéma théorique de la figure 1 pour ces raccordements.

Le raccordement des «cartes à détecteurs ultrasons» est réalisé avec du câble blindé de petit diamètre. Différents trous sont pratiqués dans le robot pour le passage des câbles.

Les «cartes à capteurs optiques» sont fixées perpendiculairement à la platine du robot. Les capteurs optiques doivent être situés à environ 3/10° de millimètre des roues, afin de fonctionner correctement.

La «carte du récepteur de télécommande» est fixée, au moyen d'entretoises, au-dessus de la «carte alimentation». Le connecteur «série» SUBD9 de téléchargement du CB405 est fixé sur le robot.

Lorsque l'intégralité du câblage est achevée et vérifiée, procéder au téléchargement du programme dans le module Cubloc. Il suffit, pour cela, de connecter le PC au robot par un câble «série», de télécharger le programme sur notre site et au moyen du logiciel Cubloc Studio d'envoyer le programme au microcontrôleur.

Dès la fin du téléchargement, le commutateur S2 de la «carte alimentation» étant en position centrale, les diodes LED18 à LED25 doivent s'illuminer

alternativement. Les diodes LED24 et LED25 clignotent ensuite rapidement et la diode LED18 reste allumée. Lorsque le commutateur S2 est positionné vers S3, le robot répond à la télécommande infrarouge.

Positionné vers S1, le robot est indépendant et avance seul.

Nous donnons, ci-dessous, la manœuvre effectuée par le robot lors de l'appui sur les différentes touches de la télécommande infrarouge :

- Symbole KEY_POWER = 21 → arrêt
- Symbole KEY_1 = 0 → 1/4 de tour vers la droite
- Symbole KEY_2 = 1 → 1/2 tour vers la droite
- Symbole KEY_3 = 2 → 3/4 de tour vers la droite
- Symbole KEY_4 = 3 → 1/4 de tour vers la gauche
- Symbole KEY_5 = 4 → 1/2 tour vers la gauche
- Symbole KEY_6 = 5 → 3/4 de tour vers la gauche
- Symbole KEY_7 = 6 → 1/8° de tour vers la droite
- Symbole KEY_8 = 7 → 1/8° de tour vers la gauche
- Symbole KEY_9 = 8 → non attribué
- Symbole KEY_0 = 9 → retour à la lecture du commutateur S2
- Symbole KEY_UP = 16 → avance lente
- Symbole KEY_DOWN = 17 → recul lent
- Symbole KEY_LEFT = 19 → virage à droite, lent
- Symbole KEY_RIGHT = 18 → virage à gauche, lent
- Symbole KEY_BAR = 96 → avance rapide
- Symbole KEY_TENT = 54 → recul rapide
- Symbole KEY_VERT_CROSS = 37 → virage à droite, rapide
- Symbole KEY_DIAG_CROSS = 20 → virage à gauche, rapide
- Symbole KEY_MINUS = 98 → arrêt du moteur d'aspiration
- Symbole KEY_PLUS = 11 → mise en marche du moteur d'aspiration

Espérant avoir intéressé un maximum de nos lecteurs, nous leur souhaitons une bonne réalisation.

P. OGUIC

p.oguic@gmail.com

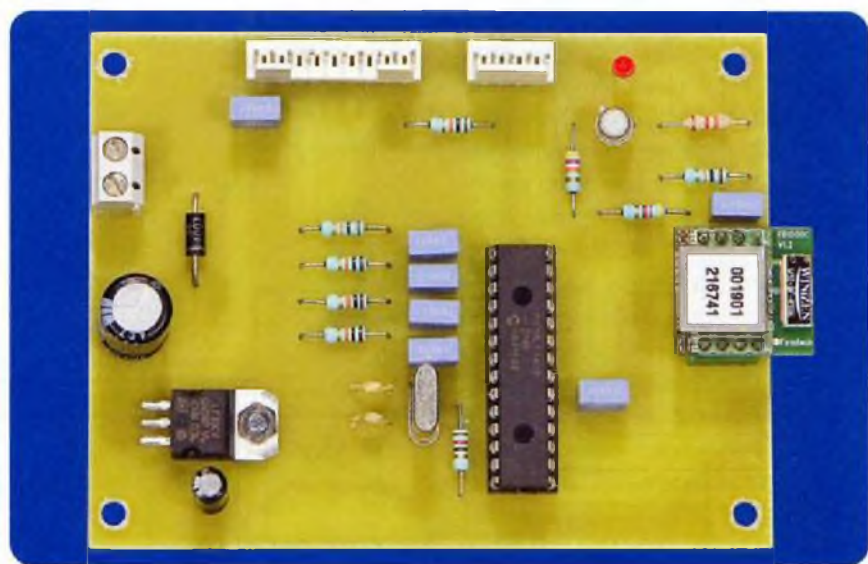
Acquisition de quatre voies analogiques via une liaison Bluetooth

Il arrive fréquemment que nous ayons besoin de surveiller à distance des signaux provenant de capteurs divers. De nombreux systèmes d'acquisitions par liaisons filaires existent (USB, RS232, etc.). Les solutions sans fils sont beaucoup moins répandues et restent relativement onéreuses.

C'est pour répondre à ce besoin que nous vous proposons de réaliser un petit système d'acquisitions analogiques quatre voies, qui utilise une liaison Bluetooth.

Schéma

Il est reproduit en **figure 1**. Cette étude repose sur deux composants essentiels : un microcontrôleur PIC18LF2620 (U1) associé à un module Bluetooth FB155BC (U2). Le module Bluetooth retenu simplifie grandement la mise en œuvre de la liaison sans fils avec un PC, car il se «pilote» comme un banal port «série» (légèrement amélioré tout de même). D'ailleurs, le module supporte exclusivement le profil Bluetooth SPP (Serial Port Protocol), si bien qu'il sera reconnu comme un port «série» virtuel sur votre PC, lequel devra bien entendu être équipé d'une interface Bluetooth. L'auteur a acquis, pour l'occasion, une clé USB Bluetooth (pour moins de 8 €) dans une grande enseigne de la distribution. La réalisation de ce montage ne vous imposera donc pas un investissement important. Notez à ce sujet que, si vous devez vous équiper d'une interface Bluetooth, il vous faudra choisir entre un modèle de type



«Class 1» ou de type «Class 2». Les équipements Bluetooth de type «Class 1» ont une portée annoncée de 100 m, tandis que les modèles de type «Class 2» n'ont qu'une portée de 10 m. Nous avons constaté que le prix des interfaces Bluetooth n'est pas toujours en rapport avec les performances réelles. Ouvrez l'œil au moment de l'achat de ce type d'interface.

Comme le module FB155BC retenu pour ce montage est de type «Class 2», le choix de l'interface Bluetooth pour votre PC est sans importance. Cependant, pour d'autres utilisations que celles prévues avec ce montage, le choix d'une interface de type «Class 1» pourra être avantageux, à conditions toutefois d'accepter d'être exposé à un rayonnement plus élevé des ondes électromagnétiques et de rendre l'interface Bluetooth détectable par d'autres ordinateurs sur une distance plus importante.

Le raccordement du module U2 / FB155BC au microcontrôleur U1 se fait simplement, comme nous le faisons avec les signaux RS232 habituels, après remise en forme en niveau TTL par un driver de lignes. La dénomination des signaux appliqués au niveau de l'interface du module FB155BC correspond au nom des signaux disponibles sur le port RS232

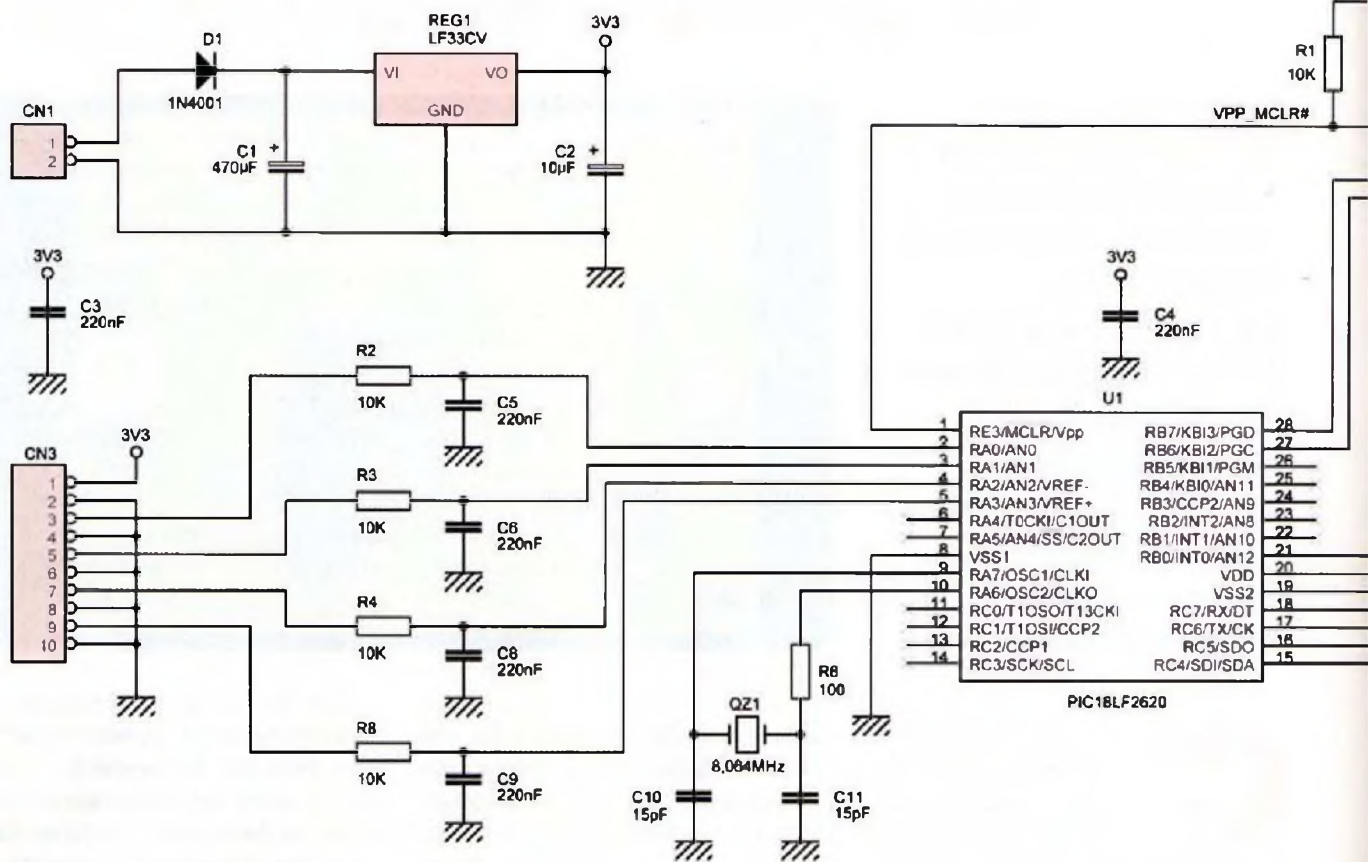
d'un PC classique (convention DTE : Data Terminal Equipment). Il faut donc penser à croiser les signaux pour les raccorder à l'UART intégrée dans notre microcontrôleur. Le signal RX du microcontrôleur, broche 18 de U1, doit être raccordé au signal TXD du module Bluetooth, broche 7 de U2, etc.

Le signal de sortie, nommé STATUS (broche 3 de U2) sur le module FB155BC, indique si la connexion Bluetooth est établie avec le PC. Le signal étant actif à l'état «bas», nous utilisons un transistor PNP / T1 pour permettre d'activer une diode led DL1 lorsque la connexion est établie. La sortie du module FB155BC est également surveillée directement par le logiciel du microcontrôleur, au travers de son entrée RB0 (broche 21 de U1).

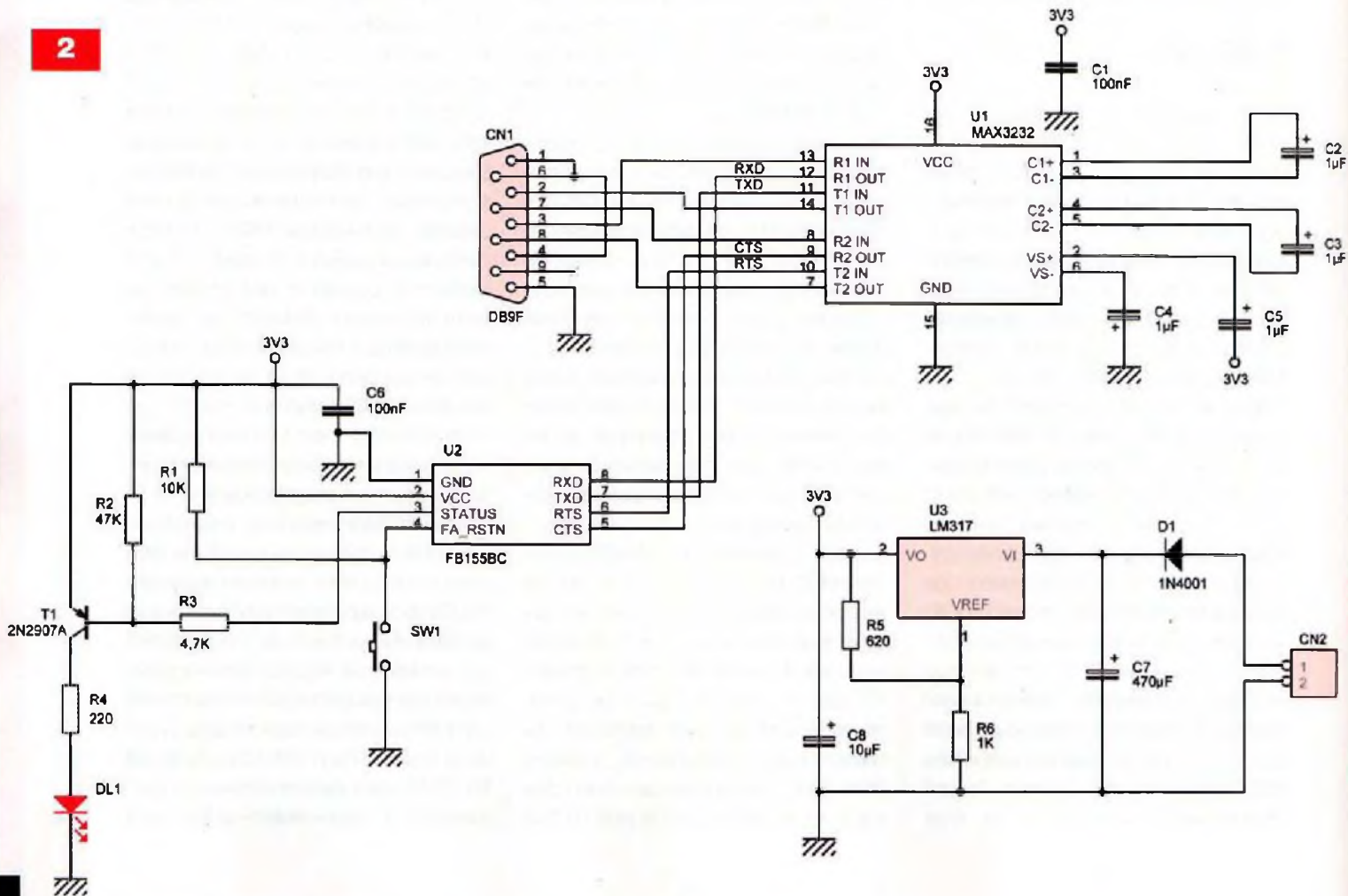
Le module Bluetooth FB155BC possède plusieurs modes et paramètres de fonctionnement programmables.

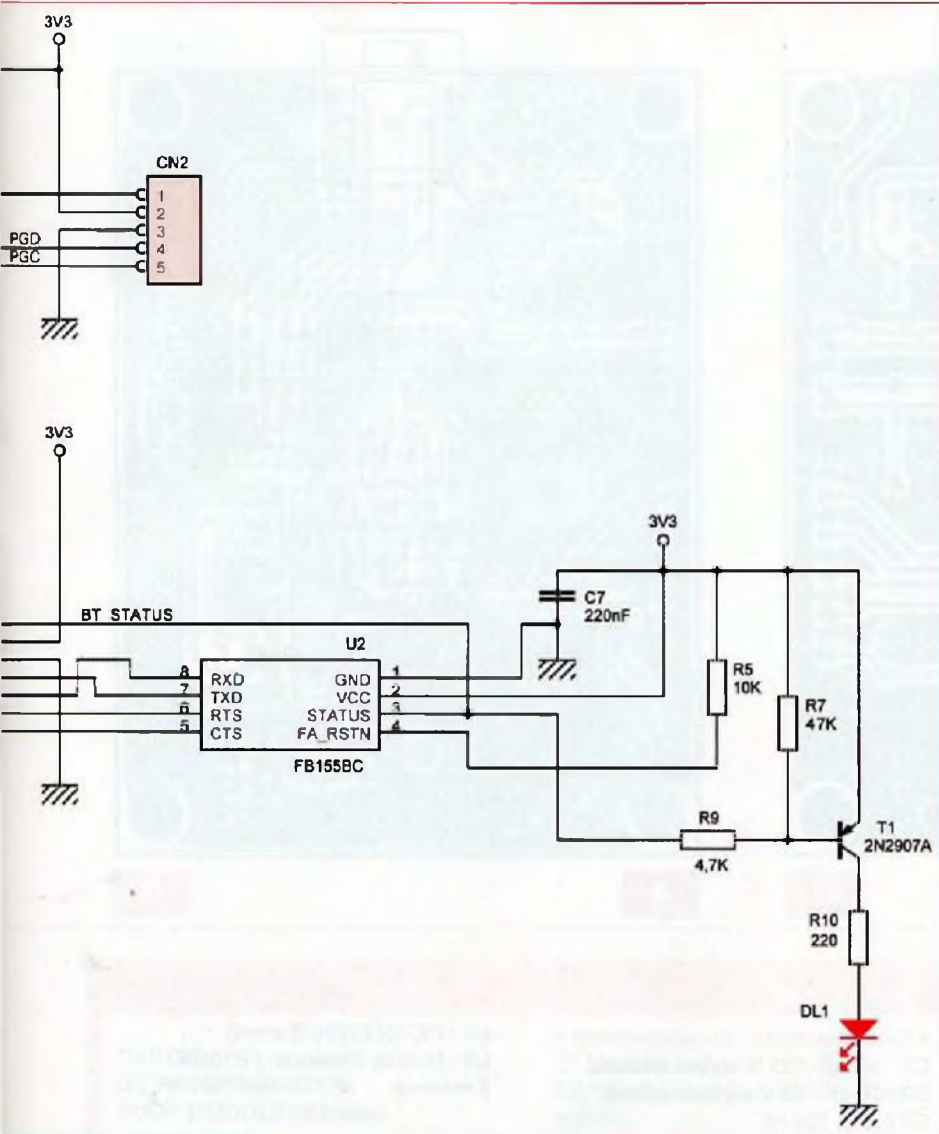
La modification de ces paramètres nécessite la mise en œuvre d'une procédure particulière (maintien du signal FA_RSTN à 0 pendant au moins 4 s et accès à des menus de configuration par un terminal RS232). Cette procédure n'est pas gérée automatiquement par notre montage pour ne pas alourdir le logiciel. Dans notre cas, le signal FA_RSTN sera donc maintenu en permanence à l'état «haut» grâce à la

1



2





résistance R5, afin de ne pas risquer de déprogrammer par inadvertance le module FB155BC.

Les paramètres de fonctionnement, par défaut, des Bluetooth FB155BC ne convenant pas à notre application, nous devons reprogrammer ces modules. Pour permettre cette programmation des paramètres, nous avons préféré réaliser, en parallèle de ce montage, une petite interface RS232. Cette interface vous permettra également d'explorer toutes les possibilités des modules FB155BC si le cœur vous en dit, à condition toutefois de télécharger la notice «utilisateur» des modules Bluetooth. Pour cela, rendez-vous sur le site Internet :

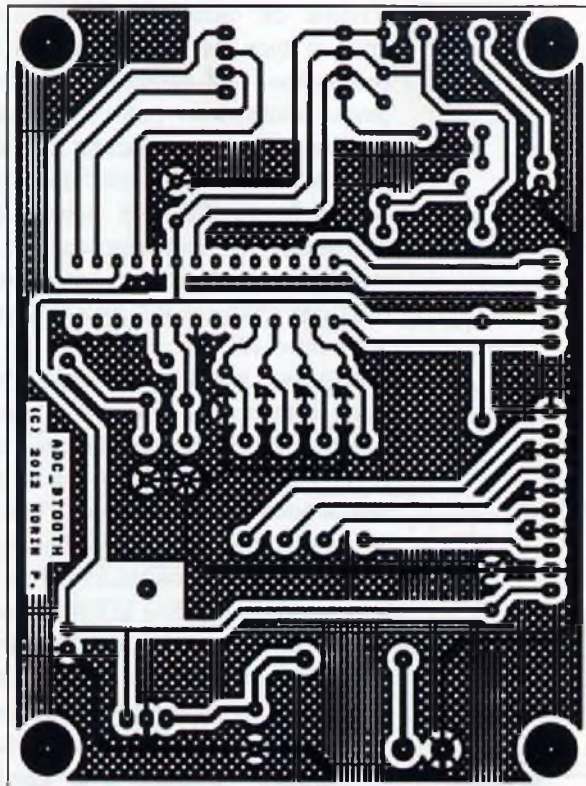
http://www.firmtech.co.kr/02download/main_eng.php?index=1, puis faites défiler la page jusqu'à la rubrique «Bluetooth Embedded Module» puis «FB155BC».

Le choix de la référence exacte du microcontrôleur U1 / PIC18LF2620 a été dicté par la nécessité d'alimenter tous les circuits logiques en 3,3 V, à cause du module Bluetooth. C'est donc, tout naturellement, que nous retrouvons un régulateur REG1 / 3,3 V sur notre schéma. Ce régulateur est un modèle TO220, largement surdimensionné pour notre application. Il est relativement bon marché et facile à approvisionner.

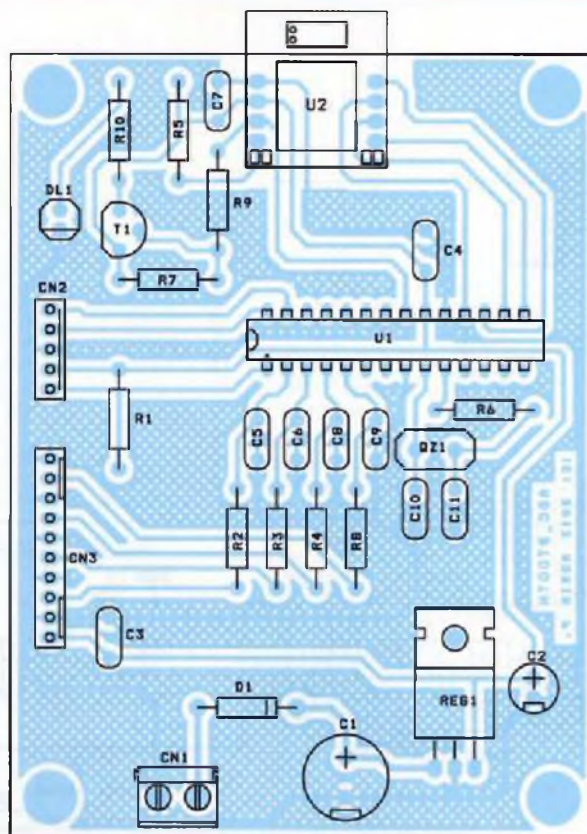
Le montage pourra être alimenté par une tension comprise entre 5 V et 15 V, celle-ci n'ayant pas besoin d'être stabilisée. N'importe quel petit bloc d'alimentation d'appoint fera l'affaire à condition qu'il soit capable de débiter au moins 150 mA. Ajoutons que la diode D1 permet de protéger le montage en cas d'inversion des polarités sur le connecteur d'alimentation CN1. La mise en œuvre du microcontrôleur

est très classique. Le connecteur CN2 sert à la programmation, selon un schéma de raccordement habituel pour ce type de microcontrôleur. Si vous utilisez une interface ICD, vous devrez réaliser un petit adaptateur pour raccorder le connecteur CN2 de la carte principale au connecteur RJ11 des interfaces ICD. Les signaux du connecteur CN2 sont disposés dans le même ordre que ceux du connecteur RJ11 des interfaces ICD (voir la notice des boîtiers ICD).

L'oscillateur interne du microcontrôleur est associé au quartz QZ1, pour cadencer tout le système. Le choix de la fréquence du quartz (8,064 MHz) est lié aux possibilités du diviseur d'horloge interne du microcontrôleur, pour produire la fréquence de travail de la liaison «série» (module EUSART) raccordée au module Bluetooth. Pour permettre la transmission des mesures au rythme d'un point toutes les minutes, nous avons choisi de piloter les modules FB155BC à la vitesse maximale de 230 400 bauds. Pour ne pas dégrader inutilement la précision de l'horloge appliquée au module EUSART, les fonctions internes du microcontrôleur nous imposent d'utiliser une fréquence multiple du «baudrate», ce qui nous a amené au choix de 8,064 MHz, en fonction des possibilités offertes par les registres du microcontrôleur. Si vous avez dans vos fonds de tiroirs un quartz de 8 MHz, vous pourrez l'utiliser. Le montage fonctionnera également, car l'erreur relative engendrée par ce choix sera très faible et sera compensée par les mécanismes d'échantillonnage du module EUSART. Si vous devez acheter un quartz, autant choisir un quartz à la fréquence exacte de 8,064 MHz. Les entrées analogiques sont accessibles via le connecteur CN3. Chaque point d'entrée (broches 3, 5, 7 et 9) dispose d'un point de masse individuel (broches 4, 6, 8 et 10) pour simplifier le raccordement du montage à des capteurs divers. L'alimentation 3,3 V interne de la carte est également distribuée sur le connecteur CN3 (broches 1 et 2), afin de faciliter le conditionnement des signaux en amont de notre carte (polarisation des capteurs et alimentation d'AOP pour



3



4

Nomenclature

CARTE D'ACQUISITION ANALOGIQUE 4 VOIES PAR BLUETOOTH

- Résistances ¼ W - 5 %
R1 à R5, R8 : 10 kΩ (Marron, Noir, Orange)
R6 : 100 Ω (Marron, Noir, Marron)
R7 : 47 kΩ (Jaune, Violet, Orange)
R9 : 4,7 kΩ (Jaune, Violet, Rouge)
R10 : 220 Ω (Rouge, Rouge, Marron)

- Condensateurs
C1 : 470 µF / 25 V, sorties radiales
C2 : 10 µF / 25 V, sorties radiales
C3 à C9 : 220 nF
C10, C11 : 15 pF
- Semiconducteurs
DL1 : led Ø 3 mm
D1 : 1N4001
QZ1 : 8,064 MHz
REG1 : LF33CV (3,3 V) en boîtier TO220
T1 : 2N2907A

- U1 : PIC18LF2620 (Farnell)
U2 : Module Bluetooth FB155BC (Lextronic)

- Divers
CN1 : Bornier de connexion à vis, 2 plots, au pas de 5,08 mm, à souder sur circuit imprimé, profil bas
CN2 : Barrette mini-KK, 5 contacts, sorties droites, à souder sur circuit imprimé
CN3 : Barrette mini-KK, 10 contacts, sorties droites, à souder sur circuit imprimé

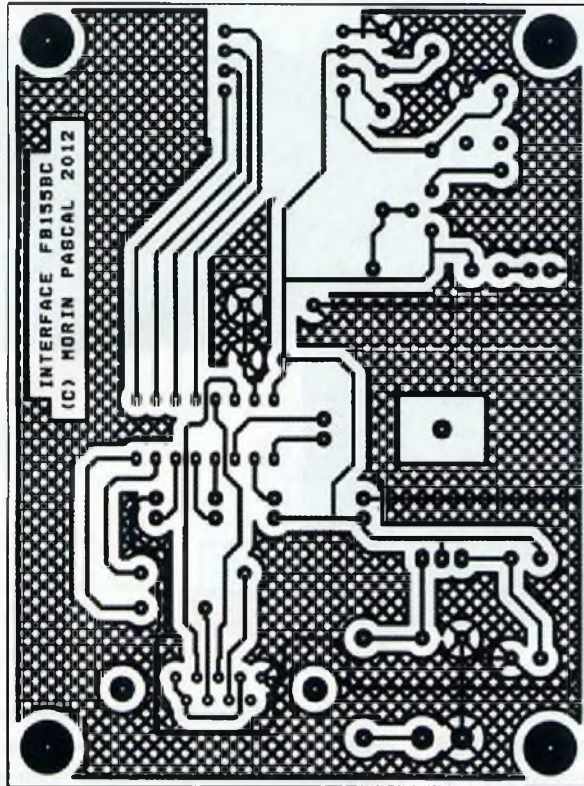
une mise en forme éventuelle des signaux). Le régulateur de la carte étant surdimensionné, vous pourrez facilement alimenter quelques circuits externes à partir du 3,3 V interne (pas plus de 100 mA tout de même). Les signaux analogiques appliqués aux entrées de notre carte sont ensuite filtrés à l'aide de cellules R/C. Elles limitent la bande passante «utile» des entrées à moins de 70 Hz. Ce choix a été fait en adéquation avec la fréquence d'échantillonnage des entrées analogiques, fixée par le logiciel (1 kHz), ce qui assure de disposer d'un peu plus de dix points de mesures par

période. C'est à notre avis un compromis suffisant pour suivre à distance l'évolution des signaux provenant de capteurs très variés (capteur de température ou capteur de pression, modules accéléromètres, surveillance d'alimentations, ...) au travers d'une liaison à 230 400 bauds. Noter au passage que les résistances R2, R3, R4 et R8 procurent une protection «naturelle» des entrées analogiques jusqu'à environ 30 V (50 V max). Cependant, la plage «utile» de fonctionnement des tensions d'entrées sera de 0 V à 3,3 V.

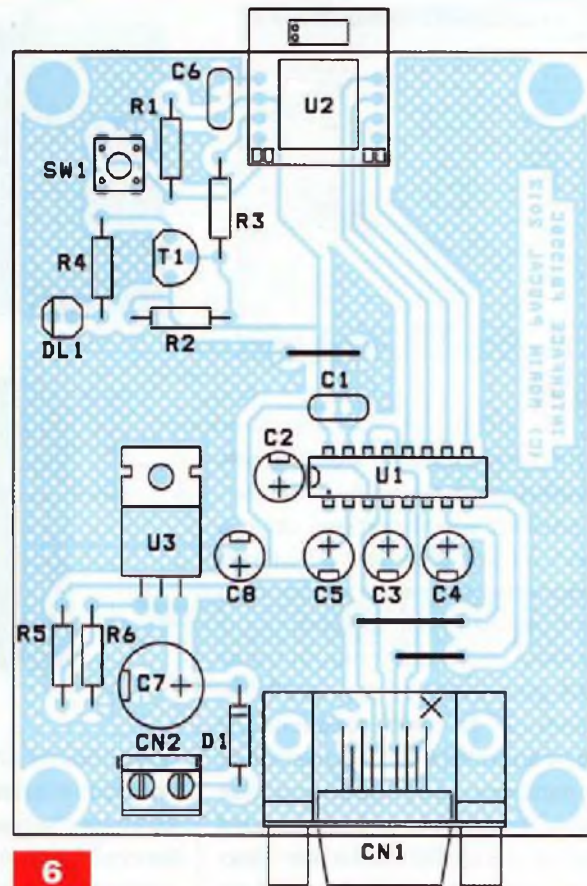
Vous devrez donc adapter, extérieu-

rement, les signaux (pont diviseur ou autre) à appliquer au montage pour rester dans la plage «utile» de fonctionnement.

Abordons, maintenant, la description du schéma de l'interface RS232 permettant de reprogrammer les modules FB155BC. Il est reproduit en figure 2. Nous avons simplement repris le schéma de mise en œuvre du module Bluetooth U2, auquel nous avons ajouté un bouton-poussoir SW1 pour permettre de «forcer» la réinitialisation du module avec ses paramètres d'usine. Après quoi, nous lui avons adjoint un driver de ligne U1 / RS232 classique.



5



6

Nomenclature

CARTE DE PROGRAMMATION POUR MODULE FB155BC

• Résistances 1/4 W - 5 %

- R1 : 10 kΩ (Marron, Noir, Orange)
- R2 : 47 kΩ (Jaune, Violet, Orange)
- R3 : 4,7 kΩ (Jaune, Violet, Rouge)
- R4 : 220 Ω (Rouge, Rouge, Marron)
- R5 : 620 Ω (Bleu, Rouge, Marron)
- R6 : 1 kΩ (Marron, Noir, Rouge)

• Condensateurs

- C1, C6 : 100 nF
- C2, C3, C4, C5 : 1 μF / 25 V, sorties radiales
- C7 : 470 μF / 25 V, sorties radiales
- C8 : 10 μF / 25 V, sorties radiales

• Semiconducteurs

- DL1 : led Ø 3 mm
- D1 : 1N4001
- T1 : 2N2907A
- U1 : MAX3232

- U2 : Module Bluetooth FB155BC
- U3 : LM317 (boîtier TO220)

• Divers

- CN1 : Connecteur SUB-D, 9 points, femelle, sorties coudées, à souder sur circuit imprimé
- CN2 : Bornier de connexion à vis, 2 plots, au pas de 5,08 mm, à souder sur circuit imprimé, profil bas
- SW1 : Mini bouton-poussoir à souder sur circuit imprimé

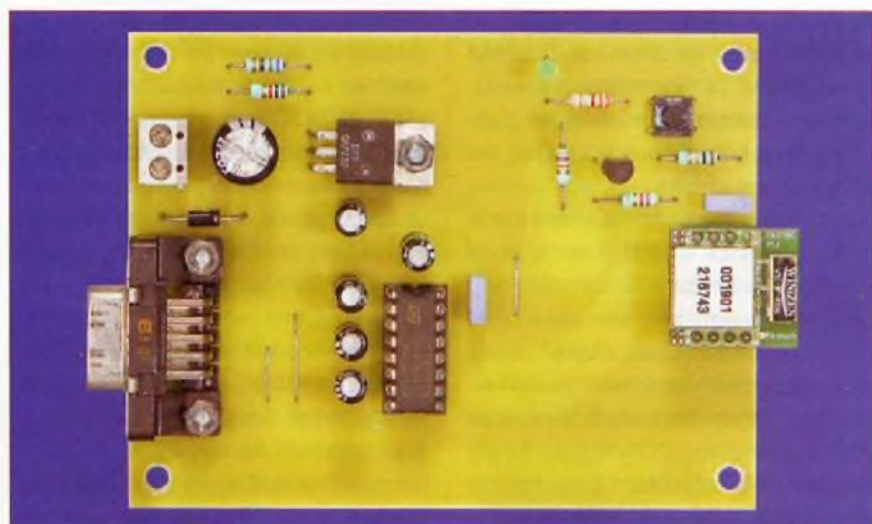
Concernant l'alimentation, cette interface fait appel à un régulateur ajustable LM317.

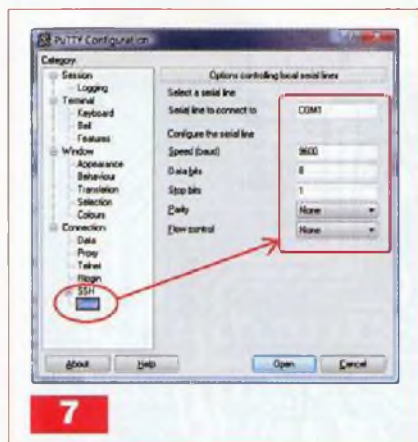
Réalisation

La réalisation nécessite deux circuits imprimés de dimensions raisonnables. Le dessin du circuit imprimé de la carte d'acquisition analogique est reproduit en figure 3.

La vue d'implantation associée est reproduite en figure 4.

Le dessin du circuit imprimé de la carte d'interface RS232 est reproduit en figure 5.





7

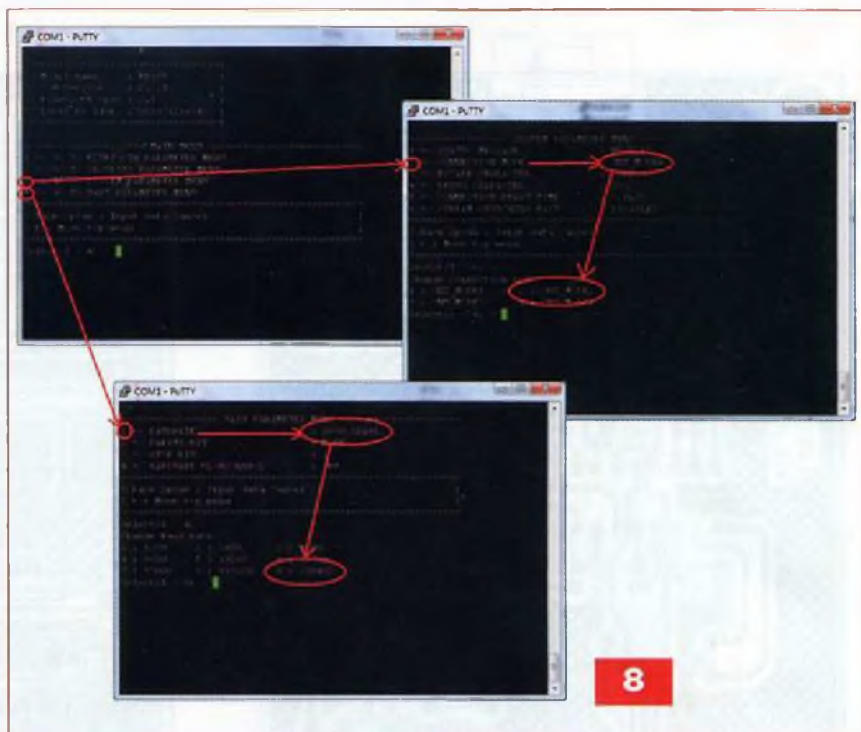
La vue d'implantation correspondante est reproduite en figure 6.

Les pastilles seront percées, pour la plupart, à l'aide d'un foret de 0,8 mm de diamètre. En raison de la taille réduite de certaines pastilles, il est conseillé d'utiliser des forets de bonne qualité pour éviter de les décoller au moment où le foret débouche de l'autre côté du circuit imprimé. En ce qui concerne les régulateurs, les diodes, les borniers à vis et les modules FB155BC, pour les deux cartes, repercer les pastilles avec un foret de 1 mm. N'oubliez pas de percer les trous du passage des vis de fixation des régulateurs et du connecteur SUB-D 9pts de la carte d'interface RS232 avec un foret de 3,5 mm, avant de procéder à l'implantation des composants. Il sera beaucoup plus délicat de percer les trous des passages des vis par la suite !

Avant de graver les circuits imprimés, il est préférable de se procurer les composants pour s'assurer qu'ils s'implantent correctement. Cette remarque concerne particulièrement le connecteur SUB-D 9pts. Soyez attentifs au sens des condensateurs et des circuits intégrés et respectez scrupuleusement le découplage des lignes d'alimentations si vous voulez éviter les surprises.

Notez la présence de trois straps sur la carte d'interface RS232. Pour plus de commodité, il est préférable de commencer l'implantation par les straps. Les régulateurs de nos deux maquettes étant largement surdimensionnés, aucun dissipateur thermique n'est nécessaire.

Pour pouvoir «déporter» facilement le module FB155BC de la carte d'interfa-



8

ce RS232 vers la carte d'acquisition analogique, sans le dessouder, il est judicieux d'utiliser des connecteurs de liaisons, carte à carte, en guise de support pour le module FB155BC (embase femelle, simple rangée au pas de 2,54 mm, à découper en 2 x 4 points le cas échéant).

Veillez à choisir un connecteur femelle pour CN1, sur la carte d'interface RS232. Un modèle mâle s'implante parfaitement en lieu et place du connecteur femelle, mais les points de connexions se retrouvent inversés, par symétrie, par rapport à l'axe vertical. Dans ce cas, il n'y a aucune chance pour que votre montage dialogue avec un PC, à moins de fabriquer un câble spécial pour rétablir l'ordre voulu.

Le microcontrôleur U1 de la carte d'acquisition analogique sera à programmer avec le contenu d'un fichier nommé «ADC_BT00TH.hex» que vous pourrez télécharger sur le serveur Internet de la revue (www.electroniquepratique.com). Le programme «BluetoothADC.exe» permettant de dialoguer avec la carte d'acquisition analogique vous sera remis en même temps.

Avant de pouvoir utiliser la carte d'acquisition analogique, vous allez devoir reprogrammer les paramètres de fonctionnement du module FB155BC.

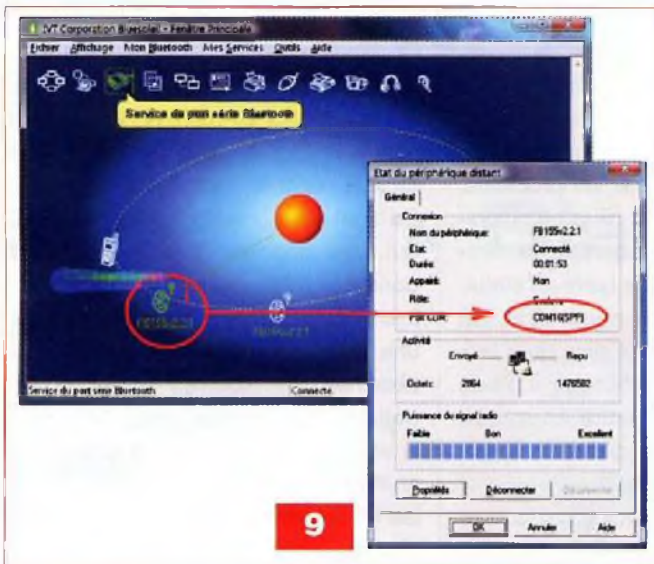
Comme nous l'avons déjà expliqué brièvement, les paramètres program-

més «par défaut» dans le module ne conviennent pas à notre application.

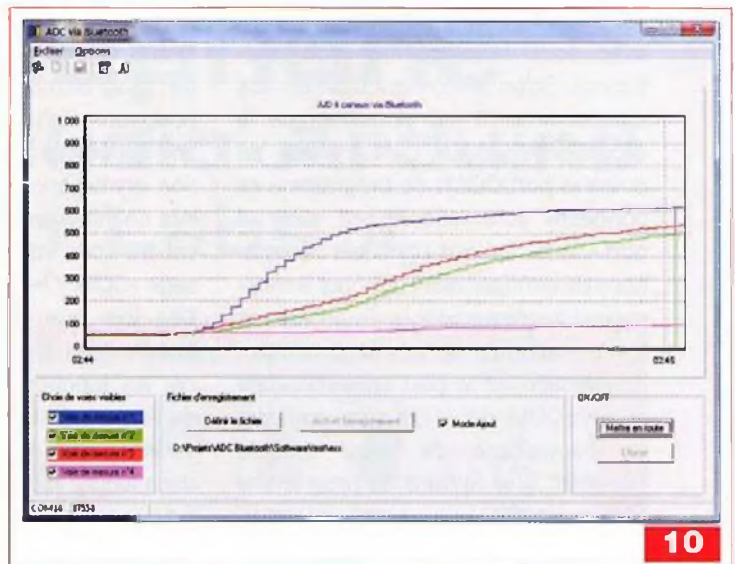
Pour cela, vous aurez besoin d'un logiciel d'émulation de terminal. Les utilisateurs de Windows XP pourront utiliser le logiciel «Hyperterminal» accessible à partir du menu «Programmes/Accessoires», si l'installation de Windows a été faite avec les options standards. Malheureusement, le programme n'est plus disponible en standard sur les versions Windows Vista et Windows 7. Pour ne pénaliser aucun de nos lecteurs dans la description de la marche à suivre, nous avons préféré utiliser le logiciel gratuit «puTTY» qui est un client TELNET et SSH. Il dispose également d'un mode de connexion RS232. Vous pourrez télécharger ce logiciel gratuitement sur le site Internet : <http://www.putty.org/>.

La figure 7 montre les paramètres nécessaires pour configurer le logiciel «puTTY», afin d'établir la connexion avec la carte d'interface RS232 (vous devrez sélectionner le port qui correspond à votre configuration, si d'aventure vous n'utilisez pas «COM1»). Une fois la connexion lancée, appuyer au moins 4 s sur le bouton-poussoir de la carte d'interface RS232, jusqu'à voir apparaître le menu d'accueil, tel que celui qui est reproduit en figure 8.

Noter au passage que le module FB155BC décline son adresse MAC



9



10

Position dans la trame: (longueur de la trame = 12)

Début de trame			ADC n°1		ADC n°2		ADC n°3		ADC n°4		Fin de trame
0xAA	0x05	0x5B	LSB	MSB	LSB	MSB	LSB	MSB	LSB	MSB	0x9D
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

Format des trames RS232 envoyées par Bluetooth

11

(numéro d'identification unique) sous l'intitulé «Local BD Addr». Cette information pourra vous être utile pour «appairer» le module avec l'interface Bluetooth de votre PC.

Le numéro d'identification est également imprimé sur l'étiquette collée sur le module FB155BC.

Notez que, par défaut, le programme «puTTY» n'affiche par «l'écho» des touches que vous appuyez. Si, à un moment donné, vous êtes perdus dans votre saisie, appuyez sur la touche «entrée» pour faire réapparaître les choix possibles pour l'option en cours de modification. Pour revenir en arrière dans les menus, tapez «t» puis «entrée».

Pour la première étape de la configuration, sélectionnez l'option 3 du menu principal, puis validez avec la touche «entrée» de votre clavier.

Vous accédez alors au sous menu intitulé «SYSTEM PARAMETER MENU». Sélectionnez l'option 2 (puis «entrée») afin de pouvoir modifier le paramètre «CONNECTION MODE», puis sélectionnez l'option 2 («CNT_MODE2»). Validez une dernière fois, puis revenez au menu principal à l'aide de la touche «t» (puis «entrée»).

Passons maintenant à la deuxième étape de la configuration. Sélectionnez l'option 4 du menu principal, puis validez avec la touche «entrée» pour

accéder au sous menu intitulé «UART PARAMETER MENU». Sélectionnez l'option 1 (puis «entrée») afin de modifier le paramètre «BAUDRATE», puis sélectionnez l'option 9 («230400»). Validez une dernière fois, puis revenez au menu principal à l'aide de la touche «t» (puis «entrée»). Vous pouvez maintenant déconnecter l'alimentation de la carte d'interface RS232 et fermer le programme «puTTY».

Enlevez le module FB155BC de la carte d'interface RS232 pour l'installer sur la carte d'acquisition analogique. Mettez la carte d'acquisition analogique sous tension, puis vérifiez que la diode led clignote régulièrement. Cela signifie que le module attend une demande de connexion de la part du PC. Ensuite, vous devez «appairer» le module FB155BC de votre carte d'acquisition analogique avec l'interface Bluetooth de votre PC.

Malheureusement, pour cette étape, vous devrez consulter la notice de votre matériel et trouver, par vous-même, comment réaliser l'appairage, car il y a autant de logiciels de configuration Bluetooth qu'il y a de marques de cartes Bluetooth vendues dans le commerce.

Lors de la procédure d'appairage, si vous voyez apparaître plusieurs nouveaux périphériques Bluetooth dans le voisinage de votre PC et si vous ne

parvenez pas à identifier les équipements concernés, vous pourrez vous en sortir avec la «MAC adresse» précédemment mentionnée.

A titre d'exemple, la **figure 9** indique comment se présentait l'appairage du module FB155BC avec l'interface USB Bluetooth achetée par l'auteur (Interface USB Bluetooth «Bluesoleil»). Ici, le logiciel de configuration de l'interface Bluetooth a détecté un nouveau périphérique et a installé les options nécessaires pour utiliser les services du profil «SPP» (Serial Port Protocol) qui fait partie du standard Bluetooth. Windows a aussi créé un port COM virtuel (ici COM16) qui est associé au profil «SPP» du périphérique FB155BC. Retenez bien le numéro du port COM virtuel affiché sur votre PC, car il vous servira à configurer le programme «BluetoothADC.exe» dont nous allons maintenant parler.

Le programme «BluetoothADC.exe» permet de récupérer les données envoyées par la carte d'acquisition analogique et de les enregistrer dans un fichier, en format texte, facilement importable par des logiciels tels que Excel, Matlab, SciLab, etc.

La **figure 10** montre comment se présente la fenêtre principale du programme «BluetoothADC.exe».

Lors de la première mise en service du programme «BluetoothADC.exe», il

Le Nébulophone

Synthétiseur audio Arduino de « Bleep Labs »

Comme la majorité des électroniciens, lorsque vous entendez parler d'un synthétiseur audio, vous imaginez certainement une machine assez complexe constituée de nombreux modules, ou un appareil commercial sophistiqué relativement onéreux. En général, ceux conçus à base d'un microcontrôleur présentent un schéma assez complexe, ou offrent un signal carré, très agressif à l'écoute.

Gâce aux compétences en informatique du «Dr. Bleep», nous pouvons vous proposer un synthétiseur audio à base d'un «Arduino Uno», microcontrôleur bien connu de nos lecteurs. Il génère un signal sinusoïdal, nettement plus agréable à l'écoute que le carré. Malgré la simplicité du schéma, il est capable de produire les meilleurs effets : plusieurs arpèges, vibrato, transposition d'octaves, écho, nombreuses enveloppes, etc.

La qualité de l'appareil mérite une réalisation particulièrement soignée, aussi, l'avons-nous doté d'un clavier à dix notes (presque réel) et d'une alimentation secteur musclée pour alimenter un amplificateur de 20 W eff. Nous remercions chaleureusement la société texane «Bleep Labs» pour sa collaboration ; sans elle ce projet n'aurait pas vu le jour. Vous pouvez d'ailleurs trouver une version en kit du



«Nebulophone», simplifiée sur le plan électronique, sur leur site Internet (voir fin d'article (1)) pour 55 \$.

Le coût d'un appareil similaire dans le commerce justifie, à lui seul, le fait d'entreprendre ce montage.

Ajoutons que toutes les commandes tiennent sur la face avant proposée, avec des graphismes soignés pour une utilisation aisée.

Caractéristiques

- Gestion par un microcontrôleur «Arduino Uno».
- Trois potentiomètres et deux touches permettent d'accéder à tous les effets sonores.
- La commutation des effets s'effectue par la rotation des potentiomètres.
- Clavier à dix touches transposables sur cinq octaves.
- Plusieurs styles d'arpèges.
- Vibrato, écho et de nombreux autres effets.

- Nombreuses enveloppes sonores, sélectionnables par graphismes.
- Générateur de bruit aléatoire intégré.
- Communication infrarouge, entre modules compatibles.
- Toutes les commandes sont accessibles sur la face avant graphique.
- Alimentation secteur incluse.
- Amplificateur de 20 W eff.
- Haut-parleur de contrôle commutable.
- Informations complémentaires sur le site Internet de la société «Bleep Labs».

Schéma de principe

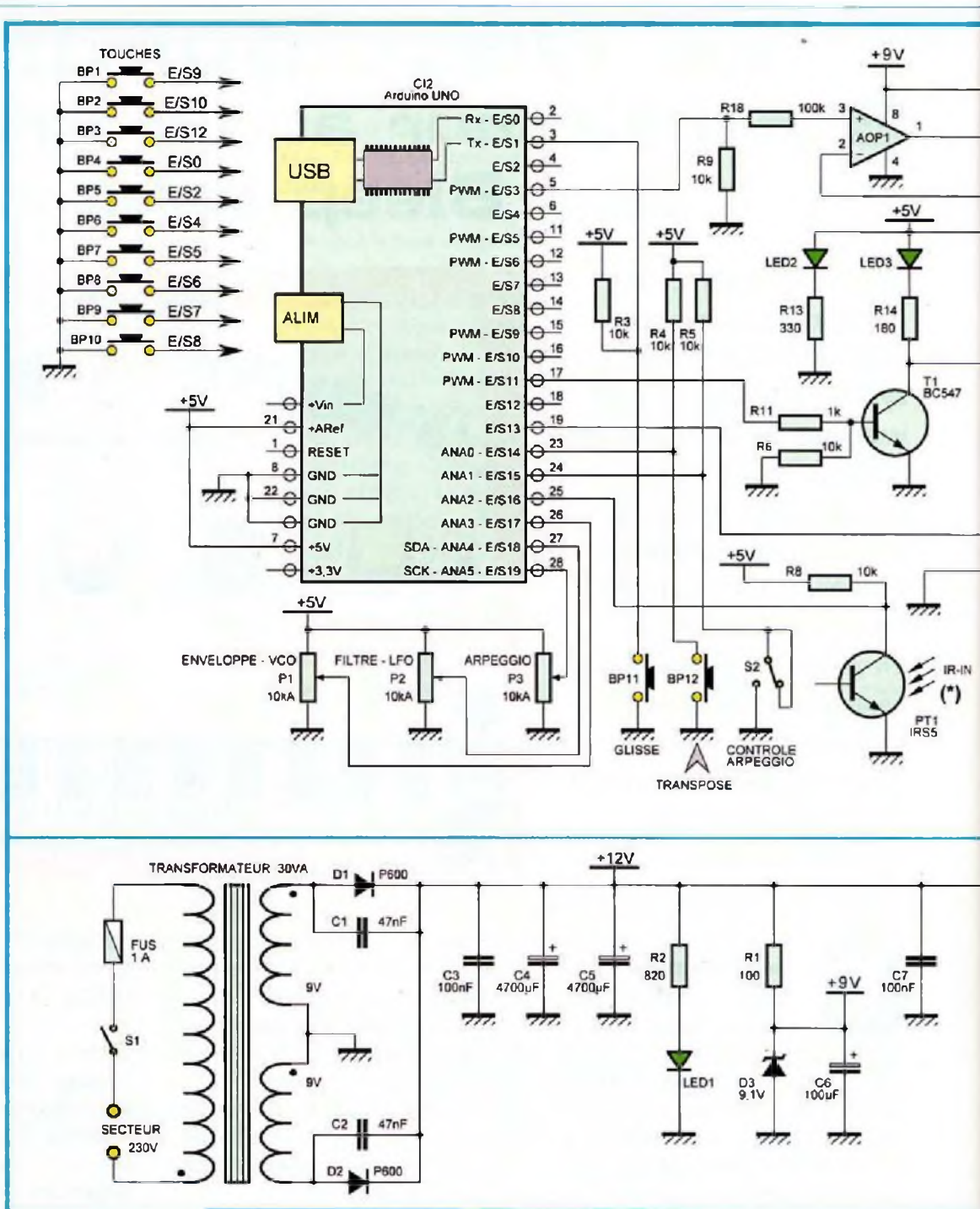
La figure 1 montre le schéma de principe complet de cet appareil.

Nous distinguons trois sections :

- Le synthétiseur,
- L'amplificateur de puissance,
- L'alimentation secteur.

Commençons notre étude par celle-ci.

1



L'alimentation

Nous avons besoin de trois tensions distinctes par rapport à la masse : le +12 V pour alimenter l'amplificateur BF de puissance sous une intensité de plus de 2 A, le +9 V sous une puissance dérisoire (tension d'un double amplificateur opérationnel) et un +5 V pour le module «Arduino Uno».

Un transformateur torique de 2 x 9 V sous 30 VA, derrière un fusible de 1 A, fournit la tension alternative.

Le redressement est assuré par les

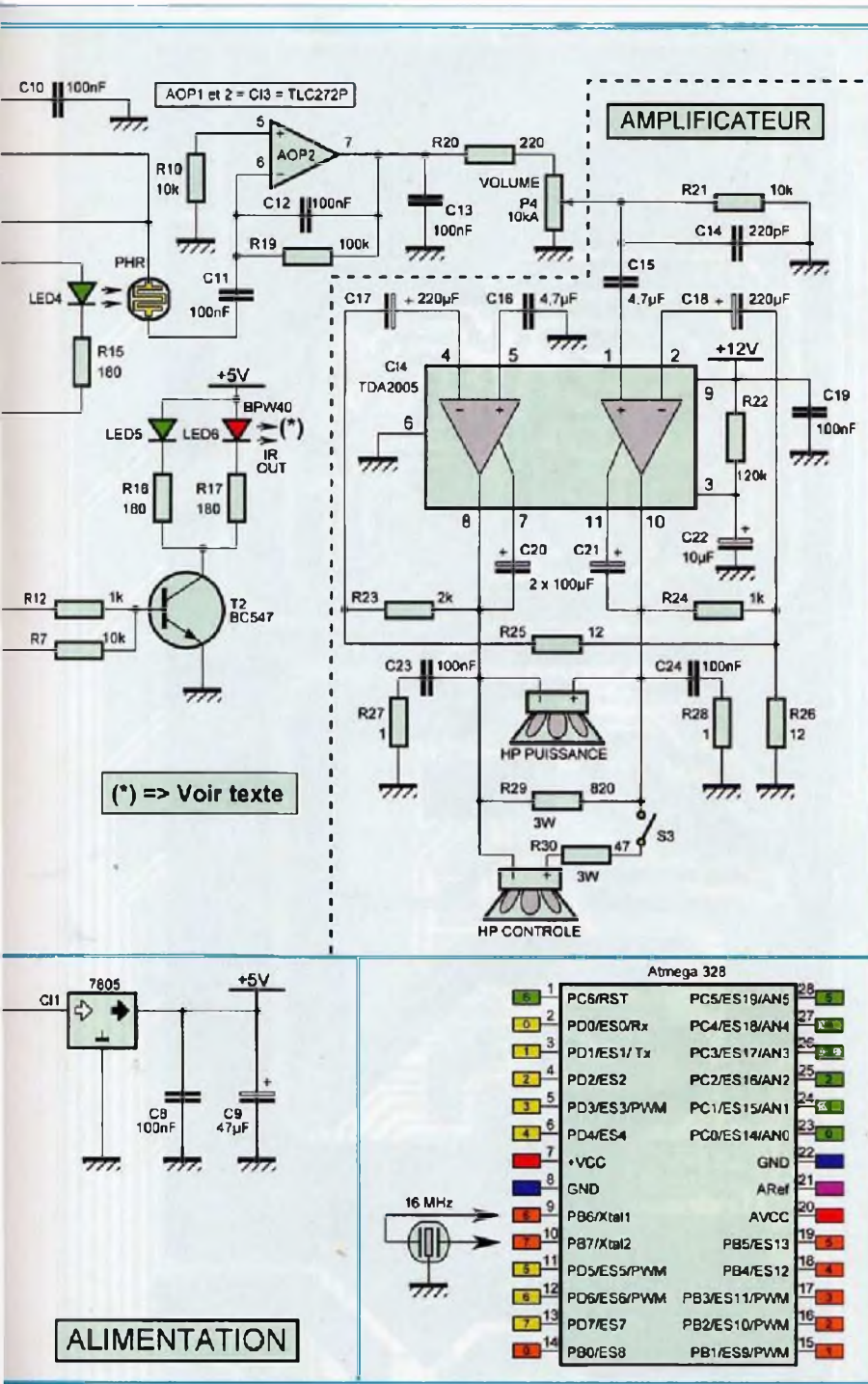
diodes D1 et D2. Les condensateurs C1, C2 et C3 protègent des perturbations issues du secteur, alors que C4 et C5 effectuent un filtrage très efficace. La led1, limitée en courant par la résistance R2, visualise la présence du +12 V. La diode zéner D3, accompagnée de sa résistance série R1, stabilise la tension de +9 V, filtrée par le condensateur C6. Le régulateur positif C1 se charge de fournir la tension de +5 V, filtrée par C9. Les condensateurs C7 et C8 découplent

l'entrée et la sortie du régulateur au plus près de celui-ci.

Le synthétiseur

L'emploi du module à microcontrôleur «Arduino Uno» simplifie grandement le schéma de principe, il se charge de tout ou presque ! Il se programme aisément, via son embase USB, sans programmeur spécifique (voir EP N°355).

Les dix touches générant les notes



de musique en Ré «majeur» lorsqu'elles sont forcées à la masse, sont lues respectivement par les lignes E/S9, 10, 12, 0, 2, 4, 5, 6, 7 et 8. Les trois lignes ANA3 à ANA5 du convertisseur digital/analogique déterminent l'effet sonore voulu et son intensité. ANA1 détermine si les arpèges se règlent à l'aide du potentiomètre P3, lorsque S2 est ouvert ; ou via la liaison infrarouge, si S2 est fermé. La résistance R5 polarise ANA1 au niveau «haut» dans le premier cas.

Le glissement entre deux notes (portamento) se sélectionne avec la touche BP11 «Glisse» lue par la ligne E/S1. Au repos, la résistance R3 porte cette entrée au niveau «haut». Sur le même principe, la transposition d'une octave à l'autre s'effectue avec la touche BP12 «Transpose», la résistance R4 et l'entrée E/S14. La ligne E/S16 gère la réception infrarouge mentionnée ci-dessus, selon l'état du phototransistor PT1. En conduction, l'entrée est forcée à

la masse ; dans le cas contraire, la résistance R8 la porte au niveau «haut». L'émission infrarouge est confiée à la ligne E/S13, celle-ci commande l'étage à transistor T2 permettant un débit de courant plus important pour les led5 et 6. La société «Bleep Labs» utilise un couple infrarouge SFH485 et SFH482.

Nous l'avons remplacé par le duo IRS5 et BPW40 plus facile d'approvisionnement. Sur le même principe, l'étage à transistor T1 commande la led4 destinée à moduler le signal LFO (très basse fréquence). La led3 visualise cette fonction sur la face avant. La led2 atteste, simplement, la mise sous tension en +5 V.

Le signal sinusoïdal sort sur la ligne E/S3, pour attaquer le filtre LFO. Il est constitué des deux amplificateurs opérationnels AOP1 et AOP2.

La modulation s'effectue par la photorésistance PHR. Elle reçoit la lumière de la led4 et est montée en série entre les deux AOP. Pour obtenir une bonne immunité à la clarté extérieure, ce couple est monté, mécaniquement, dans un canon noir constitué d'un morceau de gaine thermorétractable, au bon diamètre.

Le signal audio, ainsi obtenu, est acheminé sur le potentiomètre de volume P4, via la résistance R20. Pour information, dans l'encadré en bas et à droite, nous donnons le brochage du microcontrôleur Atmega 328, à la base de l'Arduino Uno.

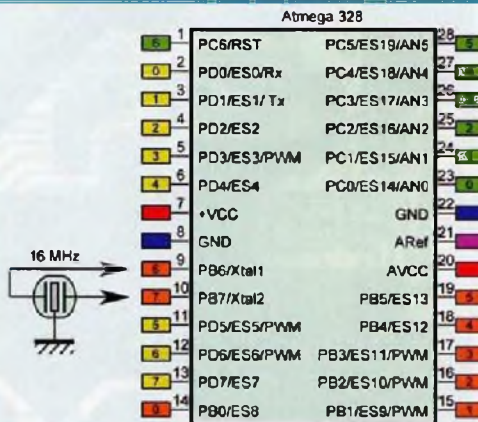
A l'instar de la société «Bleep Labs», il est possible de l'utiliser seul, pré-programmé avec son «bootloader» ou, comme sur notre maquette, avec un module commercial.

L'amplificateur de puissance

Nous faisons appel à un circuit qui a maintes fois fait ses preuves. Le TDA2005, qui renferme deux amplificateurs de puissance (possibilité d'employer le TDA2004) est câblé en «mode ponté» pour fournir plus de puissance.

L'entrée est chargée par la résistance R21. Elle est protégée contre les perturbations HF par C14. Le condensateur «polyester» C15 transmet le signal à l'entrée «non inverseuse» de l'amplificateur.

ALIMENTATION



Les différents composants qui entourent CI4 constituent essentiellement des filtres. La résistance R29 charge la sortie HP, en l'absence d'enceinte acoustique.

Le haut-parleur de contrôle peut être mis hors service par S3. La résistance R30 diminue, notablement, la puissance parvenant à celui-ci.

Réalisation pratique

Tous les composants et modules prennent place sur trois platines avec très peu de raccords externes. Reproduisez impérativement les circuits imprimés selon la méthode photographique afin de respecter le tracé des pistes et plans de masse.

Nous donnons les dessins des typons aux figures 2, 3 et 4.

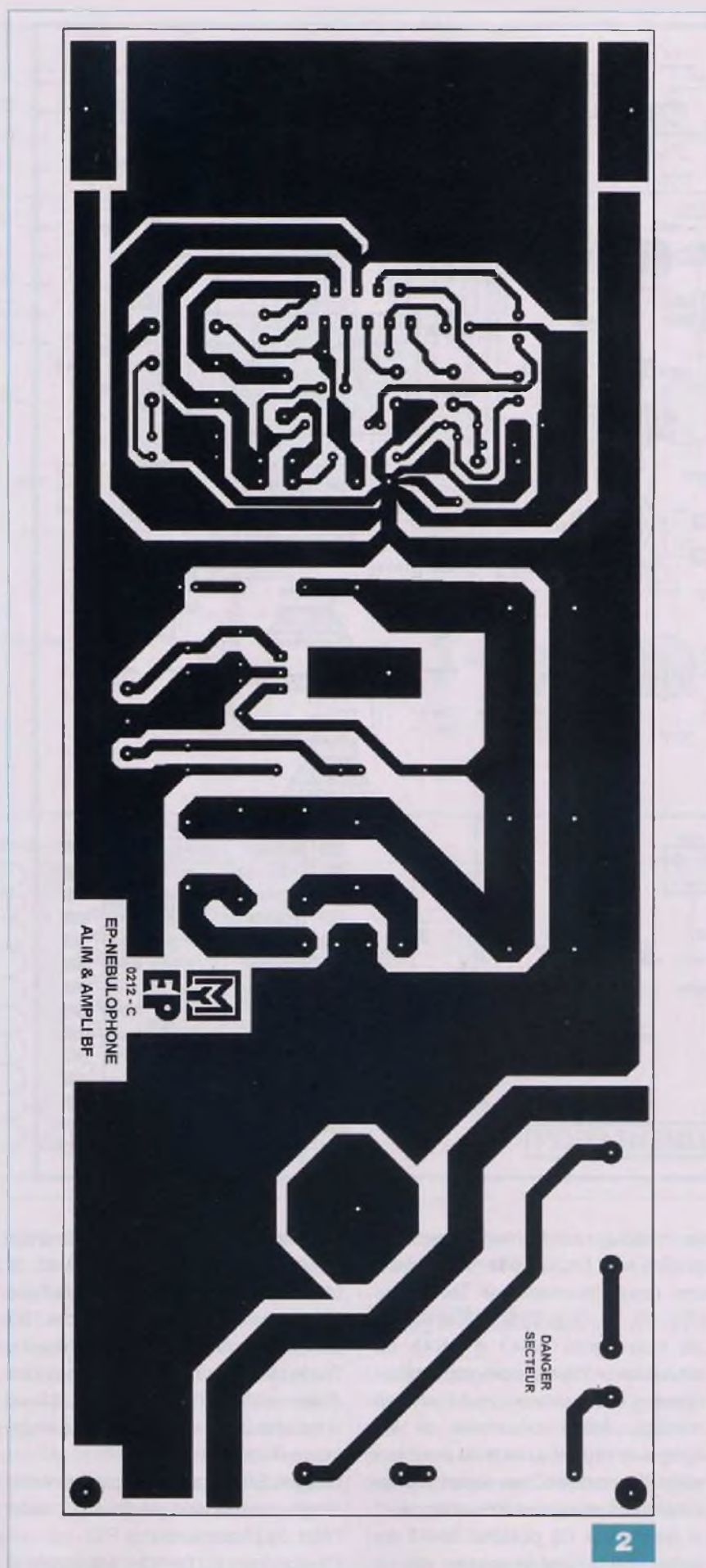
Gravez les circuits traditionnellement au perchlorure de fer et ébavurez-les soigneusement. Avant l'opération de perçages, procurez-vous les différentes pièces et composants afin de connaître précisément les diamètres des trous. Commencez toujours avec un foret de 0,8 mm et alésez ensuite, selon nécessité.

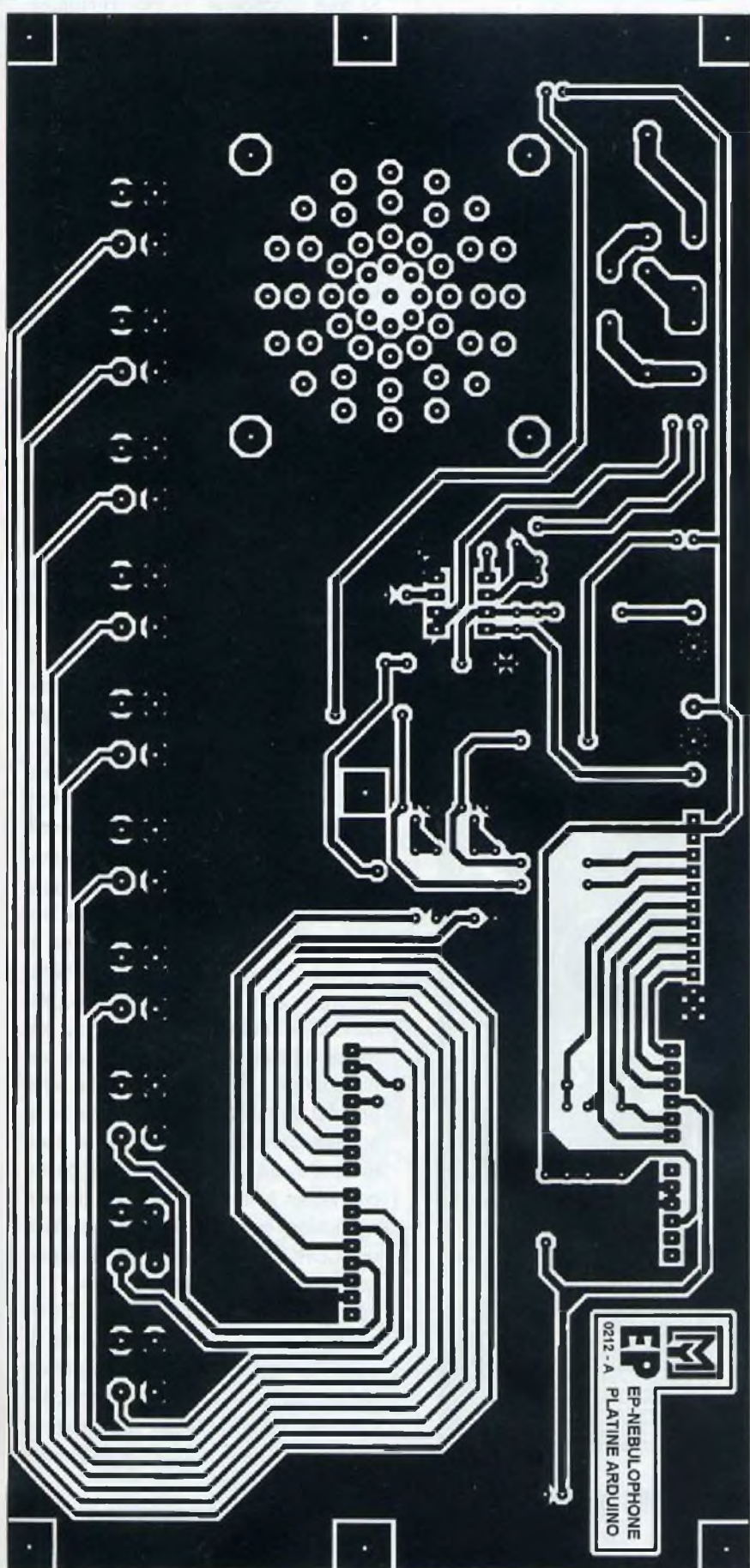
Les plans d'insertions des composants sont dictés par les figures 5, 6 et 7. En premier lieu, soudez les ponts de liaisons (straps).

Poursuivez par les résistances, les diodes, le support de circuit intégré, les condensateurs «céramique» et au «mylar», les connecteurs de l'Arduino constitués de quatre rangées de broches de barrettes sécables SIL mâles, les condensateurs au «polyester», les leds, les condensateurs chimiques, les inverseurs unipolaires, les touches, le porte-fusible isolant, le régulateur CI1 et le circuit CI4 vissés contre leurs dissipateurs thermiques respectifs et enfin, les quatre potentiomètres, préalablement vissés à leurs emplacements respectifs et raccordés par soudages au circuit imprimé après inclinaison de leurs broches.

Comme le montre la figure 8, la photorésistance PHR et la led4 se montent dans un canon noir, constitué d'un morceau de gaine thermorétractable au bon diamètre.

Le haut-parleur de contrôle prend





3

place, à plat, sur la platine pré-percée pour diffuser le son. Il est maintenu à l'aide de deux arcs en fils rigides isolés de 1,5 mm² de section, soudés sur les quatre pastilles et encerclant l'aimant.

Le transformateur d'alimentation se monte également sur la platine, à l'aide de visserie de 6 mm de diamètre. Prenez garde de ne pas déformer le circuit imprimé au serrage.

La **figure 9** montre le dessin du clavier, à découper dans une plaque de Lexan ou de plastique de 2 à 3 mm d'épaisseur. Comme nous, vous pouvez le recouvrir avec une feuille de papier, imprimée, représentant de réelles touches de piano.

Les raccordements électriques, entre le circuit du microcontrôleur et celui des commandes, s'effectuent par des broches de barrettes sécables SIL, mâles, longues et femelles.

La **figure 10** montre l'assemblage mécanique des différents circuits à l'aide d'entretoises filetées M3 (3 mm de diamètre).

Veillez à aligner les organes de commandes (potentiomètres, inverseurs, leds) en hauteur, afin de pouvoir y accéder et les voir convenablement sur la future face avant.

ATTENTION !

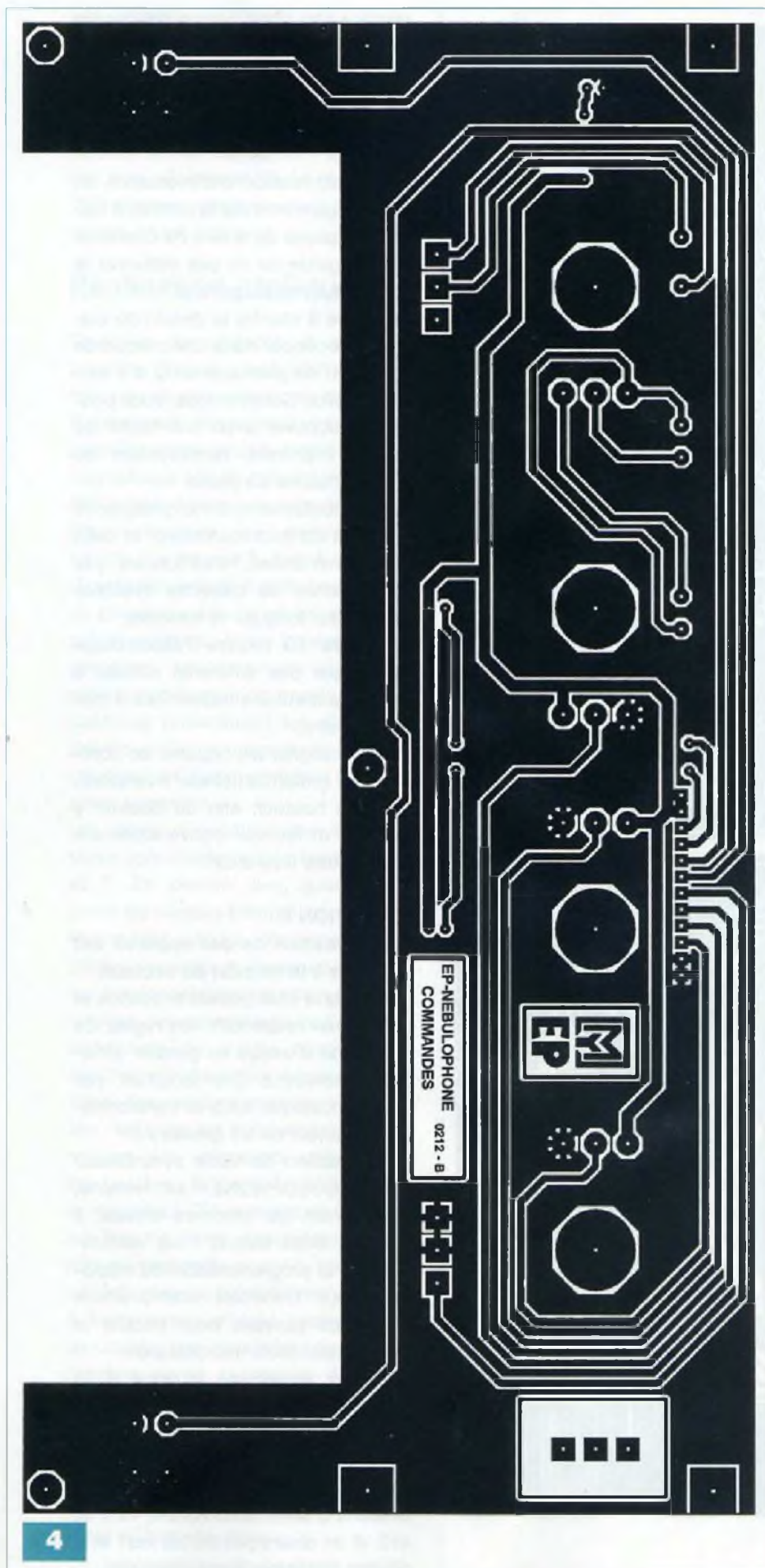
L'alimentation de cet appareil est soumise à la tension du secteur.

Observez la plus grande prudence et agissez en respectant les règles de protection d'usage en pareille situation. Concevez une isolation par plaque plastique sous le transformateur et autour de S1 (**photo A**).

La réalisation de votre synthétiseur «EP-NEBULOPHONE» se termine, mais avant les premiers essais, il manque deux étapes : les vérifications et la programmation du microcontrôleur. Contrôlez attentivement les pistes cuivrées pour traquer le court-circuit ou la microcoupure.

Observez également le sens et la valeur des composants.

Effectuez une première mise sous tension, **sans insérer C13 et l'Arduino Uno**, afin de mesurer la présence des tensions d'alimentation (+5 V, +9 V et +12 V) en divers points, les led1 et 2 doivent s'allumer immédiatement.



Si tout fonctionne, HORS TENSION, insérez le module «Arduino Uno» sur ses connecteurs mâles et CI3 sur son support. Il est temps d'appliquer la face avant dont nous donnons le dessin à l'échelle 1/2 en **figure 11** (une échelle 1/1 est disponible sur notre site). Il suffit de la photocopier et de la coller, à l'aide d'une colle repositionnable, en bombe, sur une plaque de Lexan ou de plastique. Une protection avec une couche de plastique incolore adhésif (pour couvrir les livres) donne une finition plus professionnelle. Vissez la façade ainsi confectionnée, placez les boutons et passez à l'étape de la programmation.

Programmation

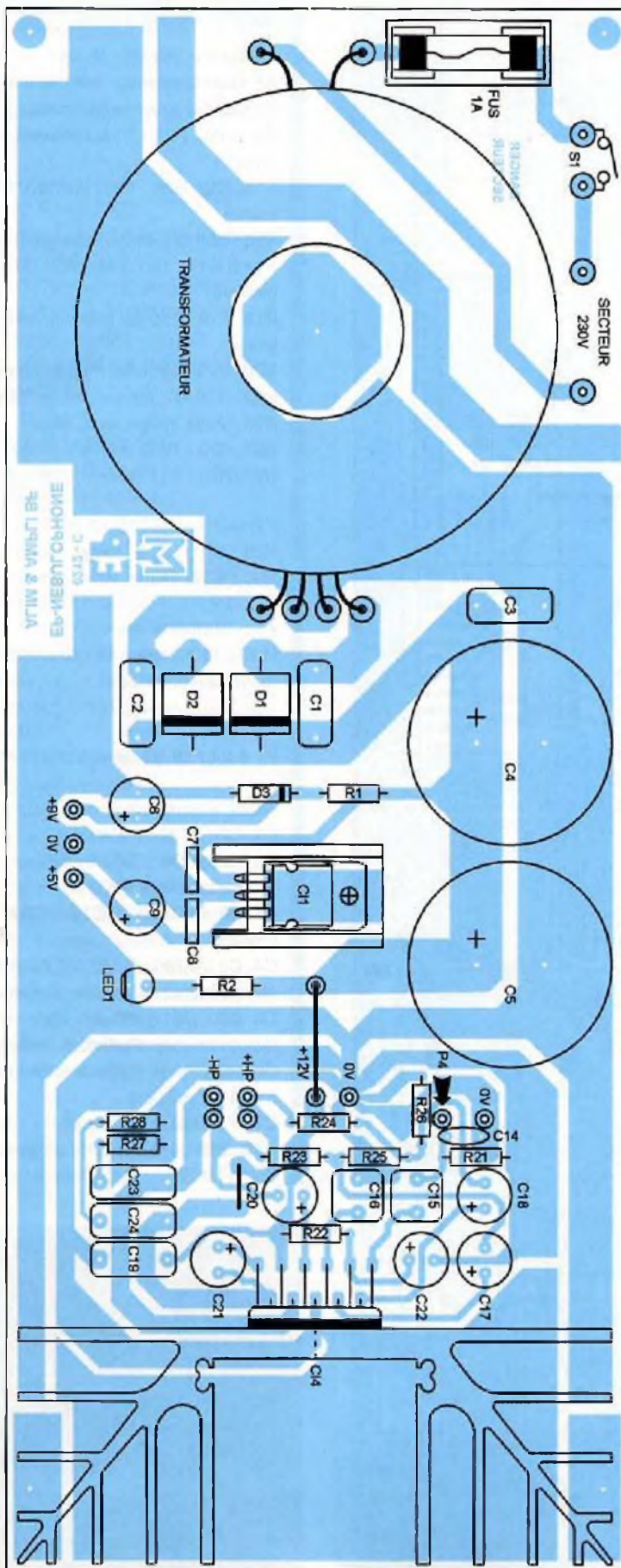
Nos fidèles lecteurs connaissent le logiciel d'édition et la méthode de programmation d'un «Arduino».

Nous invitons les nouveaux venus à se reporter au numéro 355 d'*Électronique Pratique* et à ceux cités en bibliographie.

Commencer par télécharger la dernière version du logiciel «Arduino» d'édition et de programmation sur le site Internet officiel (2). Une fois n'est pas coutume, le programme à charger en mémoire de l'Arduino n'a pas été développé par nos soins, mais par le «Dr. Bleep» de la société «Bleep Labs». Les fichiers «source» sont assez complexes, les non initiés auront du mal à analyser les trente pages de code ! Vous pouvez les télécharger librement sur le site Internet du magazine (3), ou celui de la société citée ci-dessus (1). Les lecteurs n'ayant pas l'opportunité de se connecter à Internet peuvent obtenir les fichiers en envoyant à la rédaction un CDROM sous enveloppe auto-adressée suffisamment affranchie.

Le répertoire «Nebulophone_D01» contient plusieurs fichiers. Hormis le sous-répertoire «data» qui contient simplement une photo (probablement celle du Dr. Bleep), vous trouverez treize fichiers comportant l'extension «.pde».

Dans le logiciel d'édition et de programmation, ouvrez simplement celui nommé : «Nebulophone_D01», les autres se chargent automatiquement. La programmation s'effectue ensuite



5

par le port USB. Lancez la fonction programmation (Upload) du logiciel «Arduino» (seconde icône à gauche).

Utilisation

Les non initiés aux synthétiseurs et à la musique électronique auront peut-être l'impression que l'utilisation de cet appareil n'est pas évidente, compte tenu du nombre d'organes de commandes. Il n'en est rien, il suffit de manipuler pour comprendre l'utilité de chaque commande. La face avant montre des petites icônes plus représentatives que des inscriptions.

Ci-dessous, nous détaillons les principales caractéristiques de chaque fonction :

TRANSPOSE.

Par défaut, le clavier à dix touches génère les tonalités en Ré «majeur». De gauche à droite, nous avons : Do# 2, Ré 2, Mi 2, Fa# 2, Sol 2, La 3, Si 3, DO# 3, Ré 3, Mi 3.

La touche «Transpose» permet, comme son nom l'indique, de transposer l'intégralité du clavier d'une octave à l'autre, à chaque action.

Après le quatrième appui, nous revenons aux octaves par défaut.

Un appui de plus de 3 s sur cette touche active le mode «transposition» où le potentiomètre «Filtre - LFO» sort de sa fonction première et sert à décaler la totalité du clavier vers le haut ou vers le bas. Une action brève sur la touche retourne au mode normal.

GLISSE.

Cette touche agit sur le glissement entre les notes (portamento).

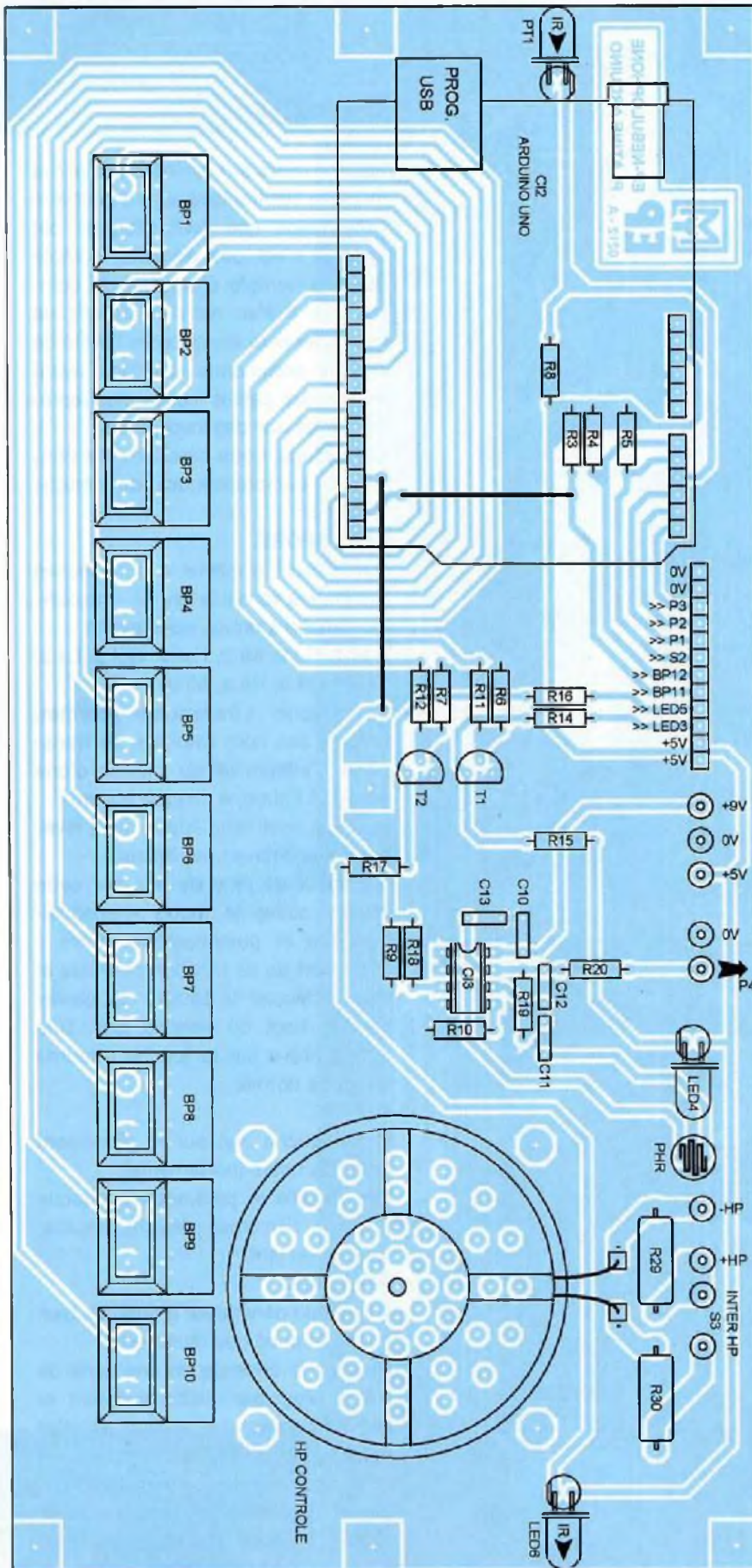
Elle modifie le paramètre à chaque appui : rien (par défaut), rapide, moyen, ou lent.

ARPEGGIO.

Il s'agit du générateur d'arpèges bien connu et prisé des musiciens.

Un arpège consiste en une série de notes produites successivement et qui formeraient un accord si elles étaient jouées simultanément.

Notre commande peut sélectionner plusieurs sections représentant divers types d'arpèges plus ou moins complexes. Au sein de chaque section, la rotation du potentiomètre fait varier la vitesse d'exécution.



6

Nomenclature

• Résistances 5% / 0,5 W

- R1 : 100 Ω (marron, noir, marron)
- R2 : 820 Ω (gris, rouge, marron)
- R3 à R10, R21 : 10 kΩ (marron, noir, orange)
- R11, R12, R24 : 1 kΩ (marron, noir, rouge)
- R13 : 330 Ω (orange, orange, marron)
- R14 à R17 : 180 Ω (marron, gris, marron)
- R18, R19 : 100 kΩ (marron, noir, jaune)
- R20 : 220 Ω (rouge, rouge, marron)
- R22 : 120 kΩ (marron, rouge, jaune)
- R23 : 2 kΩ (rouge, noir, rouge)
- R25, R26 : 12 Ω (marron, rouge, noir)
- R27, R28 : 1 Ω (marron, noir, or)

• Résistances 5% / 3 W

- R29 : 820 Ω (gris, rouge, marron)
- R30 : 47 Ω (jaune, violet, noir)

• Photorésistance

- PHR : 110 Ω à 1,1 MΩ, Ø 5 mm (Saint Quentin Radio)

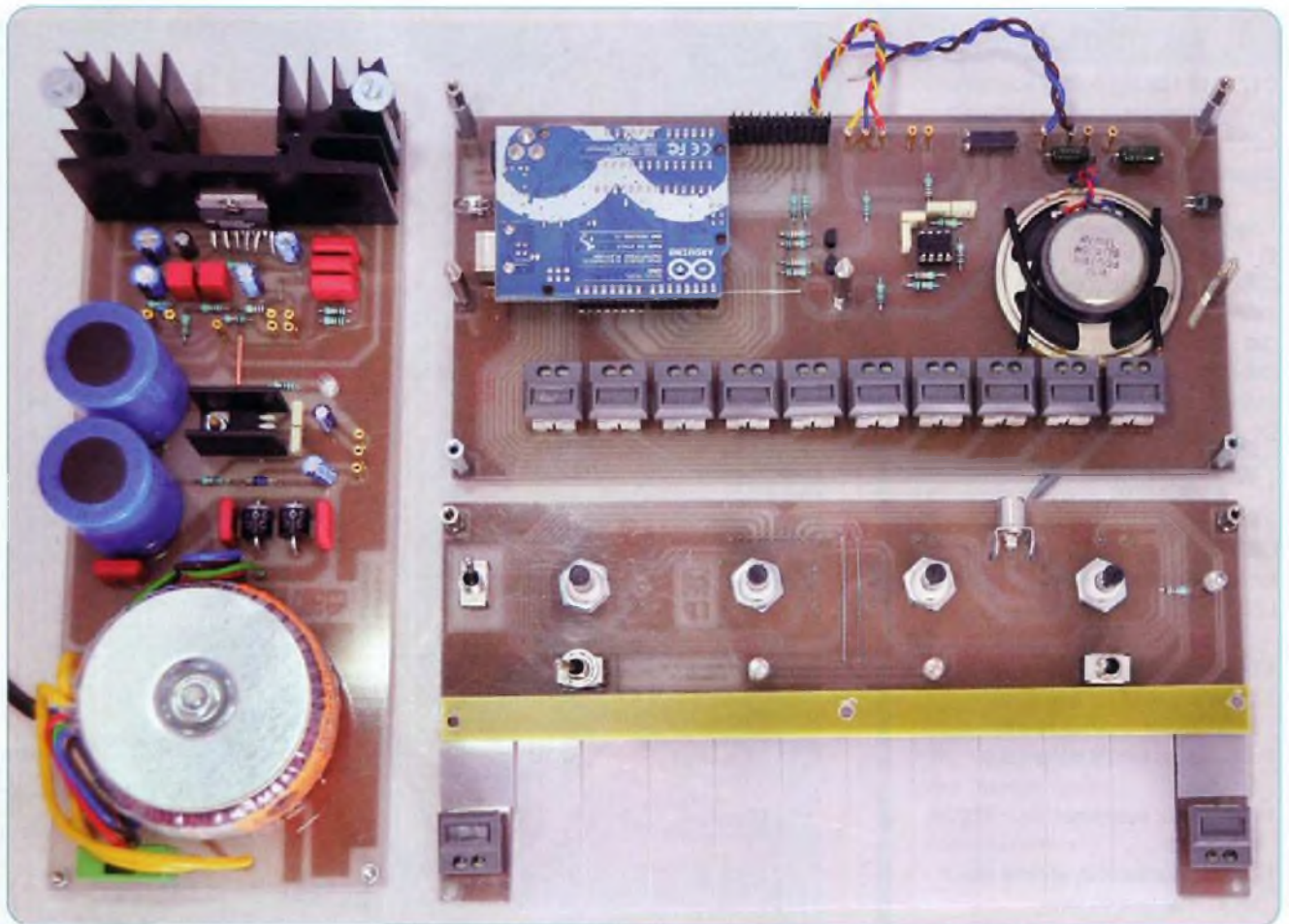
• Potentiomètres

- P1 à P4 : 10 kΩ / A (courbe linéaire)

• Condensateurs

- C1, C2 : 47 nF (mylar)
- C3, C23, C24 : 100 nF / 63V (Polyester Wima MKS)
- C7, C8, C10 à C13, C19 : 100 nF (mylar)
- C4, C5 : 4 700 µF / 63 V (SNAP électrochimique à sorties radiales)
- C6, C20, C21 : 100 µF / 25 V (électrochimique à sorties radiales)
- C9 : 47 µF / 25 V (électrochimique à sorties radiales)
- C14 : 220 pF (céramique)
- C15, C16 : 4,7 µF / 63 V (Polyester Wima MKS)





CONTRÔLE ARPEGGIO.

En position «Complexe», le paramétrage des arpegges s'obtient au moyen du potentiomètre précédemment cité. Le réglage sur «Simple» ordonne l'ajustage à l'aide de la liaison infrarouge entre modules.

FILTRE - LFO.

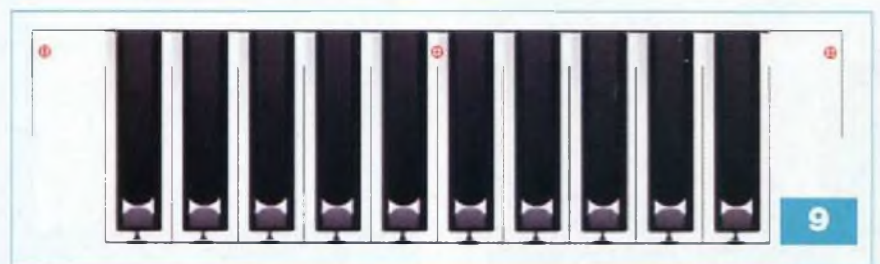
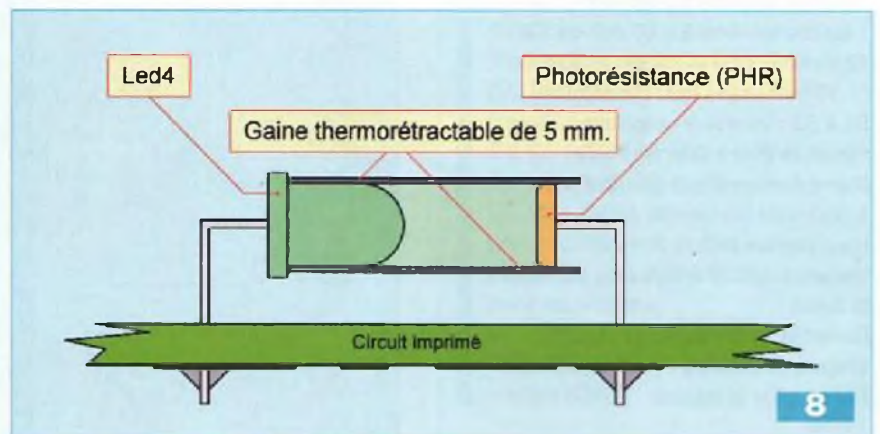
Plus la led «LFO» s'illumine, plus la fréquence de coupure du filtre «passe-bas» est élevée.

Le potentiomètre offre plusieurs sections, correspondant chacune, à un type de filtre et donc à une manière d'illuminer la led4 sur la photorésistance. Au sein de chaque section, la rotation du potentiomètre fait varier la vitesse d'exécution.

ENVELOPPE _ VCO.

A l'instar des deux précédents potentiomètres, la commande d'enveloppe comporte plusieurs sections permettant d'obtenir des formes variées correspondant à des sonorités plus ou moins longues, dures, ou douces.

Au sein de chaque section, la rotation du potentiomètre fait varier la pente. Combinée aux autres fonctions, il est

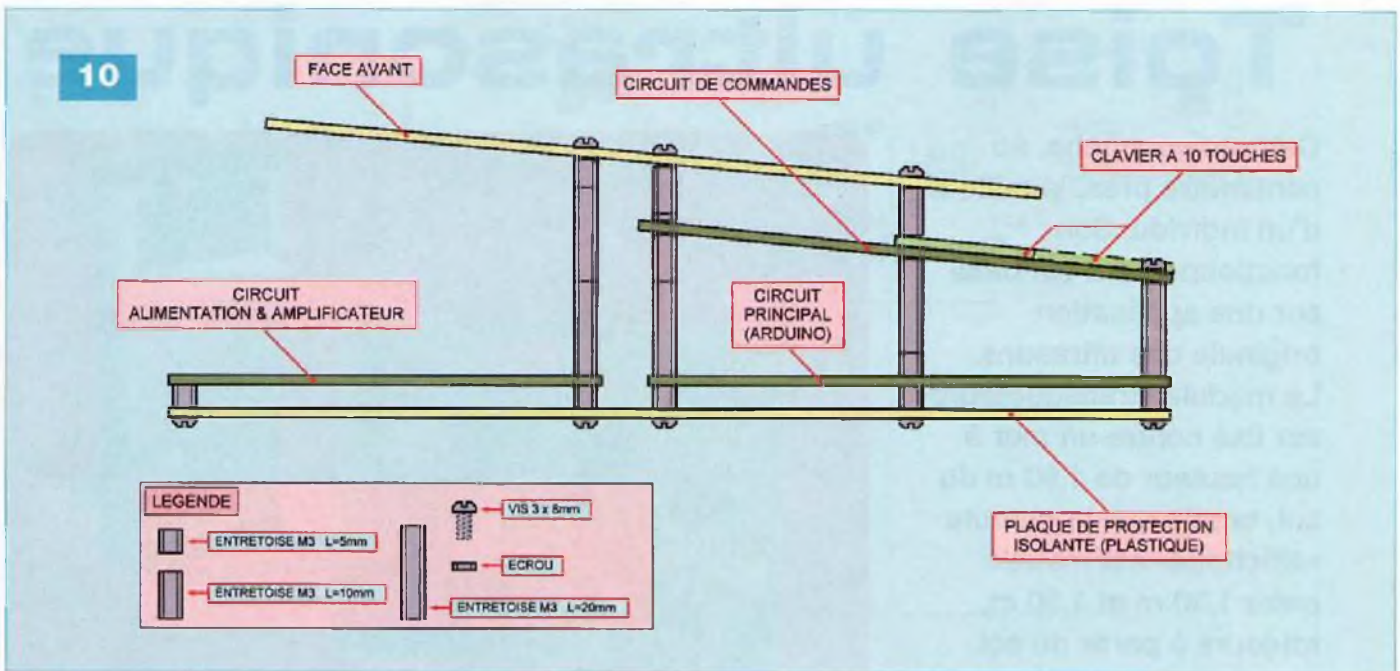


possible de produire de l'écho, des vibratos, etc.

La dernière section génère un bruit. Dans ce cas, les dix touches des notes donnent la même sonorité,

mais les commandes influent sur la modulation du bruit.

Nous espérons que cette réalisation fera naître en vous des talents de «DJ», de musicien avide de sonorités



nouvelles. Agrémenté d'une table de mixage et d'un micro, «L'EP-NEBULOPHONE» vous permettra d'enregistrer des «jingles» et autres «samples».

Y. MERGY

Adresse Internet de l'auteur :

Mergy Yves - Electronique, Projets, Loisirs, Etudes et Développements
 myepled@gmail.com

Bibliographie :

Électronique Pratique N°355 - 357 - 358

Les liens Internet utiles pour ce sujet :

(3) Même si vous le connaissez, voici le site du magazine : www.electroniquepratique.com

(1) Site Internet de Bleep Labs, concepteur du «Nebulophone» :

<http://www.bleeplabs.com/>

(2) Site de téléchargement officiel du logiciel Arduino :

<http://www.arduino.cc/en/Main/Software>

Page d'accueil du site de la référence Arduino en français :

<http://arduino.cc/fr/Main/HomePage>

Site Internet de Gotronic, distributeur des Arduino en France :

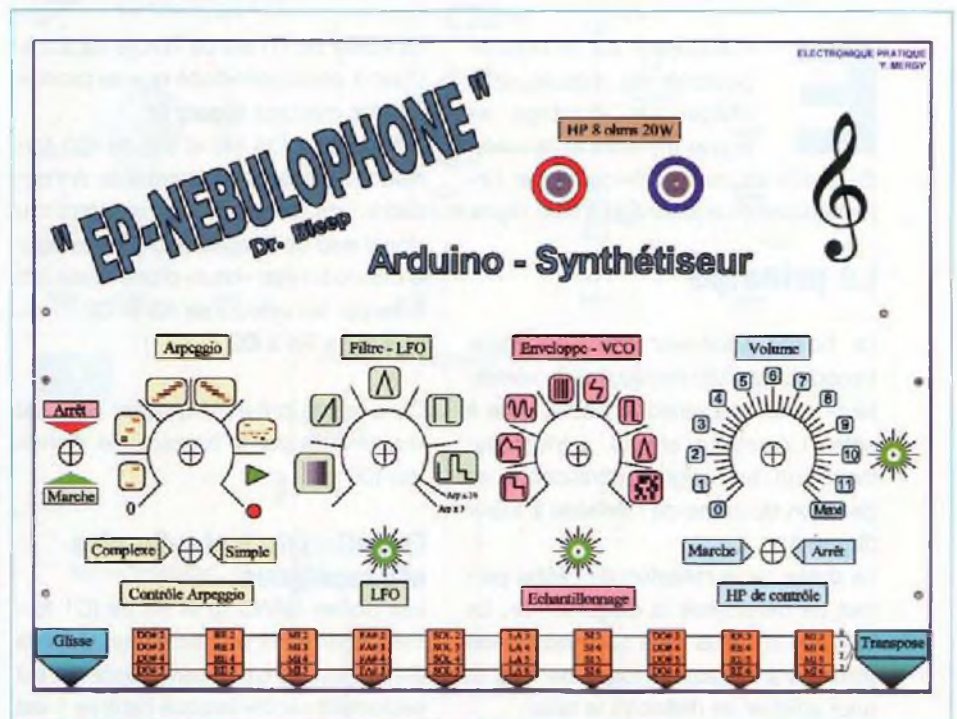
<http://www.gotronic.fr/cat-modules-arduino-1232.htm>

Site Internet de Lextronic, distributeur des Arduino en France :

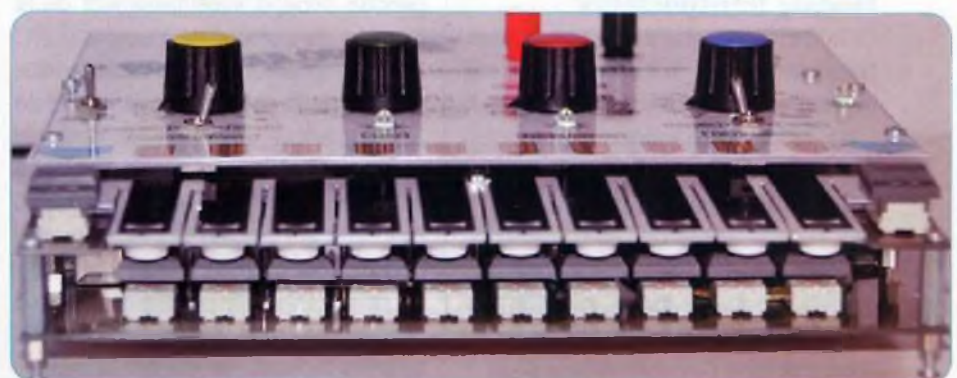
<http://www.lextronic.fr/R2386-modules-arduino.html>

Site Internet de Saint Quentin Radio, futur distributeur des Arduino en France :

<http://www.stquentin-radio.com/>



11



Toise ultrasonique

Cette toise affiche, au centimètre près, la taille d'un individu. Son fonctionnement est basé sur une application originale des ultrasons. Le module «transducteurs» est fixé contre un mur à une hauteur de 1,90 m du sol, tandis que le module «affichage» est installé entre 1,30 m et 1,50 m, toujours à partir du sol.

En appuyant sur le bouton-poussoir du module «affichage», le montage se trouve alimenté et la valeur de la taille est mise en évidence par l'intermédiaire d'un affichage à trois digits.

Le principe

Le boîtier supérieur comporte deux transducteurs ultrasoniques, un «émetteur» et un «récepteur», placés côte à côte. L'émetteur envoie, périodiquement, un bref signal ultrasonore en direction du crâne de l'individu à toiser (figure 1).

La durée de la réflexion de l'écho permet de déterminer la distance «d». Le système n'a plus qu'à soustraire cette distance à la hauteur totale de 1,90 m pour afficher en définitive la taille.

Le fonctionnement

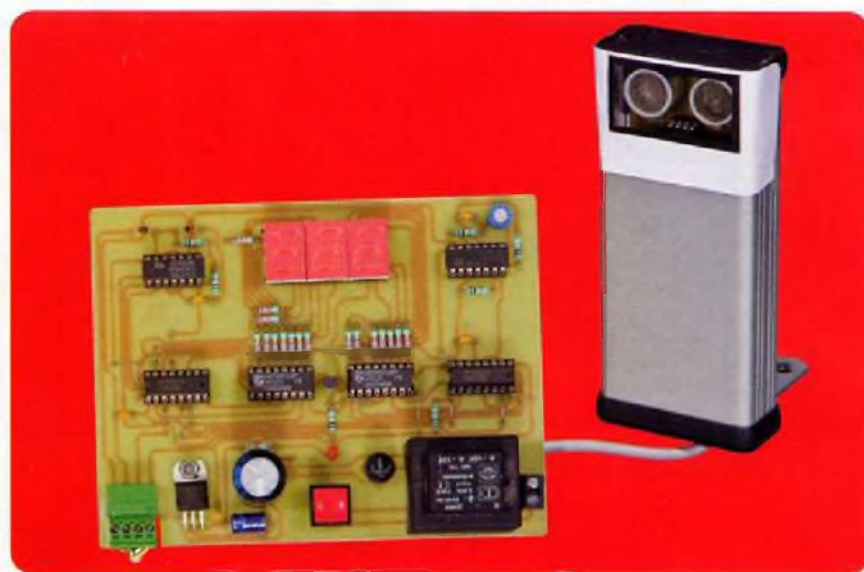
Module transducteurs

La toise fonctionne sous une tension continue de 15 V. L'alimentation fait partie du module «affichage» que nous évoquerons ultérieurement.

Périodicité des mesures

Les portes NAND (III) et (IV) de IC1 constituent un oscillateur, délivrant des signaux de forme carrée, caractérisés par une période (T) telle que :

$$T = 2,2 \times R2 \times C1$$



La valeur de (T) est de l'ordre de 0,5 s. C'est à cette périodicité que se produiront les mesures (figure 2).

Les portes NOR (III) et (IV) de IC3 forment une bascule monostable. A l'occasion de chaque front montant du signal issu de l'oscillateur, cette bascule délivre un état «haut» d'une durée (Δt) fixée par les valeurs de R5 et C2 :

$$\Delta t = 0,7 \times R5 \times C2$$

Dans le cas présent, la durée de l'état «haut» émis par la bascule est d'environ 100 μ s.

Emission du train d'ondes ultrasoniques

Les portes NAND (I) et (III) de IC1 forment également un oscillateur. Mais ce dernier est du type «commandé». Il est seulement «actif» lorsque l'entrée 1 est soumise à un état «haut». Si tel est le cas, l'oscillateur délivre, sur sa sortie, des créneaux de forme carrée dont la période dépend essentiellement de la position du curseur de l'ajustable A1. Pour une position proche de la médiane, la période obtenue est de l'ordre de 25 μ s, ce qui correspond à une fréquence de 40 kHz. Etant donné la valeur de (Δt) précédemment évoquée, l'oscillateur ne délivrera que quatre périodes consécutives.

La porte NAND (II) de IC2 réalise une inversion, si bien que le transducteur «émetteur» dont les entrées sont res-

pectivement en liaison avec la sortie de l'oscillateur et cette porte NAND (II), est soumis à un signal carré d'une amplitude de 30 V. Il en résulte une puissance d'émission accrue.

Le train d'ondes émis par ce transducteur se caractérise par une longueur physique égale à quatre fois la longueur d'onde du signal ultrasonique.

Rappelons que cette longueur d'onde (λ) est déterminée par la relation :

$$\lambda = 340 \text{ m/s} \times (25 \times 10^{-6}) \text{ s}$$

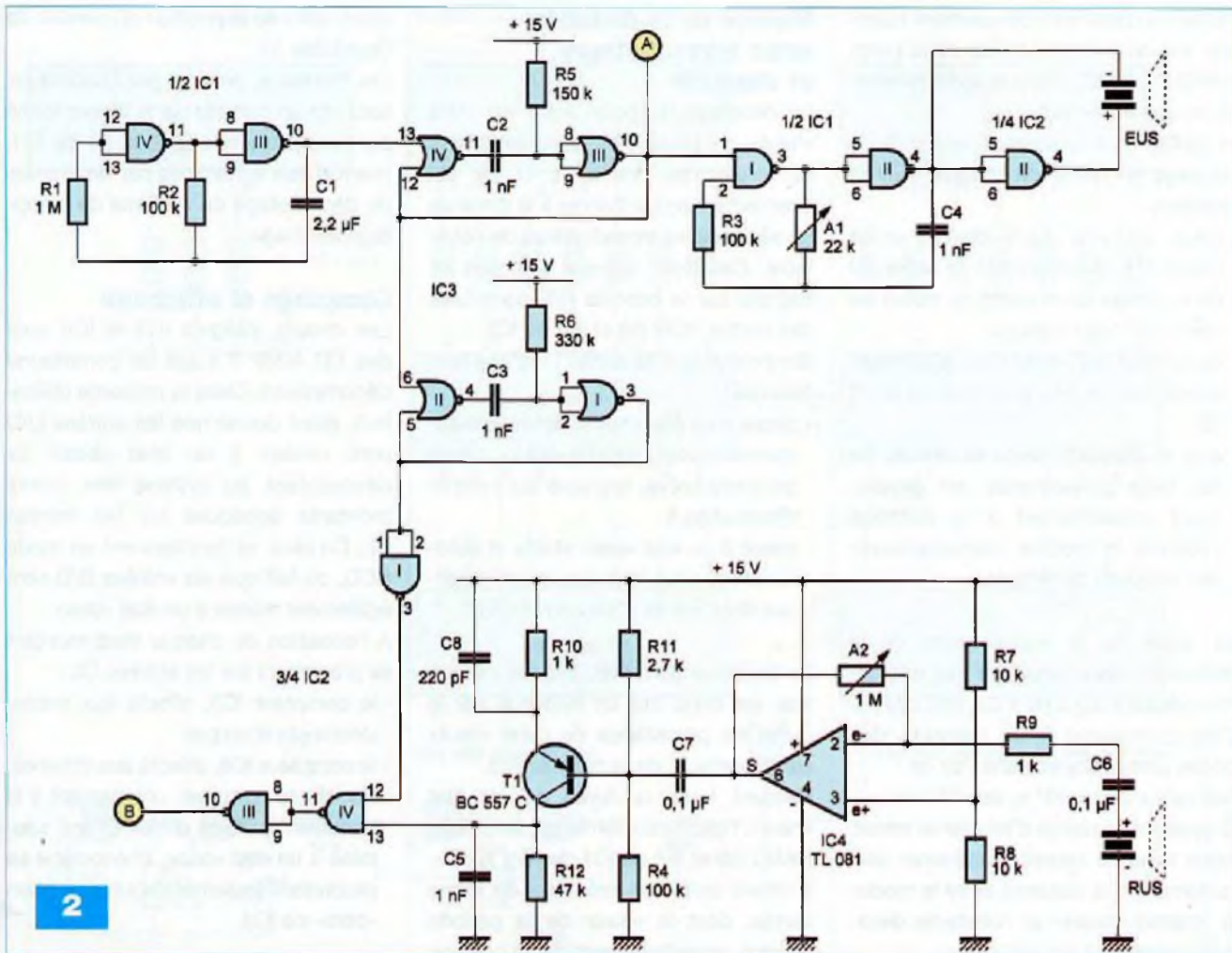
(340 m/s : vitesse du son dans l'air à 20°C)

Le lecteur pourra ainsi vérifier que $\lambda = 8,5$ mm. La longueur géométrique du train d'ondes délivré par le transducteur «émetteur» sera donc de l'ordre de 34 mm.

Réception de l'écho de réflexion

Les vibrations, correspondant à la réflexion du train d'ondes sur un obstacle, sont perçues par le transducteur ultrasonique «récepteur». Ce dernier les transforme en signaux électriques, grâce à l'élément piézoélectrique qui le constitue. Par l'intermédiaire de C6 et de R9, ils sont transmis à l'entrée «inverseuse» de l'amplificateur IC4.

L'entrée «non inverseuse» est soumise au demi-potentiel d'alimentation par le pont de résistances d'égales valeurs R7 et R8. C'est d'ailleurs ce potentiel



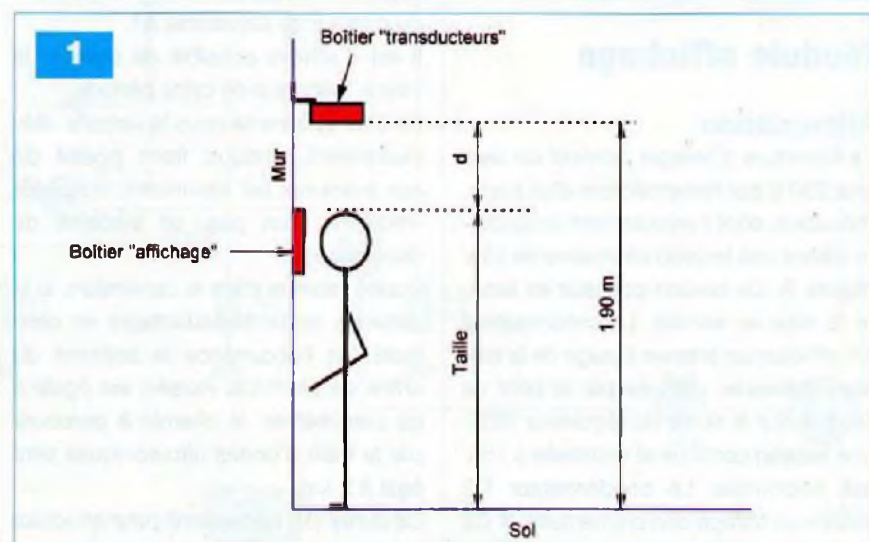
de 7,5 V qui est présent sur la sortie de IC4 en situation de veille.

Pour une position médiane du curseur de l'ajustable A2, le gain de cet étage amplificateur est d'environ 500 (gain = $A2/R9$).

Le transistor T1, un PNP, est monté en «émetteur commun». Sa base est polarisée de façon telle, qu'en l'absence de signaux en provenance de IC4 via C7, le potentiel collecteur est nul. En revanche, au début du retour de l'écho ultrasonique de réflexion, le collecteur accuse un bref passage à un potentiel voisin de 15 V.

Traitement du signal correspondant à l'écho

En réalité, au niveau du collecteur de T1, un bref passage à un potentiel proche de 15 V se produit également au moment du départ du train d'ondes du transducteur «émetteur». En effet, compte tenu de la proximité physique des deux transducteurs, le dispositif amplificateur réagit également à ce moment. Il est clair que cela n'arrange



pas nos affaires. Il est donc nécessaire d'éliminer cette première réaction pour ne conserver que celle correspondant effectivement à l'écho de réflexion. Au moment où la bascule NOR (III) et (IV) de IC3 prend son départ, une seconde bascule, constituée des portes NOR (I) et (II) du même boîtier, se trouve activée. Mais la durée de l'état «haut» qu'elle délivre se caractérise par

une valeur de plus du double de la durée du signal ultrasonique. Pendant cette durée, la sortie de la porte NAND (I) de IC2 présente un état «bas», ce qui a pour conséquence la neutralisation de la porte NAND (IV) de IC2. Le signal, correspondant à l'envoi du train d'ondes, est donc ainsi éliminé. En revanche, une fois la bascule NOR (I) et (II) revenue sur son état de repos,

l'écho de retour est normalement transmis sur les entrées réunies de la porte NAND (III) de IC2, dont la sortie présente un bref état «haut».

En définitive, il convient de retenir de ce passage en revue du module «transducteurs» :

- qu'un bref état «haut» de 100 µs de durée est disponible sur la sortie (A) du montage au moment du début de l'envoi du train d'ondes
- qu'un bref état «haut» est également disponible, un peu plus tard, au point (B)
- que le décalage dans le temps, de ces deux phénomènes, est directement proportionnel à la distance séparant le module «transducteurs» de l'obstacle de réflexion

La durée de la neutralisation de la réception ultrasonique est très exactement égale à $0,7 \times R6 \times C3$, soit 230 µs. Cela correspond à un parcours des ondes ultrasoniques dans l'air de : $340 \text{ m/s} \times 230 \times 10^{-6} \text{ s}$, soit 78 mm. S'agissant en réalité d'un aller et retour, notre toise ne saurait fonctionner correctement si la distance entre le module «transducteurs» et l'obstacle devenait inférieure à environ 4 cm.

Module affichage

Alimentation

La fourniture d'énergie provient du secteur 230 V, par l'intermédiaire d'un transformateur, dont l'enroulement secondaire délivre une tension alternative de 15 V (figure 3). Un bouton-poussoir en assure la mise en service. Le condensateur C1 effectue un premier lissage de la tension redressée, délivrée par le pont de diodes. Sur la sortie du régulateur REG, une tension continue et stabilisée à 15 V est disponible. Le condensateur C2 assure un filtrage complémentaire et C3 joue le rôle de capacité de découplage. La mise sous tension du montage est signalisée par l'illumination de la led rouge L1, dont le courant est limité par R25. Cette signalisation s'impose, en effet, pour mettre en évidence le bon fonctionnement de l'alimentation, étant donné, ainsi que nous le verrons ultérieurement, qu'aucun affichage ne se produit au niveau des digits, en cas de «non détection» d'un obstacle.

Mesure de la distance entre transducteurs et obstacle

Le décalage temporel entre les états «haut», se présentant successivement au niveau des points (A) et (B), est directement proportionnel à la distance (d) séparant les transducteurs de l'obstacle. Ces deux signaux sont pris en compte par la bascule R/S constituée des portes NOR (III) et (IV) de IC2.

Rappelons que la sortie 11 d'une telle bascule :

- passe à un état «haut» stable et auto-entretenu pour tout état «haut», même de durée brève, appliqué sur l'entrée d'activation 9
- passe à un état «bas» stable et auto-entretenu pour tout état «haut» appliqué sur l'entrée d'effacement 13

Le décalage temporel, évoqué ci-dessus, est donc mis en évidence par la durée de persistance de l'état «haut» sur la sortie 11 de la bascule R/S.

Pendant toute la durée de cet état «haut», l'oscillateur formé par les portes NAND (III) et (IV) de IC1 devient «actif». Il délivre alors des créneaux de forme carrée, dont la valeur de la période dépend essentiellement de la position du curseur de l'ajustable A1.

Il est d'ailleurs possible de calculer la valeur théorique de cette période.

En effet et comme nous le verrons ultérieurement, chaque front positif de ces créneaux fait «avancer», ou plutôt «reculer», d'un pas, un système de décomptage.

L'unité retenue étant le centimètre, si la distance entre transducteurs et obstacle (en l'occurrence le sommet du crâne de l'individu «toisé») est égale à (d) centimètres, le chemin à parcourir par le train d'ondes ultrasoniques sera égal à $2 \times d$.

La durée (Δt) nécessaire pour effectuer ce parcours sera donc telle que :

$$\Delta t \text{ (s)} = \frac{2 \times d \text{ (cm)}}{34\,000 \text{ (cm/s)}}, \text{ soit } d / 17\,000$$

Pendant cette durée, le signal carré issu de l'oscillateur doit présenter (d) fronts montants. Sa période (t) est donc égale à $\Delta t / d$, soit $1/17\,000$ secondes, ce qui correspond à environ 59 µs.

Nous verrons au chapitre consacré aux réglages, comment effectuer, pratique-

ment, celui de la position du curseur de l'ajustable A1.

Les créneaux, générés par l'oscillateur, sont pris en compte par le trigger formé par les portes NAND (I) et (II) de IC1, avant d'être acheminés sur les entrées de décomptage du système de comptage/affichage.

Comptage et affichage

Les circuits intégrés IC3 et IC4 sont des CD 4029. Il s'agit de compteurs/décompteurs. Dans la présente utilisation, étant donné que les entrées U/D sont reliées à un état «bas», ils décomptent au rythme des fronts montants appliqués sur les entrées CL. De plus, ils fonctionnent en mode BCD, du fait que les entrées B/D sont également reliées à un état «bas».

A l'occasion de chaque front montant se présentant sur les entrées CL :

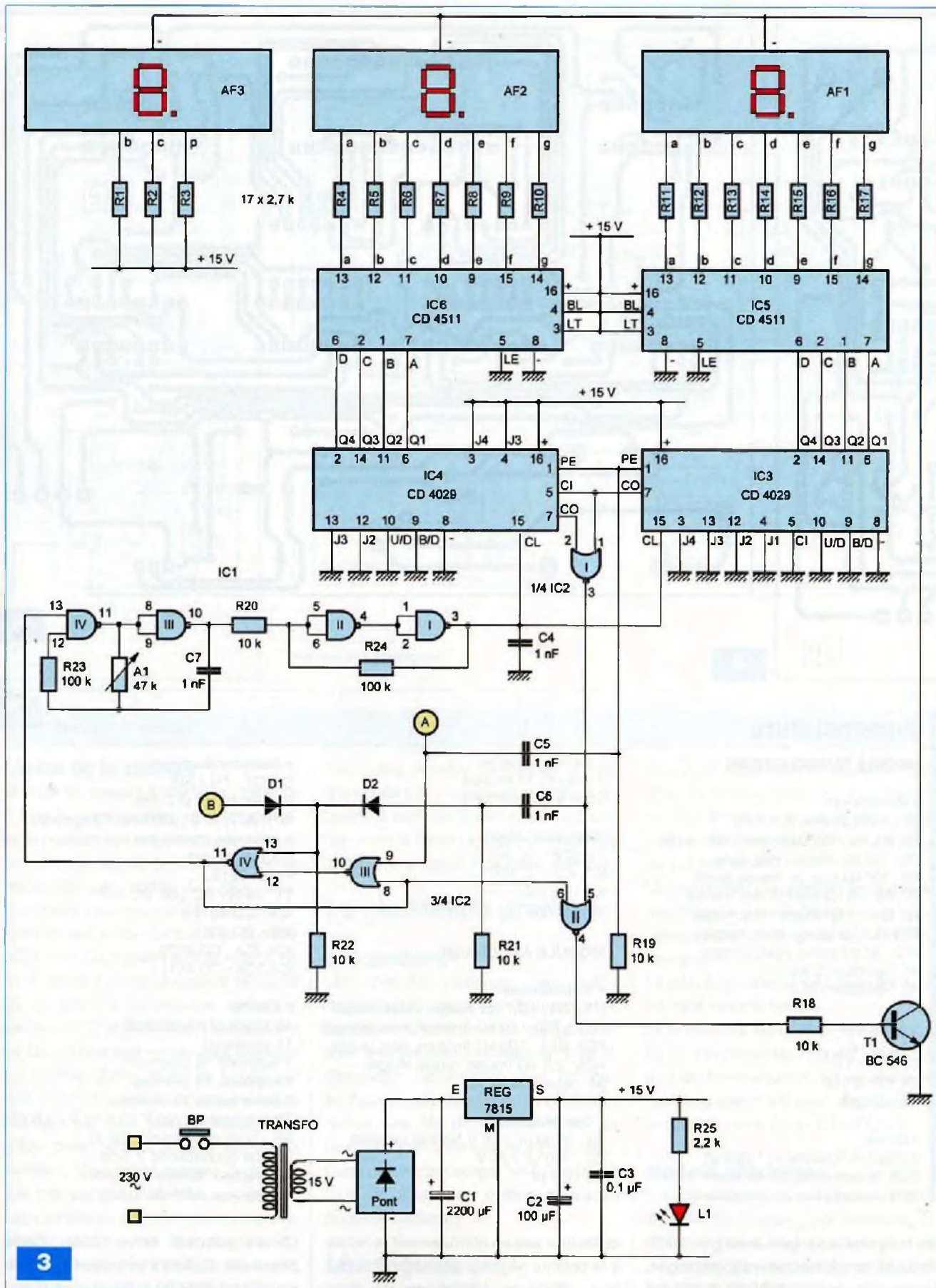
- le compteur IC3, affecté aux unités, décompte d'un pas
- le compteur IC4, affecté aux dizaines, décompte d'un pas, uniquement à la condition que son entrée CI soit soumise à un état «bas», phénomène se produisant seulement pour la position «zéro» de IC3

Au moment de l'activation de la bascule R/S et par l'intermédiaire du dispositif dérivateur formé de C5 et R19, les entrées PE de «pré-positionnement» des compteurs sont très brièvement soumises à un état «haut», ce qui a pour conséquence l'initialisation des compteurs sur les positions :

- (9) en ce qui concerne IC4, position imposée par les niveaux logiques auxquelles sont soumises les entrées J de ce dernier
- (0) pour le compteur IC3, toujours en raison des niveaux présents sur les entrées J

En définitive, en tout début de comptage, le système de comptage IC3/IC4 occupe la position 90.

Les niveaux binaires des sorties Q des compteurs sont en liaisons avec les décodeurs BCD → 7 segments des circuits intégrés IC5 et IC6. Ces derniers ont leurs sorties (a à g) reliées aux segments des afficheurs AF1 et AF2, par l'intermédiaire de résistances de limitation de courant.

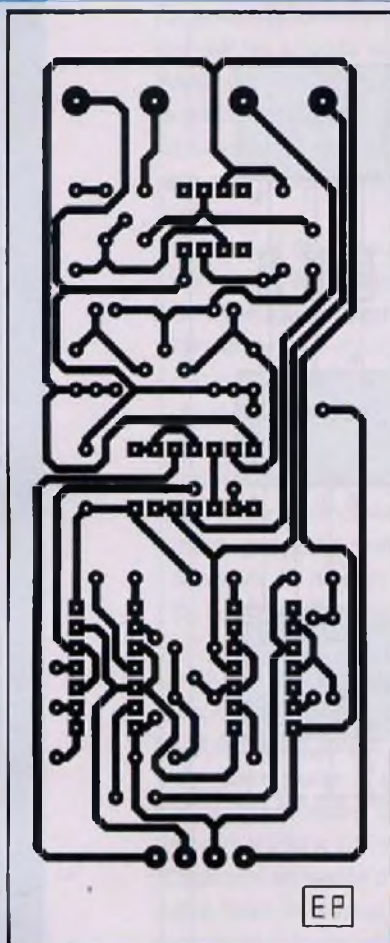


3

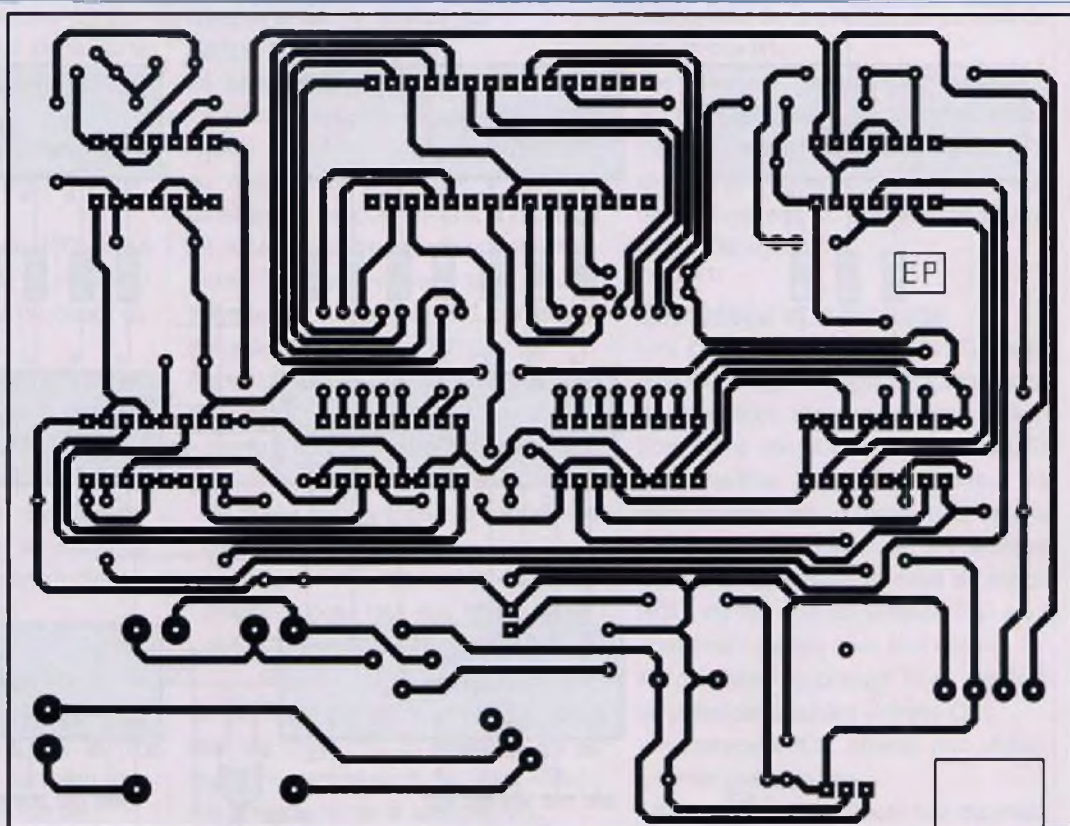
Ces afficheurs indiquent, en centimètres, la distance (d) évoquée précédemment. A noter que le décompte

ne peut s'effectuer que dans une plage allant de 90 à 00. L'afficheur AF3 affiche en permanence

la valeur (1), suivie du point, si bien qu'au niveau de l'utilisateur de la toise, la lecture du résultat de la mesure est



4



5

Nomenclature

MODULE TRANSDUCTEURS

• Résistances

R1 : 1 M Ω (marron, noir, vert)
 R2, R3, R4 : 100 k Ω (marron, noir, jaune)
 R5 : 150 k Ω (marron, vert, jaune)
 R6 : 330 k Ω (orange, orange, jaune)
 R7, R8 : 10 k Ω (marron, noir, orange)
 R9, R10 : 1 k Ω (marron, noir, rouge)
 R11 : 2,7 k Ω (rouge, violet, rouge)
 R12 : 47 k Ω (jaune, violet, orange)
 A1 : ajustable 22 k Ω
 A2 : ajustable 1 M Ω

• Condensateurs

C1 : 2,2 μ F
 C2 à C5 : 1 nF
 C6, C7 : 0,1 μ F
 C8 : 220 pF

• Divers

5 straps (4 horizontaux, 1 vertical)
 EUS : transducteur US «émetteur»
 RUS : transducteur US «récepteur»

1 support 8 broches
 3 supports 14 broches
 Câble à 4 conducteurs

• Semiconducteurs

T1 : PNP / BC 557 C
 IC1, IC2 : CD 4011
 IC3 : CD 4001
 IC4 : TL 081

MODULE AFFICHAGE

• Résistances

R1 à R17 : 2,7 k Ω (rouge, violet, rouge)
 R18 à R22 : 10 k Ω (marron, noir, orange)
 R23, R24 : 100 k Ω (marron, noir, jaune)
 R25 : 2,2 k Ω (rouge, rouge, rouge)
 A1 : ajustable 47 k Ω

• Condensateurs

C1 : 2200 μ F / 35 V (sorties radiales)
 C2 : 100 μ F / 25 V
 C3 : 0,1 μ F
 C4 à C7 : 1 nF

• Semiconducteurs

D1, D2 : 1N 4148
 L1 : led rouge \varnothing 3 mm
 AF1, AF2, AF3 : afficheur 7 segments à cathodes communes
 Pont de diodes
 REG : 7815
 T1 : NPN / BC 546, BC 547
 IC1 : CD 4011
 IC2 : CD 4001
 IC3, IC4 : CD 4029
 IC5, IC6 : CD 4511

• Divers

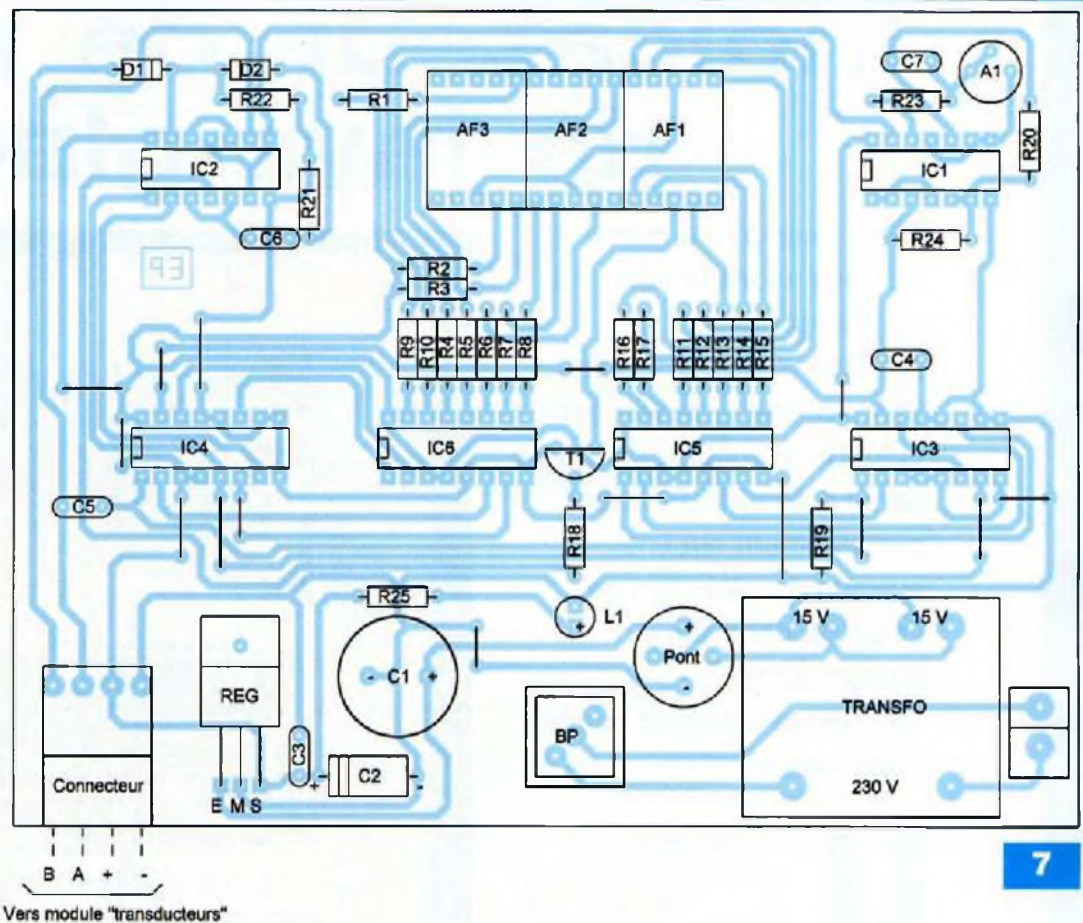
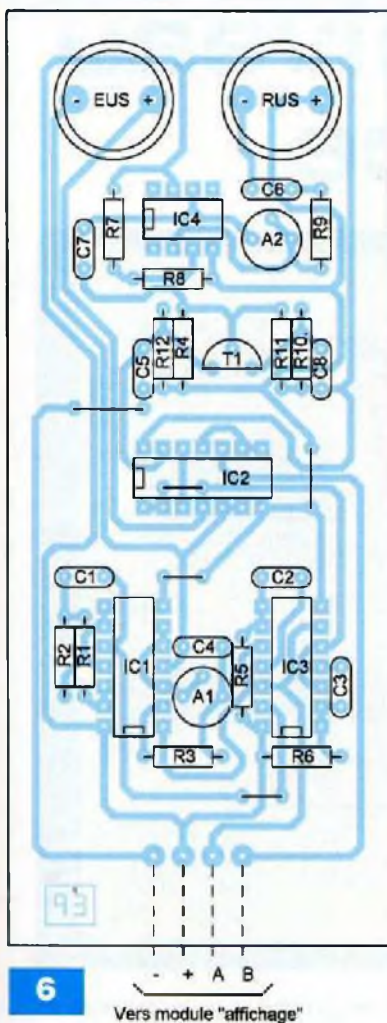
15 straps (4 horizontaux, 11 verticaux)
 2 supports 14 broches
 4 supports 16 broches
 2 barrettes de 15 broches
 Transformateur 230 V / 2 x 15 V / 2,5 VA
 BP : bouton-poussoir (230 V)
 Bornier soudable de 2 plots
 Connecteur femelle de 4 plots
 Connecteur mâle de 4 plots

de la forme x.yz (par exemple 1.75). Pendant la phase de «décomptage», l'entrée 6 de la porte NOR (II) de IC2 est soumise à un état «haut». Sa sortie présente donc un état «bas». Il en résulte le blocage du transistor T1, dont le circuit

collecteur assure normalement le retour à la polarité négative des segments des trois afficheurs. L'affichage est donc éteint pendant le décomptage.

Cette disposition évite à l'observateur de voir clignoter les segments des affi-

cheurs pendant cette phase. Cette phase est d'ailleurs très courte. Elle ne saurait excéder 90 x 59 μ s, soit 5 ms. Toujours au niveau de l'utilisateur, cette brève extinction n'est pas perceptible grâce à la persistance rétinienne.



Limite de la mesure

Si l'individu mesuré a une taille inférieure à 1 m, ou si aucun obstacle n'est détecté, la position des compteurs atteindra, à un moment donné du décomptage, la valeur 00. Les sorties CO des deux compteurs présenteront alors simultanément un état «bas». La sortie de la porte NOR (I) de IC2 passera à l'état «haut». Le front montant qui en découlera sera pris en compte par le système dérivateur formé par C6 et R21. Par l'intermédiaire de D2, un bref état «haut» sera appliqué sur l'entrée d'effacement de la bascule R/S, ce qui aura pour conséquence son passage sur son état de repos, afin d'être prête pour la mesure éventuelle suivante. L'oscillateur cessera de fournir des créneaux de décomptage. Les compteurs resteront donc provisoirement bloqués sur leur position 00 d'où la persistance d'un état «haut» sur la sortie de la porte NOR (I) de IC2. La sortie de la porte NOR (II) de IC2 présentera un état «bas» ce qui maintiendra l'extinction de l'affichage. Il est

cependant possible de mesurer la taille d'un enfant si celle-ci est inférieure au mètre. Il suffit de le placer sur une surélévation et de retrancher au résultat de la mesure la hauteur de cette dernière.

La réalisation pratique

Les modules

Les circuits imprimés des deux modules font l'objet des figures 4 et 5. Les plans d'insertion des composants sont mentionnés aux figures 6 et 7. Respecter l'orientation des composants polarisés, ainsi que la correspondance des fils de liaisons entre les modules, par connecteurs interposés. Dans un premier temps, les curseurs de tous les ajustables sont à placer en position médiane.

Les réglages

Module transducteurs

En n'insérant que IC1 sur son support et en reliant l'entrée 1 à la polarité posi-

tive, il est plus aisé de régler, à l'aide d'un fréquencemètre ou d'un oscilloscope, la fréquence des signaux générés à 40 kHz, en agissant sur le curseur de l'ajustable A1.

La position du curseur de l'ajustable A2 détermine le gain de l'amplificateur IC4. Généralement, la position médiane convient.

Le gain augmente si le curseur est tourné dans le sens horaire.

Si le gain est insuffisant, les distances (d) plus importantes risquent de ne pas pouvoir être mesurées. En revanche, un gain trop important peut faire entrer en oscillation l'ensemble IC4 / T1.

Module affichage

Il s'agit d'obtenir une valeur exacte de la taille. En plaçant, par exemple, un obstacle (livre ou autre surface plane) à 20 cm des transducteurs, le curseur de l'ajustable A1 doit être positionné de manière à obtenir l'affichage de la valeur 1.70.

R. KNOERR

Indicateur de niveau de lave-glace

C'est toujours au moment où nous avons besoin du lave-glace qu'il ne fonctionne pas, simplement parce que le réservoir est vide. Un indicateur de niveau serait bien utile. Pourtant, pratiquement aucune marque de véhicules ne l'a prévu dans ses équipements. Le présent montage comble cette lacune.

Une fois le réservoir du niveau de liquide «lave-glace» effectué, il suffit d'initialiser le présent montage par l'appui sur un bouton-poussoir. Le chiffre (9) apparaît alors sur un afficheur à 1 digit. Au fur et à mesure de la diminution de la quantité de liquide, l'affichage indique des valeurs dégressives pour aboutir, lorsque le réservoir est vide, à l'indication (0).

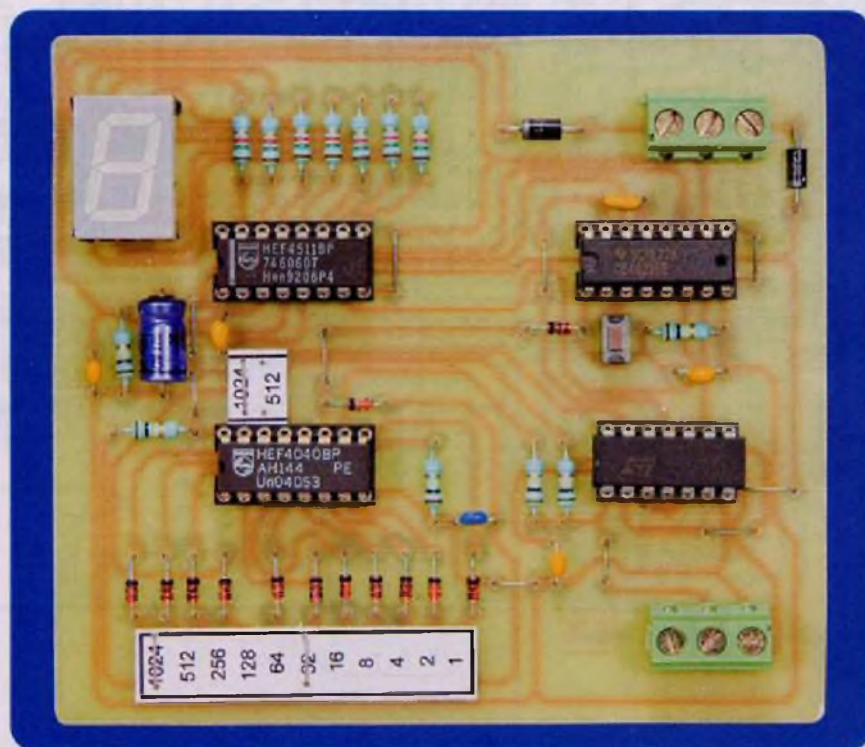
L'affichage est seulement actif lorsque le contact du véhicule a été établi. En dehors de cette situation, l'affichage est éteint, ce qui n'occasionne qu'une consommation minimale de l'ordre du milliampère, tout en sauvegardant la mémorisation de la quantité restante de liquide.

Un débitmètre est à installer sur la sortie de la pompe du lave-glace et en amont de la tuyauterie de remontée vers le pare-brise. Ce débitmètre, de référence FCH-M-POM 0,01, est fabriqué par la société B.I.O - TECH. Il est distribué en France par CONRAD.

Le fonctionnement

Alimentation

Le montage est connecté en permanence sur la batterie 12 V du véhicule.



La polarité positive est issue de la borne (+) et transite auparavant par la diode D14 qui fait office de «détrompeur». Le condensateur C1 réalise un filtrage, tandis que C2 est affecté au découplage (figure 1).

Détermination de l'unité de mesure

Il est bien entendu nécessaire de connaître, avec précision, la capacité totale du réservoir contenant le liquide «lave-glace». Pour les explications qui suivent, nous prendrons l'exemple numérique du véhicule de l'auteur. La capacité mesurée est de 3,8 litres.

Il convient de diviser cette quantité en neuvièmes, ce qui représente 0,422 litre. Sachant que le débitmètre fournit 2 500 impulsions par litre, le pas d'avancement du compteur d'incrément de l'affichage sera alors de $2\ 500 \times 0,422$, soit 1 056.

Pas d'évolution du compteur de gestion de l'affichage

Les portes NOR (I) et (II) de IC1 forment un trigger de Schmitt. Celui-ci

reçoit les créneaux rectangulaires en provenance du débitmètre.

La sortie de ce trigger est reliée à l'entrée de comptage CL de IC2 qui est un compteur binaire à douze étages.

Les sorties Q1 à Q11 sont reliées aux cathodes des onze diodes D1 à D11.

Les anodes peuvent être rendues communes, suivant la programmation. Elle consiste à relier le point commun à R11 et l'anode de D12.

Dans l'exemple traité ci-dessus, il s'agit de mettre en évidence le moment précis où 1 056 impulsions seront prises en compte par l'entrée CL. S'agissant d'un comptage binaire, décomposons ce nombre N en une somme de puissances entières de 2.

$$N = 1056 = 1\ 024 + 32 \\ = 2^{10} + 2^5$$

Il suffit, à l'aide du tableau 1, de mettre en évidence les sorties Q devant présenter un état «bas». Les sorties concernées de IC2 sont alors Q11 et Q6. C'est à leur niveau qu'il convient de relier les straps de programmation. Ainsi, lorsque le comp-

Q12	Q11	Q10	Q9	Q8	Q7	Q6	Q5	Q4	Q3	Q2	Q1
2^{11}	2^{10}	2^9	2^8	2^7	2^6	2^5	2^4	2^3	2^2	2^1	2^0
2048	1024	512	256	128	64	32	16	8	4	2	1
1	0	0	1	1	1	0	0	0	1	0	0

Tableau 1

N	Q Incréméntation
2047	Q11
-----	-----
-----	-----
1025	Q11
-----	-----
1024	Q10
-----	-----
-----	-----
513	Q10

Tableau 2

teur IC2 aura « compté » 1 056 impulsions, l'anode de la diode D12 passera à un état « haut », imposé par la présence de R11. Tant que cette position particulière de comptage n'est pas atteinte, cette anode de D12 est à l'état « bas ».

Une fois cette position atteinte, l'entrée R de IC2 étant soumise à un état « haut », il se produit la remise à zéro du compteur qui se trouve ainsi prêt pour un nouveau cycle.

Incréméntation du compteur gérant l'affichage

Toujours dans le cadre de l'exemple évoqué ci-dessus, lorsque la position du comptage atteint 1024, la sortie Q11 passe à l'état « haut », pour repasser à l'état « bas » lorsque le compteur atteint la position 1 056.

Les entrées réunies de la porte NOR (IV) de IC1 sont reliées à cette sortie Q11 par l'intermédiaire d'une seconde programmation adaptée, consistant à relier Q11 à ces entrées. Sur la sortie de cette porte NOR, au moment où le compteur atteint la position 1 056, un front « haut » se produit.

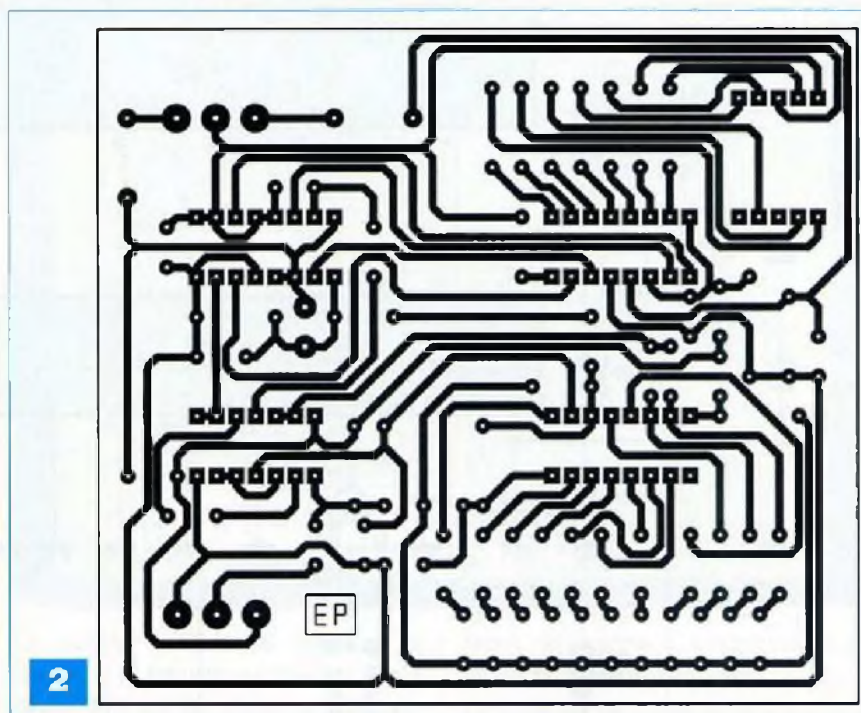
Ce dernier sera mis à contribution pour incrémenter d'un pas le compteur gérant l'affichage.

Il est également possible, de relier les entrées de la porte NOR (IV) à la sortie Q10 de IC2, toujours par voie de programmation.

En fait, ces dispositions ont été prises, afin de pouvoir obtenir l'incréméntation du compteur gérant l'affichage pour un éventail assez large du nombre N.

Cet éventail s'étend de la valeur 513 à 2 047. Le lecteur pourra vérifier que les bornes de cet intervalle correspondent respectivement à des réservoirs de 1,8 litre à 7,3 litres.

Le tableau 2 indique, suivant la valeur



de N, la sortie Q de IC2 à relier aux entrées de la porte NOR (IV) de IC1.

Compteur de gestion de l'affichage

Le compteur IC3 est un CD 4029. Dans la présente utilisation, ce compteur a une fonction de « décomptage ». C'est la raison pour laquelle son entrée U/D est reliée à l'état « bas ». L'entrée B/D est également reliée à l'état « bas », ce qui a pour conséquence un « décomptage » suivant le mode BCD. Les entrées J sont des entrées de « prépositionnement ».

Les entrées J2 et J3 sont en liaison avec l'état « bas », tandis que J1 et J4 sont soumises à l'état « haut ».

Cela représente la configuration BCD « 1001 » (sens de lecture J4 → J1), c'est-à-dire la valeur décimale 9.

Au moment où l'entrée PE est soumise, même brièvement, à un état « haut », par un appui sur le bouton-poussoir BP, les sorties Q prennent

instantanément les mêmes valeurs BCD respectives.

C'est cela l'opération de « prépositionnement » du compteur.

A noter que l'appui sur le bouton-poussoir a également comme conséquence la remise à zéro de IC2 par l'intermédiaire de D13, ce qui initialise également ce dernier.

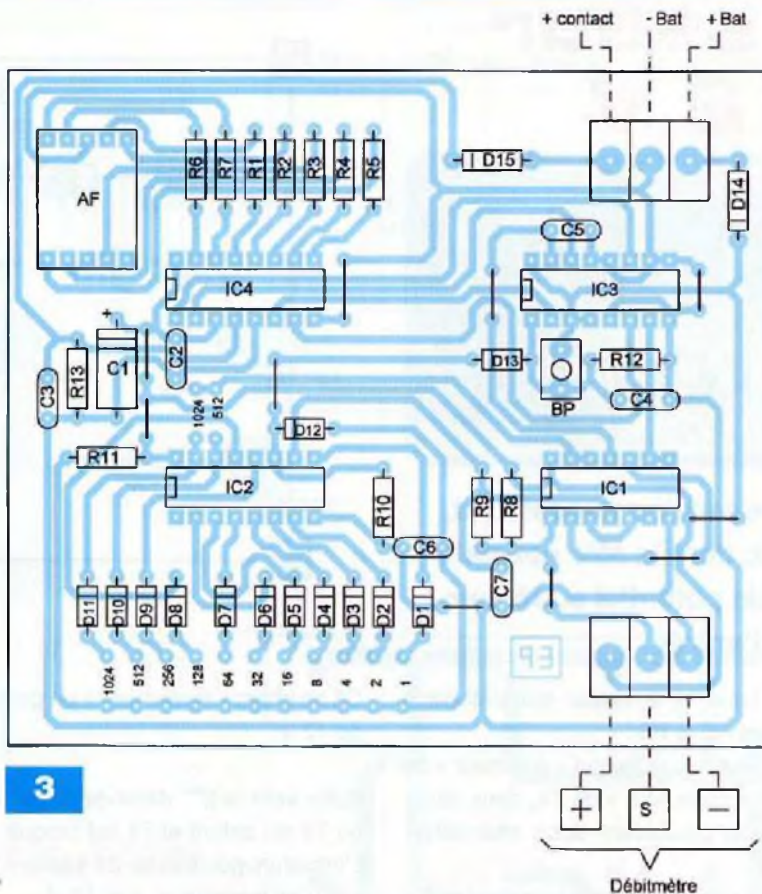
Enfin, l'entrée CL est sensible aux fronts montants issus de la sortie de la porte NOR (IV) de IC1.

Pour chaque front montant, la position de IC3 diminue d'une unité.

Lorsque IC3 atteint la position zéro, la sortie CO, qui présentait un état « haut » pour toutes les valeurs supérieures à la position zéro, passe à l'état « bas ».

Il en résulte un état « haut » sur la sortie de la porte NOR (III) de IC1.

La conséquence est la neutralisation du trigger NOR (I) et (II). Celui-ci ne transmet plus à l'entrée CL de IC2, les éventuelles impulsions issues du débitmètre.



Nomenclature

• Résistances

R1 à R7 : 1,5 kΩ (marron, vert, rouge)
 R8 : 10 kΩ (marron, noir, orange)
 R9 à R13 : 100 kΩ (marron, noir, jaune)

• Condensateurs

C1 : 100 µF / 25 V
 C2, C3, C4 : 0,1 µF
 C5 : 22 nF
 C6 : 4,7 nF
 C7 : 47 nF

• Semiconducteurs

D1 à D13 : 1N 4148
 D14, D15 : 1N 4004
 AF : afficheur 7 segments à cathode commune
 IC1 : CD 4001
 IC2 : CD 4040
 IC3 : CD 4029
 IC4 : CD 4511

• Divers

10 straps (3 horizontaux, 7 verticaux)
 Straps de programmation (voir texte)
 BP : bouton-poussoir miniature
 1 support 14 broches
 3 supports 16 broches
 2 barrettes 5 broches (à wrapper)
 2 borniers soudables de 3 plots
 1 débitmètre (voir texte) disponible chez CONRAD (réf. 15 03 91-23)

Affichage

Les valeurs binaires transmises par IC3 sont prises en compte par IC4, c'est un circuit intégré décodeur BCD → 7 segments. Ses sorties alimentent les sept segments d'un afficheur à cathode commune par l'intermédiaire des résistances de limitations R1 à R7. L'entrée BL est soumise à un état «haut» grâce à la polarité positive en provenance, via D15, d'un point devant se situer en aval du contact à clé. Dans certains types de véhicules, ce point est simplement la polarité positive de l'allume-cigare. Tant que l'entrée BL est soumise à un état «haut», l'affichage se réalise normale-

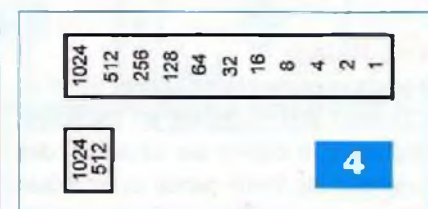
ment. En revanche, lorsque le contact est coupé, cette entrée est soumise à un état «bas» par l'intermédiaire de R13. Il en résulte l'extinction de l'affichage. La consommation du montage devient alors négligeable : inférieure au milliampère, la sauvegarde des positions du compteur restant bien entendu assurée.

La réalisation pratique

Le circuit imprimé du module fait l'objet de la **figure 2**.

La **figure 3** reprend le plan d'insertion des composants.

Avant la mise en service de l'indica-



teur, rappelons que sa programmation est nécessaire. Nous ne reviendrons pas sur les explications relatives à ce sujet. La pose des straps est à effectuer selon les explications déjà fournies dans le chapitre précédent.

La **figure 4** fait état des inscriptions à coller sur le module afin de faciliter la programmation.

R. KNOERR

Spécialiste prototypes & petites séries

EURO
CIRCUITS

PCB proto	prototypes Double Face & 4 couches
STANDARD pool	jusqu'à 8 couches avec nombreuses options
TECH pool	tracés cuivre jusqu'à 100µm en pooling
IMS pool	circuits semelle aluminium en pooling
On demand	toutes options jusqu'à 16 couches

Tous services

- Calcul de prix et commandes instantanés
- Pas de frais d'outillages
- Pas de minimum de commande
- Pas de paiement en ligne
- Délais à partir de 2 jours ouvrés
- Pochoirs pâte à braser

Renseignements au +33 (0)3 86 87 07 85 - Courriel euro@eurocircuits.com
 Fabricant Européen de circuits imprimés professionnels

www.eurocircuits.fr

Convertisseur 6 V / 12 V



Les convertisseurs éleveurs de tension nécessitent, généralement, un transformateur, dont le rôle consiste justement à générer un niveau de potentiel supérieur à celui appliqué à l'entrée.

Le présent montage se propose d'échapper à cette règle, en adoptant le principe de la multiplication d'une tension, par charges et décharges de condensateurs.

Le fonctionnement

Oscillateur

Les deux portes NAND (III) et (IV) d'un CD 4011 sont montées en oscillateur (figure 1). Il délivre sur sa sortie, des créneaux de forme carrée caractérisés par une période (T) telle que :

$$T = 2,2 \times R2 \times C1$$

Le lecteur pourra vérifier que, dans le cas présent, cette période est de l'ordre de 0,23 ms, ce qui correspond à une fréquence de 4 400 Hz.

Commande des transistors de puissance

Les portes (II) et (I) de IC1 réalisent deux inversions successives de ces signaux. Leurs sorties sont respectivement en liaison avec les bases de deux transistors PNP/T1 et T2, par l'intermédiaire de R3 et R4.

Sur les collecteurs de ces derniers, un potentiel de 6 V est alternativement disponible, à la même fréquence que celle évoquée ci-dessus.

Les transistors de puissance NPN référencés T3 et T4 sont alternativement « passant » étant donné le cou-

rant base → émetteur qui s'établit à travers R5 et R6.

Au niveau de la liaison « émetteur » de T3 et « collecteur » de T4, deux situations se produisent donc alternativement :

- T3 bloqué et T4 saturé : potentiel 0 V
- T3 saturé et T4 bloqué : potentiel de 6 V

Élévation du potentiel d'entrée de 6V

Pour mettre en évidence le fonctionnement et par mesure de simplification, nous négligerons, dans un premier temps, les chutes de tensions introduites par les différentes diodes D1 à D4. Rappelons que la tension de jonction d'une diode au silicium est de l'ordre de 0,6 V.

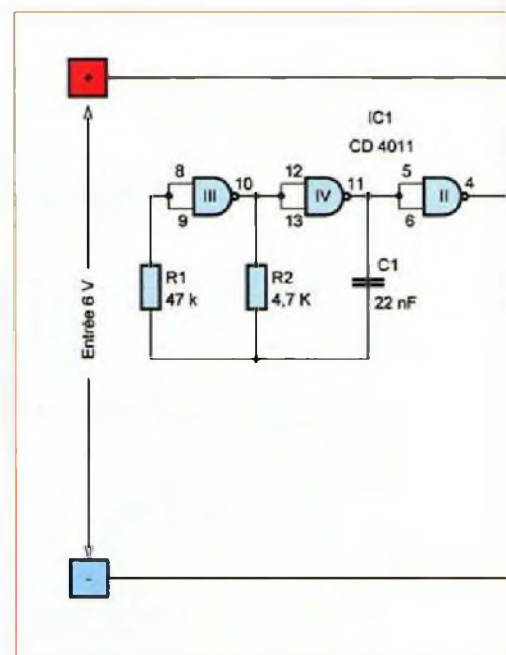
1^{ère} demi-période : celle où T4 est saturé et T3 est bloqué

Tous les condensateurs : C2, C3, C4 et C6 se chargent à la tension d'entrée, soit 6 V.

2^{ème} demi-période : celle où T3 est saturé et T4 est bloqué

La tension d'entrée s'ajoute à la tension de 6 V disponible sur l'armature positive de C2, pour charger C4 sous un potentiel de 12 V, via D2, qui charge à son tour, via D3 et D4 et au même potentiel le condensateur C6.

Suite vers la 1^{ère} demi-période : celle où T4 est saturé et T3 est bloqué



C3 se charge également à un potentiel de 12 V

Suite vers la 2^{ème} demi-période : celle où T3 est saturé et T4 est bloqué. L'armature positive de C6 passe à 12 V + 6 V (alimentation), soit 18 V. En réalité, cette tension est diminuée de l'ordre de 2,4 V (4 x 0,6 V), soit 15,6 V.

Sur l'entrée du régulateur 7812, un potentiel de cette valeur se trouve donc appliqué. Sur la sortie de ce dernier, une tension continue et stabilisée à 12 V est alors disponible.

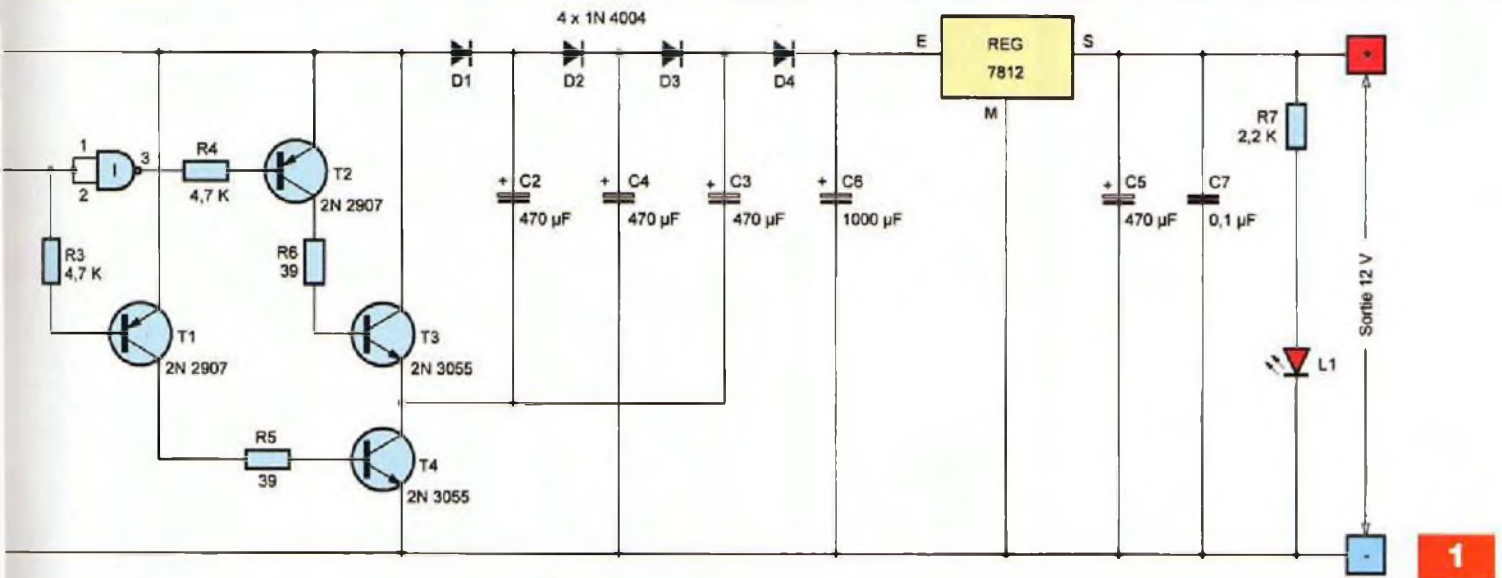
Le condensateur C5 réalise un complément de filtrage, tandis que C7 découple la sortie du convertisseur avec le circuit éventuellement disposé en aval.

La led rouge L1, dont le courant est limité par R7, signale le fonctionnement correct du convertisseur.

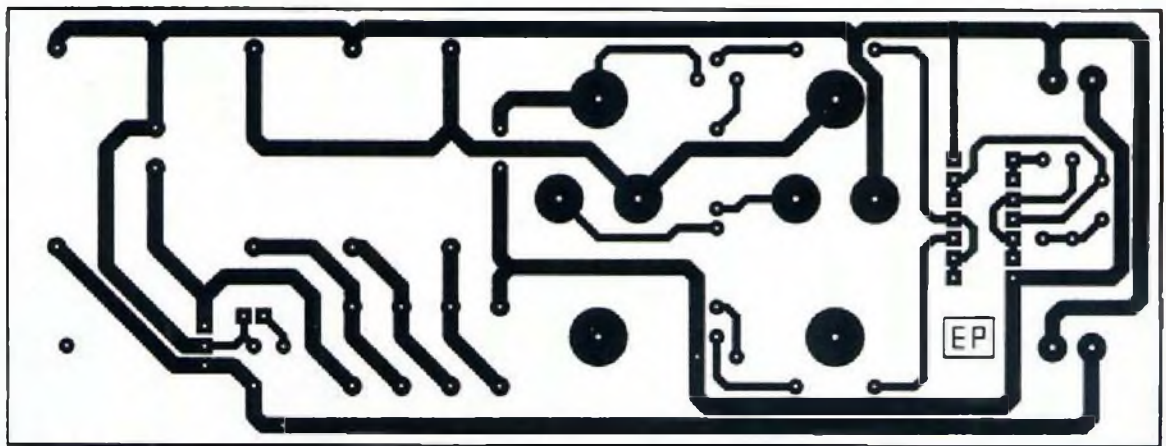
A noter, toutefois, que ce type de convertisseur a une puissance limitée. En effet, son courant de sortie ne saurait dépasser 200 mA.

La réalisation

Le circuit fait l'objet de la figure 2. A noter la largeur plus importante des pistes destinées à l'écoulement du courant de puissance. L'implantation des composants est représentée en figure 3.



1



2

Nomenclature

• Résistances

- R1 : 47 k Ω
(jaune, violet, orange)
- R2, R3, R4 : 4,7 k Ω
(jaune, violet, rouge)
- R5, R6 : 39 Ω
(orange, blanc, noir)
- R7 : 2,2 k Ω
(rouge, rouge, rouge)

• Condensateurs

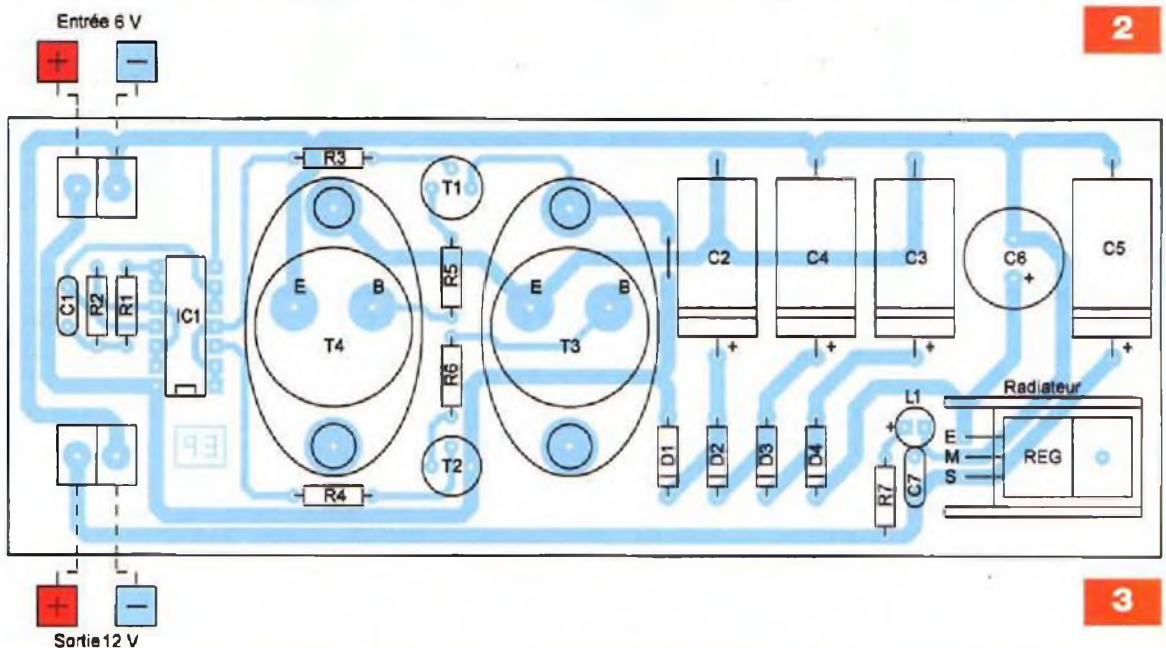
- C1 : 22 nF
- C2 à C5 : 470 μ F / 25 V
- C6 : 1000 μ F / 25 V
(sorties radiales)
- C7 : 0,1 μ F

• Semiconducteurs

- D1 à D4 : 1N 4004
- L1 : led rouge \varnothing 3 mm
- T1, T2 : PNP/2N 2907
- T3, T4 : NPN/2N 3055
- IC1 : CD 4011
- REG : 7812

• Divers

- 1 strap
- Dissipateur pour 7812
- Support 14 broches
- 2 borniers soudables à 2 plots



3

Veiller surtout à l'orientation correcte des condensateurs électrolytiques, des diodes et du circuit intégré. Le régulateur est à fixer sur un dissipa-

teur. Tel n'est pas le cas des transistors de puissance. En effet, ces derniers travaillent suivant le régime du « tout » ou « rien », c'est-à-dire celui qui se tra-

duit par une émission minimale de chaleur par effet Joule. Le montage ne nécessite aucun réglage.

R. KNOERR



N°33

CR Cartes & Identification
 • KICAD : les menus Pop Up (8 partie)
 • Les accumulateurs • Coffret Lego Mindstorms NXT • Une étude pour les fêtes • Mémoire analogique 4 canaux • Circuits code Mercenaries • Télémétrie ultrasonique • Moutin à vent • Cours n°49 : l'ampli Dynaco SCA-35 • Ampli hybride PP6V6GT



N°35

Transistors : montages simples • KICAD : éditeur de composants (10 partie)
 • Simulateur de présence intelligent • Thermomètre à colonne lumineuse • Eclairage temporisé avec préavis d'extinction • Plaine robotique • Chargeur solaire • Micro espion FM • Analyse d'un montage : « Izzare » : le push pull de 2 x 100W à CV57 • Préamplificateur pour microphone (1^{re} partie)



N°36

Les aimants • Fixateur numérique pour guitare • Persistence mémoire : affichage original avec six leds • Milliwattmètre HF/VHF • Radio commandée à deux canaux simultanés • Opto-isolateur pour signal analogique • Détecteur à infrarouge passif • Préamplificateur pour microphone : les circuits imprimés (2^e partie)



N°37

Les unités électriques les plus usuelles
 • KICAD : la CAO en trois dimensions (fin) • Le robot Ma-Vin (laï) • Centrale de commande de feux routiers • Spot d'ambiance multicolore à base de leds RVB • Pilotage d'une carte via un réseau Ethernet • Fréquence-mètre 8 digits de 25 mm • Indicateur de vitesse de périphérique USB • Push-pull de 6BL7



N°38

Internet pratique • LEPROM, une mémoire très pratique • Adaptateur USB/UBD9 pour manette de jeux • Alarme téléphonique pour personne isolée • Baromètres à capteur MPX2101AP • Fréquence-mètre 8 digits de 25 mm (2e partie) • Perroquet électronique • Le Grommes G101 • Change passif de forte puissance pour ampli



N°39

Chiffage téléphonique par la DTMF
 • Surveillance par GPS • Ensemble caméra CCD à Ecran TFT couleur • Journal lumineux... très lumineux • Redonner vie au téléphone à cadran • Transmetteur audiovisuel en 5.8 GHz • Contrôles d'accès originaux • Centrale de protection pour amplificateur en encastres



N°40

Le simulateur électronique LTSpice
 • Animation lumineuse commandée par le port USB • Convertisseur 5 V USB pour auto (6 ou 12 V) • Boîte aux lettres « active » • Convertisseur numérique-analogique pour interface USB • Les microcontrôleurs PICAXE • Analyse des montages éprouvés : la série Luxman RAS350 & MQ360 • Le Métronome, un ampli hi-fi 2 x 130W/4Ω avec préamplificateur et correcteur



N°41

La technologie du CMS • Valeurs remarquables des signaux périodiques • Constructeur PWM pour éclairage à diodes leds • Télécommande par infrarouge • Démodulateur à résonance automatique • Opas de turbine à bande programme 5 pistes • Module de mesure de l'encastrement • Analyse des montages éprouvés : l'ampli intégré Téléval VS-71 de Klein & Hummel • Hertzimètre numérique • Préamplificateur pour audiophile adapté au Métronome 30



N°42

Le UME750, un codeur/décodeur bien pratique • Peixac : télécommandes infrarouges • Répéteur vocal du chiffage téléphonique • Transmetteur audio numérique 2.4GHz • Ensemble diapositives miniatures • Barrière infrarouge pour portail automatique • Sonnette d'entrée codée • Limiteur d'impulsion pour jeux vidéo • Vumètre stéréophonique universel à 60 leds adapté au Métronome 30 • Sonnètre économique



N°44

Dé à annonce vocale • Les mémoires vocales ISD de la série 250 • Simulateur d'aube • Mesures de tensions et traçages d'courbes par PC • Cyber-Troll, Robot marcheur expérimental • Manomètre numérique • Avertisseur de pollution • Le CS Me Intouch • Encastrement expérimental en polystyrène



N°46

Alimentation contrôlée du poste de travail • Pour musiciens et mélomanes, boîte stéréo multi-effets numériques • Modélisme ferroviaire, Indicateur permanent et rigoureux de la vitesse d'un train • Radar de recul • Egaliseur stéréophonique à dix bandes de fréquences • Amplificateur Hi-Fi 2 x 70 WefB Ω • Crossover actif pseudo-numérique deux voies



N°48

Peixac à tout faire. Ateliers pratiques N°4, N°5 et N°6 : Température, Infrarouge, Musique, Sons • Base robotique mobile et évolutive • Contrôle d'accès biométrique • Détecteur d'incendie • Barrière infrarouge pour la photographie • Un mobile solaire • Voltmètre haute-fréquence



N°49

Peixac à tout faire. Ateliers pratiques N°7, N°8 et N°9 : Servomoteur • Moteur à courant continu - Afficheur LCD • Robot évolutif (2^e partie) • Les modules Bluetooth de Firmtech • Un simulateur de présence • Arrêts et démarrages progressifs automatisés • Un heurtor pour motrice • Amplificateur Hi-Fi Push-Pull classe A de triodes



N°54

PICAXE à tout faire. Horloge LCD sur « Timer » interne Encodeur rotatif et « i Button » • Débitmètre à affichage numérique • Transvasement programmable d'un liquide : eau, essence, huile... • Un filtrage téléphonique • Un mini oscilloscope avec le XPROTOLAB • Traceur de courbes pour voltmètre HF • Testeur de diodes zénères • Amplificateur HiFi Push-Pull de pentodes EL95



N°55

La DTMF • Dual Tone Multi Frequency • TCM5089 et MTR870 • Chargeur pour accumulateurs au lithium-polymère • Stroboscope de mesure • Photographier des gouttes d'eau... et autres objets • Un standard téléphonique • Mini laboratoire « tout en un » • Amplificateur à saturation douce. Le classe AB • Comptabilisateur d'ensoleillement. Mensuel et annuel



N°56

Animation lumineuse en 3D • Contrôle d'accès horodaté à badge RFID • Indicateur de consommation d'énergie de chauffage • Pulsomètre numérique • Convertisseurs CC/CC de puissance • HARMONIC 2 100 • Amplificateur pour audiophiles 2 x 100 WefB avec télécommande 1R



N°57

Le module chipKIT Max32 • Récepteur FM-VHF-UHF 48 MHz à 865 MHz • Minuteur retardateur sur PC • Signalisation complémentaire pour véhicule en panne • Détecteur de monoxyde de carbone • Alarme à détection de mouvements • Testeur de tubes lampemètre moderne



N°58

Thermostat numérique réglable de -25°C à +125°C • La détection des convois • Radar fixe de garage • Un robot aspirateur • Compteur Geiger • Module préamplificateur à pentodes EF86 : 4 entrées • Single End en 6C33

Sommaires détaillés et autres numéros disponibles
 Consulter notre site web <http://www.electroniquepratique.com>

1 - J'ENTOURE CI-CONTRE LE(S) NUMÉRO(S) QUE JE DÉSIRE RECEVOIR

TARIFS PAR NUMÉRO - Frais de port compris • France Métropolitaine : 6,00 € - DOM par avion : 8,00 €

U.E. + Suisse : 8,00 € - TOM, Europe (hors U.E.), USA, Canada : 9,00 € - Autres pays : 10,00 €

FORFAIT 5 NUMÉROS - Frais de port compris • France Métropolitaine : 24,00 € - DOM par avion : 32,00 €

U.E. + Suisse : 32,00 € - TOM, Europe (hors U.E.), USA, Canada : 36,00 € - Autres pays : 40,00 €

2 - J'INDIQUE MES COORDONNÉES ET J'ENVOIE MON RÈGLEMENT

par chèque joint à l'ordre de *Électronique Pratique* - Le paiement par chèque est réservé à la France et aux DOM-TOM

par virement bancaire (IBAN : FR76 3005 6000 3000 3020 1728 445 - BIC : CCFRFRPP)

M. M^{me} M^{lle}

Nom _____ Prénom _____

Adresse _____

Code postal _____ Ville/Pays _____ Tél. ou e-mail : _____

Bon à retourner à Transocéanik - Electronique Pratique - 3, boulevard Ney 75018 Paris - France

321	325	327	328
330	332	333	335
336	337	338	339
340	341	342	344
360	362	363	364
365	366	367	368

HORS-SÉRIE AUDIO ELECTRONIQUE PRATIQUE



**MONTAGES AUDIO
À RÉALISER SOI-MÊME**



**OFFRE SPÉCIALE
N°5 + N°6**

10 €

France métropolitaine

LES NUMÉROS HORS-SÉRIE
NE SONT PAS INCLUS DANS LES ABONNEMENTS
SOMMAIRES DÉTAILLÉS SUR

WWW.ELECTRONIQUEPRACTIQUE.COM - « ARCHIVES 5 - 6 »

Bon à retourner à :
TRANSOCÉANIC - Électronique Pratique - 3, boulevard Ney 75018 Paris - France

- Je profite de votre « offre spéciale » en vous commandant les **HORS-SÉRIE AUDIO N°5 + N°6**
(Tarif spécial pour les 2 numéros, frais de port inclus) (Attention : **HORS-SÉRIE N°1, N°2, N°3 et N°4 ÉPUIÉS**)
France Métropolitaine : 10,00 € - DOM par avion : 15,00 €
Union européenne : 15,00 € - TOM, Europe (hors UE), Canada, USA : 17,00 € - Autres destinations : 19,00 €

Je commande **uniquement** :

- HORS-SÉRIE AUDIO N°5** **HORS-SÉRIE AUDIO N°6**
(Attention : **HORS-SÉRIE N°1, N°2, N°3 et N°4 ÉPUIÉS**)
(Tarif par numéro, frais de port inclus)
France Métropolitaine : 7,00 € - DOM par avion : 9,00 €
UE + Suisse : 9,00 € - TOM, Europe (hors UE), Canada, USA : 10,00 € - Autres destinations : 11,00 €

J'envoie mon règlement par chèque ci-joint à l'ordre de *Électronique Pratique*. Paiement par chèque réservé à la France + DOM-TOM
 par virement bancaire (IBAN : FR76 3005 6000 3000 3020 1728 445 • BIC : CCFRFRPP)

M. Mme Mlle

Nom

Prénom

Adresse

Code postal

Ville/Pays

Tél. ou e-mail

Préamplificateur stéréophonique en AOP 4 entrées : 2 LIN - USB - S/P DIF

Ce préamplificateur permet la sélection de quatre sources, dont une entrée USB, une entrée coaxiale S/PDIF et deux entrées «linéaires».

Conçu spécifiquement pour l'écoute en haute fidélité au départ d'un ordinateur, un soin particulier a été apporté pour l'élimination des divers signaux parasites inhérents à son environnement.

Sa distorsion propre est inférieure à 0,1 % et la bande passante s'étend de 20 Hz à 30 kHz à -1 dB. L'ensemble des composants tient sur une carte unique.

Le préamplificateur utilise, exclusivement, des circuits intégrés et un module numérique commercialisé, ce qui rend sa réalisation à la portée de tous.

Le schéma

Le commutateur S2 permet la sélection de quatre sources, dont deux entrées «linéaires» et deux entrées du module numérique. Ces signaux sont d'abord isolés par un AOP configuré en gain unitaire (figure 1).

Le deuxième AOP pilote le transformateur de sortie, pour obtenir un gain de 10 dB au secondaire.

Nous avons utilisé exclusivement un OPA2604, qui est un AOP double, à faible bruit.

Pour des raisons de clarté du schéma, nous ne publions que le canal droit du préamplificateur dont la nomenclature est impaire. La nomenclature du canal gauche est paire et incrémentée d'une unité.



Exemple. Le condensateur d'entrée est référencé C11 pour le canal droit et C12 pour le canal gauche.

Les entrées linéaires

Les deux entrées «linéaires» sont reliées au premier AOP / IC3, via une résistance de 10 k Ω .

L'entrée de l'AOP «tampon» est isolée par un condensateur C11 de 47 nF. La polarisation de l'AOP est référencée à la masse, référence qui se retrouve en sortie, mais néanmoins isolée par le condensateur C13. C'est une option que nous avons prise pour tous les AOP, ceci permet d'éviter les dérives en continu qui génèrent des claquements à la commutation des entrées et à l'usure prématurée des potentiomètres.

Les deux diodes zénors D1-D3 limitent le signal d'entrée à ± 5 Vdc. Il faut savoir que le préamplificateur est «flottant» et peut se trouver en mauvaise posture, tirillé entre les potentiels de l'amplificateur et ceux de l'ordinateur. Si une des masses est déficiente, le fait d'introduire la fiche RCA peut provoquer le claquage de l'AOP d'entrée et c'est d'expérience que nous parlons. Le signal maximum avant écrêtage de l'entrée est de 4 Vac.

L'entrée USB et S/PDIF

La mise en œuvre de ces deux entrées nécessite le placement de composants montés en surface (CMS).

Comme c'est difficilement réalisable avec nos moyens domestiques, nous avons opté pour l'achat d'un module proposé à bas prix sur la toile.

Vous trouverez celui-ci sur le site : www.hifidiyshop.com

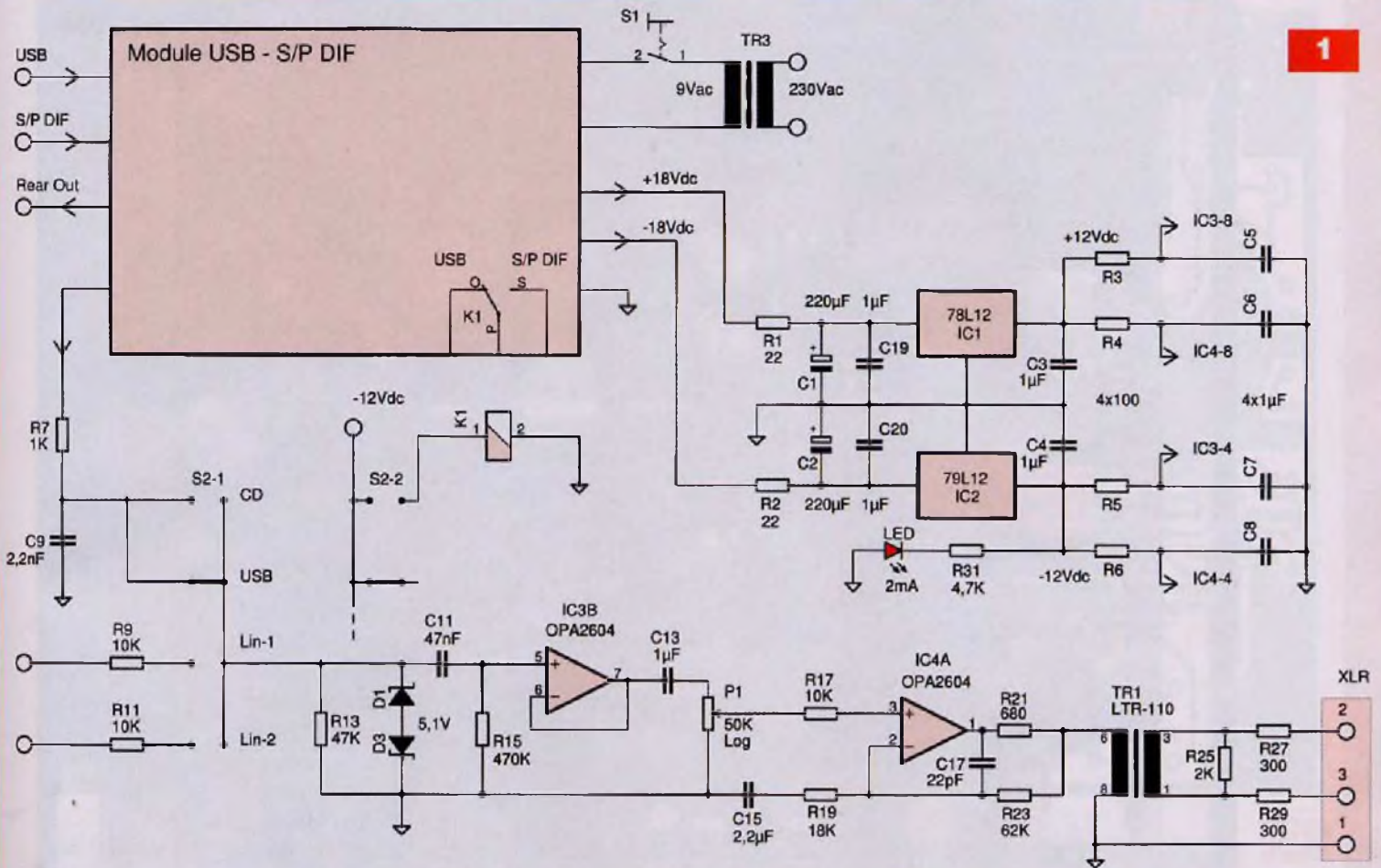
L'entrée coaxiale S/P DIF (Sony / Philips Digital Interconnect Format) est la version «grand public» de la norme professionnelle publiée par AES/EBU (Audio Engineering Society / European Broadcasting Union) en 1985 sous la référence AES3. Selon la définition, elle fixe le «transport» des signaux «audio» numériques entre les appareils. Le protocole S/P DIF code le signal «audio» sous un format de 16 bits par défaut, pour un flux de données total de 20 bits et utilise le support «Biphase Mark Code».

Nous n'avons pas beaucoup de place pour développer le sujet, mais vous trouverez les explications complètes sur le site www.wikipedia.fr, en entrant «S/P DIF».

Dans les premières années qui ont suivi le lancement du lecteur CD en 1980, la conversion analogique était effectuée en interne et seules les sorties analogiques étaient disponibles. La sortie S/P DIF coaxiale ou optique (TOSLINK) ne s'est généralisée qu'une décennie plus tard.

L'entrée USB

Le signal USB est simplement transcodé en signal S/PDIF par un circuit



CM102 de CMEI (C-Media Electronics Inc.) et décodé comme tel.

Pour l'utiliser dans notre préamplificateur, nous avons supprimé les deux interrupteurs «Power» et «USB/SP DIF» et remplacé les deux diodes de redressement.

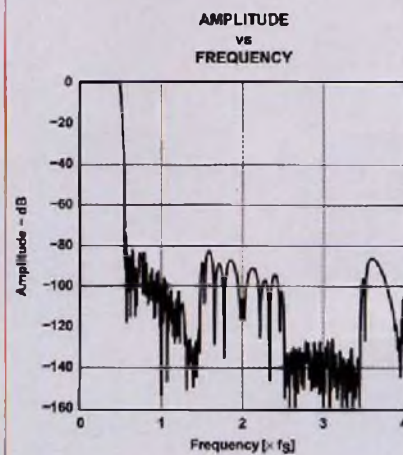
L'alimentation sera fournie par le transformateur externe, livré avec le module et la sélection des entrées se fera via le relais K1 activé par le commutateur rotatif S2-2.

L'étage de sortie

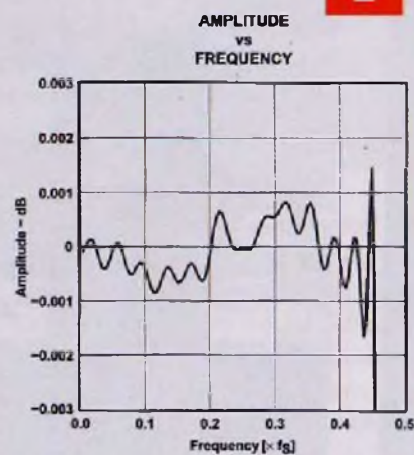
Le signal est ensuite appliqué au potentiomètre de volume. Le dernier double AOP/IC4 réalise un gain de 13 dB et les résistances R27 et R29 fixent l'impédance de sortie à 600 Ω. Avec un OPA2604, la bande passante d'un montage de ce type atteint allègrement le mégahertz.

Toutefois, comme nous le savons, la fréquence de coupure du convertisseur S/P DIF est limitée à la moitié de la fréquence d'échantillonnage (Fs). Cette dernière Fs, à 44,1 kHz, ne per-

Digital Filter Response



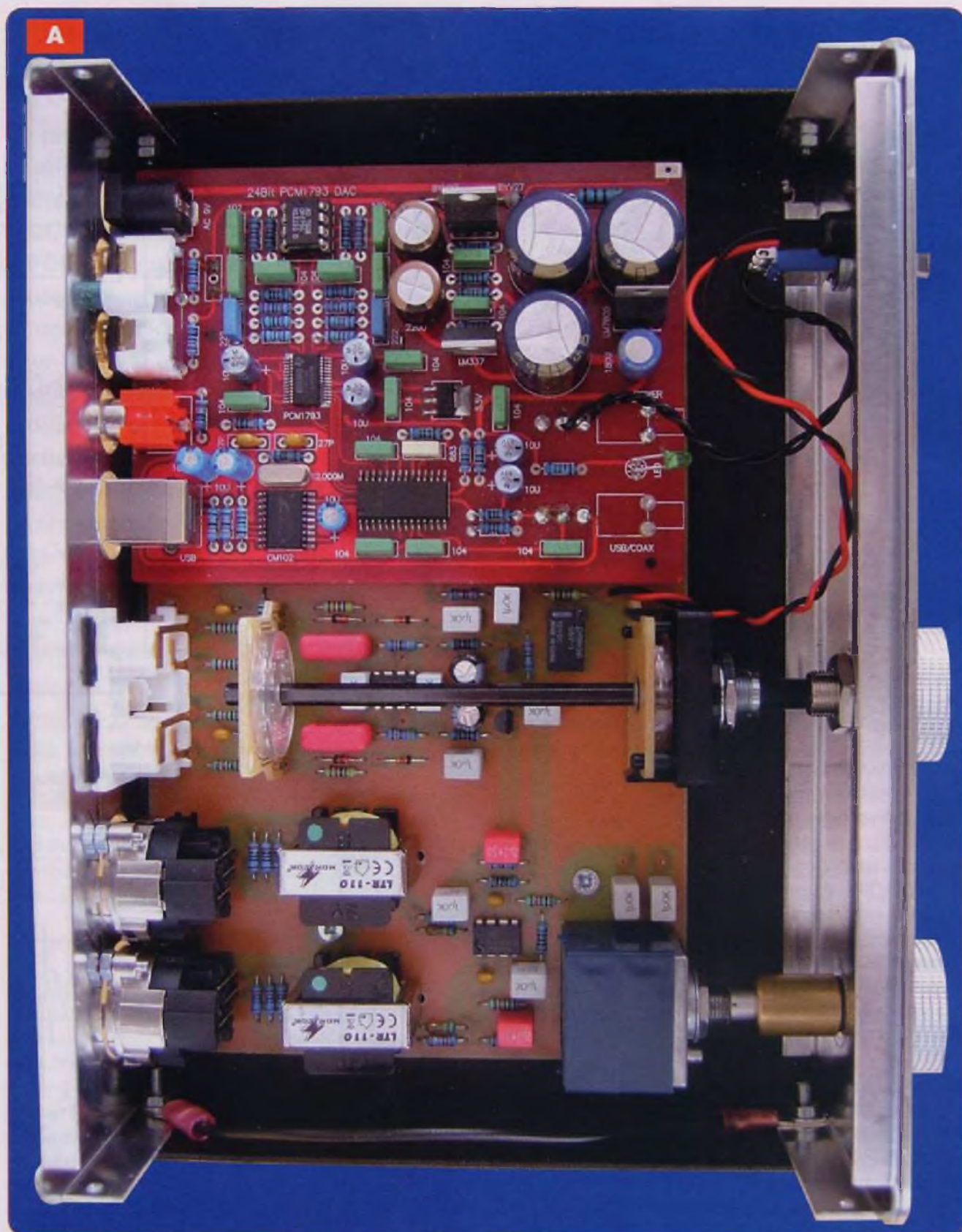
mettra qu'une fréquence maximale théorique de 22,05 kHz. De plus, le filtrage numérique «embarqué» dans les décodeurs commerciaux limite à 0,45 Fs la fréquence maximale, afin de réduire les risques de repliement de spectre (aliasing) (figure 2). La fréquence maximale est, au final, limitée à 20 kHz.



La bande passante de la partie linéaire, transformateur de sortie compris, s'étend de 20 Hz à 30 kHz à -1 dB.

Le transformateur de sortie

Rien ne sert de développer un système dont le rapport signal / bruit dépasse les 100 dB, si c'est pour le

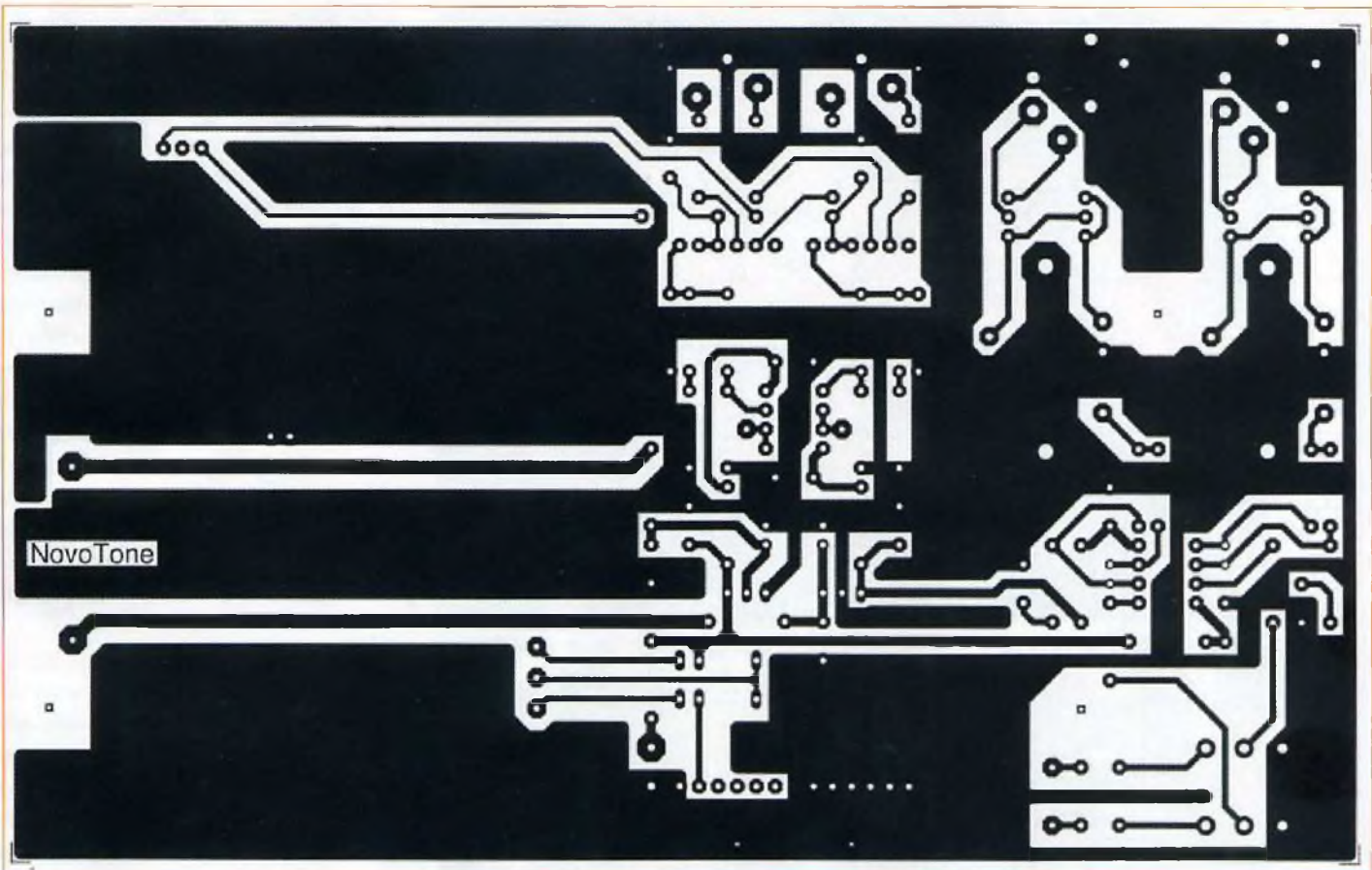


raccorder à un arrosoir à parasites. Et, malgré une législation assez stricte imposée par les «FCC rules» américaines, cela reste malheureusement le lot de bon nombre d'ordinateurs ... ainsi que d'autres appareils, en pas-

sant par les ampoules dites à «faible consommation».

Le transformateur de sortie, de marque Monacor, porte la référence LTR-110. Il est disponible auprès des distributeurs pour une somme

modique d'une dizaine d'euros. Il isole parfaitement la partie préamplificatrice et PC de l'amplificateur. De plus, la sortie peut être symétrisée, ce qui autorise l'utilisation de câbles assez longs.



Des essais, sans dégradation du signal, ont été réalisés avec un câble de 35 m !

Le transformateur d'alimentation, extérieur et le boîtier participent également à l'amélioration de cette insensibilité aux parasites, à condition que ce dernier soit bien raccordé à la masse du circuit.

Alimentation

Vu la faible consommation du préamplificateur, nous utiliserons l'alimentation livrée avec le module DAC.

Un transformateur extérieur de 9 Vac / 1 A fournit une tension de... 12 Vac, qui est redressée pour obtenir du ± 18 Vdc.

Le module utilise une paire LM317 / LM337 pour réguler deux tensions de ± 10 Vdc.

Nous récupérons les tensions non régulées de ± 18 Vdc pour en obtenir du ± 12 Vdc.

L'ondulation relevée sur C1 et C2 fait 500 mVpp, sur C3 et C4 elle tombe à 400 μ Vpp.

Le taux de réjection de l'alimentation pour ce type d'AOP est de l'ordre de 60 dB. On a, de ce fait, éliminé toute



source de bruit pouvant venir de l'alimentation.

La mesure «Ronflement + Bruit» est faite avec le commutateur en position «Lin-1», entrée en court-circuit et potentiomètre de volume tourné au maximum.

Le ronflement en sortie n'excède pas 20 μ Vac et la mesure du «ronflement + bruit» (Hum & Noise) donne 10 μ Vac en pondération (A).

Le rapport signal / bruit est alors de 96 dB linéaire.

Mise en œuvre

Le boîtier utilisé mesure 200 x 70 x 150 mm. Il est disponible auprès de la Sté Conrad sous la référence 520403.

La première opération, consiste à marquer les divers perçages du boîtier, à l'aide des cartes non câblées.

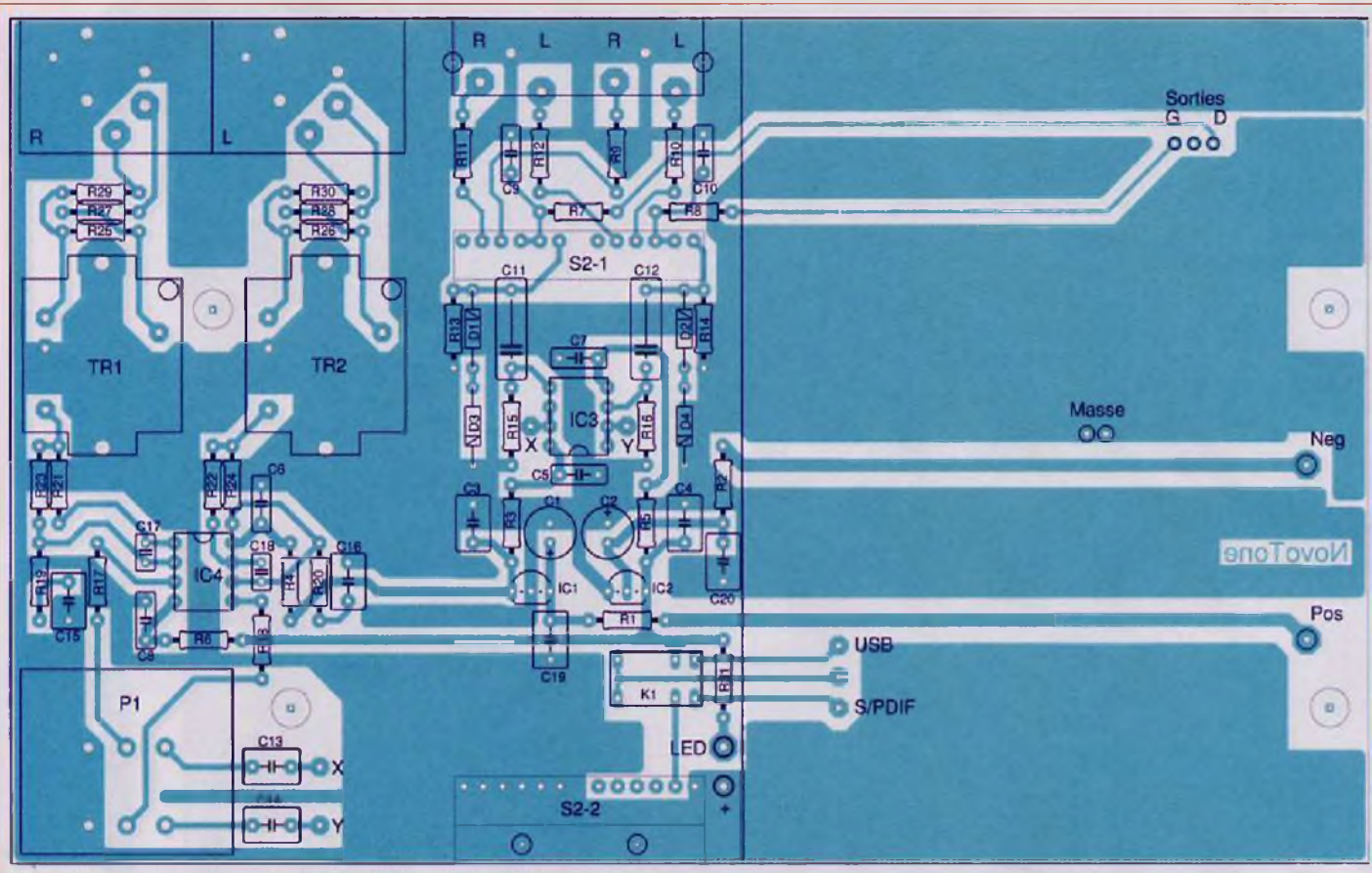
La face avant est gravée par Schaeffer. La position latérale de la carte est définie par le positionnement des deux composants P1 et S2 (photo A).

La carte sera fixée contre la face arrière par les divers socles RCA et XLR, un espace d'environ 2 mm subsistera entre le bord de la carte et la face arrière.

Le circuit imprimé

L'utilisation du module DAC nécessite une petite préparation.

Les deux commutateurs d'origine sont enlevés, ainsi que les deux diodes de redressement.



4

Nomenclature

• Condensateurs

C1, C2 : 220 µF / 25 V / 2,5 mm
 C3 à C8, C13, C14, C19, C20 : 1 µF / 50 V / 5 mm
 C9, C10 : 2,2 nF / 100 V / 5 mm
 C11, C12 : 47 nF / 100 V / 10 mm
 C15, C16 : 2,2 µF / 50 V / 5 mm
 C17, C18 : 22 pF / 100 V / 2,5 mm

• Résistances ½ W / 1 %

R1, R2 : 22 Ω
 R3 à R6 : 100 Ω
 R7, R8 : 1 kΩ
 R9 à R12, R17, R18 : 10 kΩ
 R13, R14 : 47 kΩ
 R15, R16 : 470 kΩ
 R19, R20 : 18 kΩ

R21, R22 : 680 Ω
 R23, R24 : 62 kΩ
 R25, R26 : 2 kΩ
 R27 à R30 : 300 Ω
 R31 : 4,7 kΩ

• Semiconducteurs

2 BYV27-100 (sur module DAC)
 D1 à D4 : zéner 5,1 V / 400 mW
 IC1 : 78L12
 IC2 : 79L12
 IC3, IC4 : OPA2604
 DAC - S/P DIF (www.hifidiyshop.com)
 Led Ø 5 mm / 2 mA

• Divers

K1 : relais 12V G5V-1

P1 : 2 x 50 kΩ
 S2 : commutateur 2 circuits/5 positions + galette
 Axe pour S2
 TR1, TR2 : Monacor LTR-110
 Socle RCA, stéréo, double
 Socle Neutrik NC3FBH1
 4 entretoises M3, 10 mm F-F
 Boîtier : 200 x 70 x 150 mm (Conrad)
 Face avant Schaeffer
 Manchon 6 mm
 Allonge d'axe
 2 passages d'axes
 S1 : interrupteur
 2 boutons
 Raccord led
 Transformateur 9 Vac / 1 A

Quatre entretoises en plastique de 5 mm sont collées aux quatre coins, à l'aide de colle cyanoacrylate (photo C). Deux nouvelles diodes sont mises en place et les queues des composants, côté «redressé», traversent la carte préamplificatrice pour en assurer l'alimentation en ±18 Vdc (photo C). Le module DAC sera fixé sur la carte de base en dernier lieu. Après s'être assuré que tous les composants mécaniques trouvent leur place.

L'assemblage de la carte peut commencer.

Le montage de la carte préamplificatrice ne présente pas de difficulté majeure. (figures 3, 4 et photo D).

Souder les composants par ordre croissant de grandeur en terminant par les transformateurs et les socles. Le routage des signaux entre IC3 et le potentiomètre P1, à savoir X-X et Y-Y, se fait par des fils «kynar» soudés et collés du côté cuivré.

Avant de fixer le module DAC, visser

les quatre entretoises M3 de 10 mm sur la carte préamplificatrice.

Le module DAC est ainsi placé comme suit :

- Les queues des deux diodes de redressement sont passées dans les «VIA's» de la carte de base et soudés.
- Les autres contacts se font par des fils nus, soudés, reliant les deux cartes soit : deux fils pour les sorties G et D, trois fils pour la commutation USB - S/P DIF et enfin deux fils pour la masse située à peu près au centre

du module (photo C). La carte sera testée avant son insertion dans le boîtier.

Vérifier une dernière fois l'assemblage, mais pour autant que les circuits intégrés soient soudés dans le bon sens, le non-fonctionnement de la carte n'aura pas de conséquences catastrophiques.

Raccorder le transformateur extérieur et vérifier les tensions d'alimentation symétriques. Vérifier leurs présences aux broches 4 et 8 des deux OPA2604. Vérifier la tension de sortie de chaque AOP, aux broches 1 et 7, celle-ci doit être nulle. En «activant» l'entrée Lin-1 par un signal de 500 mV_{ac} à 1 kHz, vous devez retrouver, en sortie, un signal variant entre 0 et 1,5 V_{ac}.

Montage final

La carte peut être fixée dans le boîtier. Les socles d'entrées et sorties sont fixés au panneau arrière.

Les deux faces sont fixées à la coquille du bas par des vis et écrous bien serrés. La coquille du haut sera fermée à l'aide des vis auto-tarandeuses fournies.

La mise à la masse du boîtier se fait par l'intermédiaire des vis de fixation des deux socles XLR.

Les trous de fixations des deux coquilles, du côté XLR, seront «alésés» à l'aide d'un foret de 8 mm, afin d'assurer le contact électrique avec la face arrière.

La face avant est reliée à la face arrière par un fil de 0,75 mm, pris dans les vis de fixation du bas (photo A).

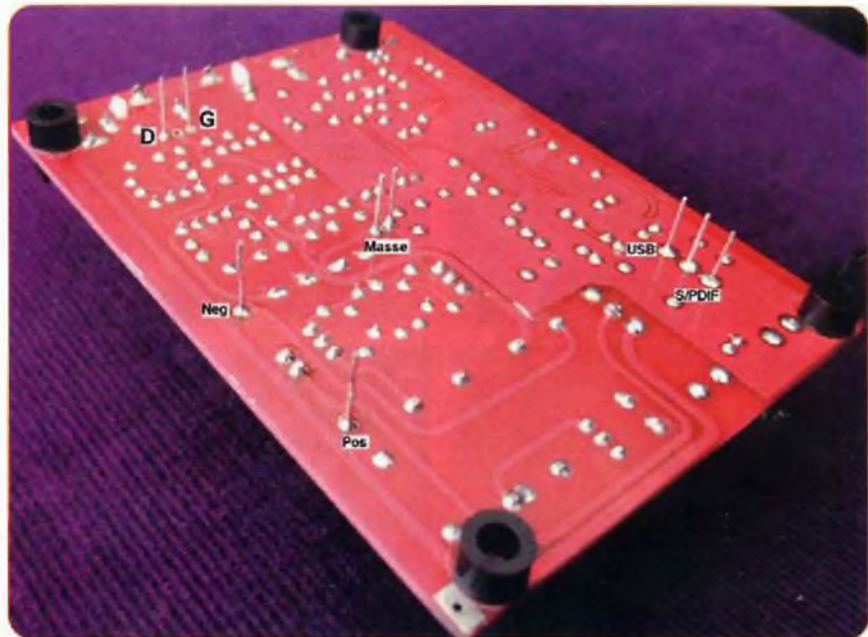
S'assurer que les quatre éléments composant le boîtier sont bien en contact avec la masse de la carte.

Les mesures

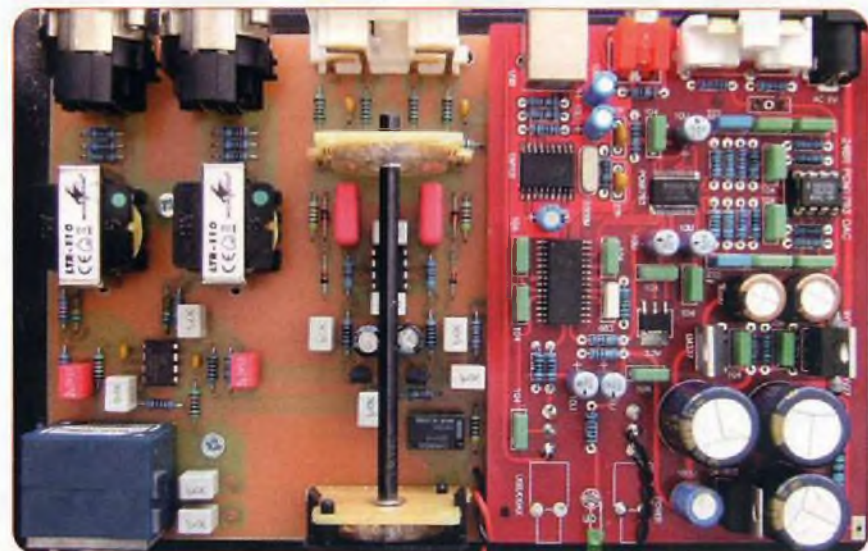
La figure 5 montre la réponse aux signaux carrés de la section préamplificatrice. Le temps de montée est de 8 μ s environ, ce qui représente une fréquence de coupure située vers 50 kHz à -3 dB.

Le temps de montée des signaux transitant par l'entrée S/P DIF est limité à... 16 μ s par la fréquence maximale de coupure du filtrage numérique.

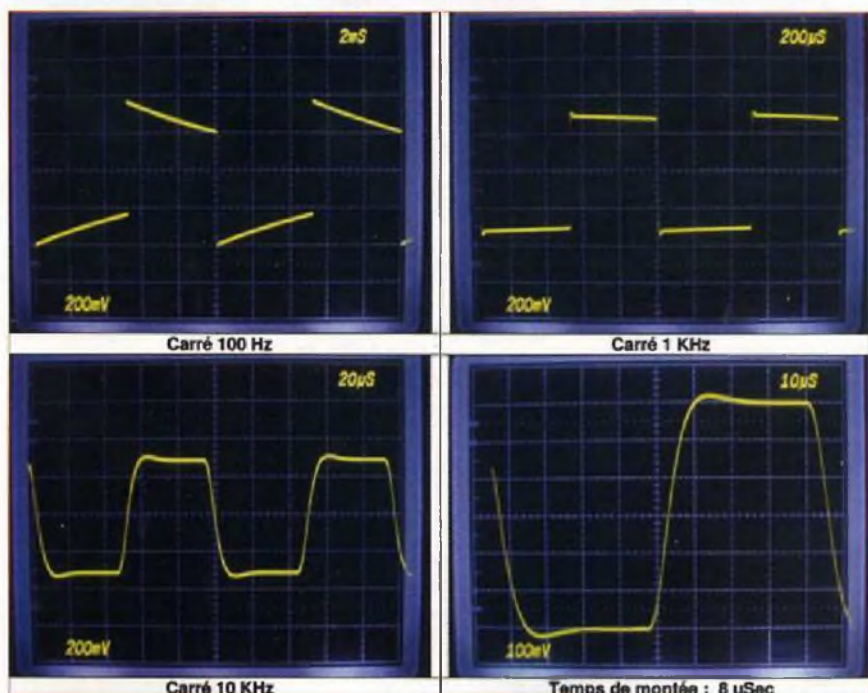
Inutile de s'emporter, c'est la même chose pour tous les lecteurs CD, même via la sortie numérique !



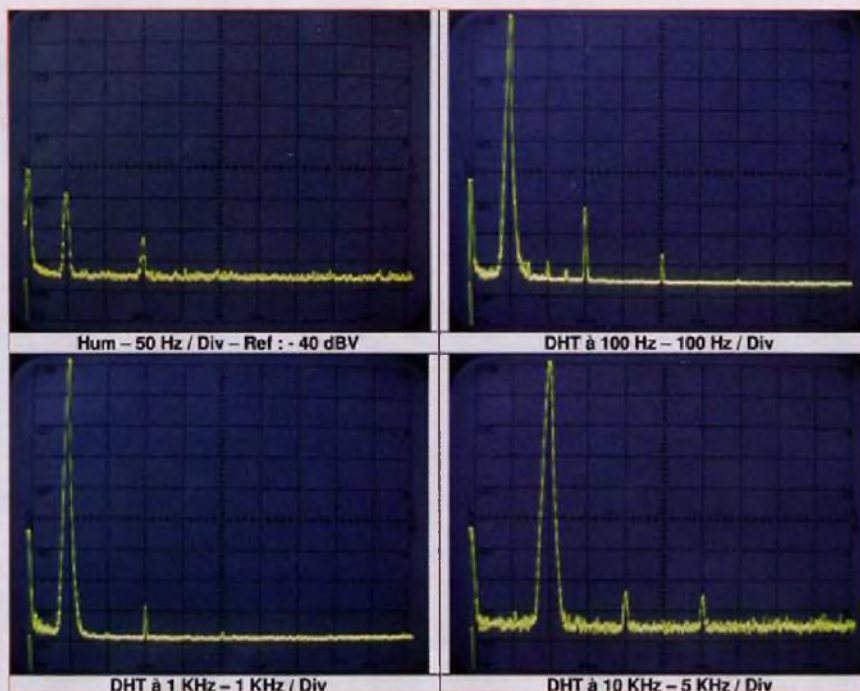
C



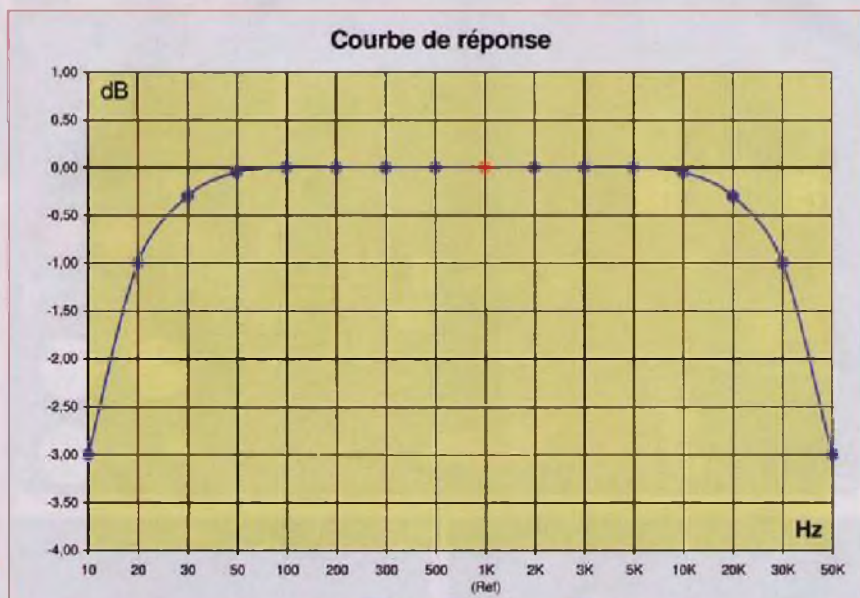
D



5



6



7

Caractéristiques Techniques

Bande passante 1 KHz à -1 dB	20 Hz → 30 KHz à -1 dB
Bande passante 1 KHz à -3 dB	10 Hz → 50 KHz à -3 dB
Temps de montée	8 µSec
Gain	-∞ → +10dB
Taux de distorsion 100Hz → 10KHz	< 0,1% à 1 Vac / (Typ: 0,01% à 1 KHz)
Signal maximum en entrée	4 Vac à 2% de DHT
Signal de sortie maximum	4 Vac à 2% de DHT
Entrées	S/PDIF - USB - LIN1 - LIN2
Ronflement & Bruit	< 20 µVac
Rapport Signal/Bruit	> 90 dB pour 1 Vac en sortie
Impédance d'entrée	47 KΩ
Impédance de sortie	600 Ω - Balancé - Isolé
Diaphonie 100Hz → 10 KHz	> 60 dB
Connecteurs	RCA - XLR
Consommation	230Vac - 35 mA / 8 VA
Dimensions	200x50x150mm
Poids	1,4 Kg

8

Au passage, nous pouvons nous poser la question de l'utilité réelle des préamplificateurs et amplificateurs qui «montent» à 100 kHz, si la source, elle, ne dépasse pas les 20 kHz.

La mesure de la distorsion harmonique et du bruit de la section préamplificatrice est visualisée en figure 6. A noter que le niveau de référence de la mesure du bruit est de -40 dBV, ce qui place le bruit de fond à -100 dB Lin.

Nous constatons également l'absence totale de tout signal périodique.

Le taux de distorsion, à 1 kHz, pour 1 V_{eff} en sortie «préampli», mesuré au distorsiomètre est de 0,01 %.

La courbe de réponse, représentée en figure 7, montre une excellente linéarité.

La réponse «fréquentielle» entre 20 Hz et 30 kHz reste comprise entre 0 et -1 dB, pour un câble en sortie de 4 m.

Pour l'entrée numérique, la réponse en fréquence suit exactement la même courbe jusqu'à 20 kHz.

Mais l'ordre du filtre est tel que... à 21 kHz, le signal se trouve... 80 dB plus bas (figure 2) !

Conclusion

A l'usage, cette réalisation très compacte se révèle «transparente», tout en apportant un gain programmable de 10 dB.

L'entrée USB permet l'écoute des programmes de diffusion en «haute fidélité» au départ d'un PC et l'entrée S/P DIF la reproduction des disques compacts, sans aucune altération. A l'écoute, la numérisation «originelle» est totalement éliminée, pour ne laisser que la perception, bien agréable, d'un signal analogique classique.

La sortie, par transformateur, assure une parfaite isolation. L'impédance de sortie de 600 Ω, symétrique, permet l'utilisation de câbles assez longs. Ce préamplificateur est exempt de bruits et est insensible aux parasites.

J.L. VANDERSLEYEN

Pour les données de fabrication, des cartes imprimées ou quelque problème d'approvisionnement, n'hésitez pas à me contacter à l'adresse :
 jl.vandersleyen@skynet.be ou via notre site www.novotone.be/fr

LES « TUBES » EN 3 CD

LED/ELECTRONIQUE PRATIQUE - FICHIERS PDF

Et si on parlait tubes...

En 33 cours

apprenez à connaître et à maîtriser
la fonction des tubes électroniques

Émission thermoïonique, électron-volt, charge d'espace...



Et si vous réalisiez votre ampli à tubes...

Une sélection de 9 amplificateurs
de puissances 9 Weff à 65 Weff

à base des tubes triodes, tétrodes ou pentodes

Et si vous réalisiez votre chaîne hi-fi à tubes...

8 amplis de puissances 4 à 120 Weff

4 préamplis haut et bas niveau

1 filtre actif deux voies

Montages à la portée de tous en suivant pas à pas nos explications



Bon à retourner à : TRANSOCÉANIC - 3, boulevard Ney 75018 Paris - France

• Je coche ci-dessous le(s) CD-Rom que je désire recevoir - Tarifs frais de port inclus

« Et si on parlait tubes... » • France : 50 € • Union européenne : 52 € • Autres destinations : 53 €

« Et si vous réalisiez votre ampli à tubes... » • France : 30 € • UE + Suisse : 32 € • Autres destinations : 33 €

« Et si vous réalisiez votre chaîne hi-fi à tubes... » • France : 30 € • UE + Suisse : 32 € • Autres destinations : 33 €

• J'envoie mon règlement

par chèque joint à l'ordre de Transocéanic

par virement bancaire (IBAN : FR76 3005 6000 3000 3020 1728 445 / BIC : CCFRFRPP)

Nom Prénom

Adresse

Code Postal Ville-Pays Tél. ou courriel

PETITES ANNONCES

- **VOUS ÊTES UN PARTICULIER.** Vous bénéficiez d'une petite annonce gratuite dans ces pages. Votre annonce est à nous faire parvenir par courrier postal (remplir la grille ci-dessous) ou électronique (<redacep@fr.oleane.com>, texte dans le corps du mail et non en pièce jointe). Elle ne doit pas dépasser cinq lignes (400 caractères, espaces compris). Elle doit être non commerciale et s'adresser à d'autres particuliers.
- **VOUS ÊTES UNE SOCIÉTÉ.** Cette rubrique vous est ouverte sous forme de modules encadrés, deux formats au choix (1 x L).
Module simple : 46 mm x 50 mm, **Module double** : 46 mm x 100 mm. Prix TTC respectifs : 65,00 € et 110,00 €.
Le règlement est à joindre obligatoirement à votre commande. Une facture vous sera adressée.
- **TOUTES LES ANNONCES** doivent nous parvenir avant le 15 de chaque mois (pour une parution le mois suivant). Le service publicité reste seul juge pour la publication des petites annonces en conformité avec la loi.

VENTE/ACHAT

RECHERCHE revue

Électronique Pratique N° 357 (février 2011) + Livre «Laboratoire Électronique» par Alfred Haas + Livre «Basse Fréquence et Haute Fidélité» par R. Brault. Faire offre à Claude Houde par courriel va2hdd@aei.ca

VDS 2 oscillo Metrix OX863, 2x100 MHz + 1 oscillo Hameg HM 1005, 3x100 MHz + 1 oscillo Metrix OC800, 2x20 MHz + 1 mire Philips PM5418 + 1 mire Perifelec 2671 + 1 station air chaud Weller WHA 300, le lot 700 € + frais de port. Mr Pitti Alain
Tél. : 04 92 89 00 33

Ne jetez pas vos revues d'électronique (Electronique pratique, Radio-plans, Le Haut-parleur, Elektor...). Epargnez-leur un triste sort! Je me déplace pour récupérer vos revues pour compléter la collection d'un passionné d'électronique. Sincères remerciements.
Tél. : 05 52 62 15 26
xaaander@gmail.com

CHERCHE Elektor hors-série Hautes Fréquences N°3, Nouvelle Electronique hors-séries N°3 et 4, livres La Cibible et totale sur le

Jackson, capteurs KMZ 10B et UGN3140, échange Elektor N° en double contre autres Elektor ou autres revues.

Liste des numéros sur demande.
Tél. : 06 33 64 46 47
Eric de 9h30 à 21h30

RECHERCHE contact sur les départements 38, 69, 01 avec un passionné de programmation pour faire aboutir un programme électronique TSF. Tél. : 04 74 54 52 79

RECHERCHE ECC88/E88CC, Siemens, enceintes Klipsch KLF30 ou Chorus II, bras EMT 929, Studer D730, JBL L220, 4333, pré-pré Yves Cochet PP2, Hiraga 2, bras EMT929, moteur JBL 2440, 2482, tweeter Focal TC100K.
Tél. : 03 22 43 11 46

ACHÈTE ampli-tuners anciens, coffrets bois, Pioneer, Kenwood ou autres, amplis Franck Lampes.
Tél. : 01 42 04 50 75

VDS tubes ECC85, ECH81, EL41, GZ41, A241, EF86, EL84, ECC88, 6AQ5, 6BE6, 6AU6, ECC40, 6AV5, EF40, EF42. **RECHERCHE** 1 tube UCH41.
Tél. : 03 81 52 66 65

VDS tubes neufs et occasion, condos papier huilé HT testables

sur lampemètre à domicile. Liste sur demande, tubes neufs. E-mail : serresjc@yahoo.fr

VDS (pour cause de cessation d'activité) 1 analyseur de spectre HP 3580A, 1 lampemètre Metrix 310BM. Faire offre.
jp.tissier@laposte.net

RECHERCHE récepteur de télécommande 433.92 MHz 1 ou 2 canaux, compatible avec mes émetteurs de marque Motostar, modèle RE534 ou clickstar 4. Toute personne susceptible de m'aider dans ma recherche sera la bienvenue.
Tél. : 06 15 42 37 08

VDS tubes électroniques ECC... ECL + lampes TSF, CV, bloc Fi, transfo Védo, etc... + supports pour tubes. Tubes neufs : 1,5 € pièce, support : 0,5 € pièce. Pièces TSF à

Appareils de mesures électroniques d'occasion, oscilloscopes, générateurs, etc.

HFC Audiovisuel

29, rue Capitaine Dreyfus
68100 MULHOUSE

Tél. : 03 89 45 52 11

www.hfc-audiovisuel.com

SIRET 30878557600025

débattre + ampli-tuner Ferguson 3933 FTC, 2x80 W avec baffles : 250 € + générateur de fonctions, type Selectronic 10-500 kHz : 100 € + plusieurs maquettes alimentation variable, réglée 0,5 à 5 A, au prix du matériel. Tél. : 01 39 35 13 49 ou ray.wuest@dbmail.com



32 rue de l'égalité
39360 VIRY
Tél: 03 84 41 14 93
Fax: 03 84 41 15 24
E-mail: imprelec@wanadoo.fr
Réalise vos
CIRCUITS IMPRIMÉS
de qualité professionnelle SF ou DF étamés, percés sur V.E.8/10 ou 16/10° trous métallisés, sérigraphie, vernis d'épargne.
face alu et polyester multi-couleurs pour façade d'appareil.
Montage de composants.
De la pièce unique à la série, vente aux entreprises et particuliers.
Travaux exécutés à partir de tous documents.
Tarifs contre une enveloppe timbrée, par Tél ou mail.
Pour toute commande d'un montant supérieur à 50,00 € ttc, une mini lampe torche à LED offerte

PETITE ANNONCE GRATUITE RÉSERVÉE AUX PARTICULIERS

À retourner à : Transocéanic - Électronique Pratique - 3, boulevard Ney 75018 Paris ou <redacep@fr.oleane.com>

M. M^{me} M^{lle}

Nom

Prénom

Adresse

Code postal

Ville/Pays

Tél. ou e-mail :

• TEXTE À ÉCRIRE TRÈS LISIBLEMENT •

hifi vidéo

home cinéma

N° 404 Mars/Avril 2012

Système 2.1 Triangle Color 1.2.3
Un son signé Triangle pour votre ordinateur

Casque Focal Spirit One
Le digne héritier du tempérament Focal

Ensemble 2.1 Blu-ray 3D Samsung HT-D7200
Le tout-en-un venu d'un autre monde



REPORTAGE

CES 2012



LE SALON DES PARIS SUR L'AVENIR ! LA RÉVOLUTION OLED

Et aussi...

• Enceintes ultra plates Klipsch G-28 • Amplificateur Advance Acoustic MAP-306 • Système 2.1 Boston Acoustics SoundWare XS Digital Cinema • Station d'accueil Loewe SoundBox • Casque Klipsch M40 • Vidéoprojecteur 2D/3D Mitsubishi HC7800 • Casque Philips Fidelio L1 • Enceintes de bibliothèque ArtSound AS250.2

Andorre : 4,50 € - Belgique : 5,80 € - Espagne : 5,40 €
Suisse : 9 FS - DOM : 5,70 € - Canada : 9,50 \$ can - Maroc : 40 mad
Polynésie Fr. avon : 1600 xpf, Polynésie Fr. surface : 800 xpf

L 12539-404 - F: 4,50 € - RD



HD MAG

Drive

et toutes les sorties
en Blu-ray et DVD

EN KIOSQUE ACTUELLEMENT

St Quentin radio

6 rue de St Quentin 75010 PARIS

38 ans

à votre service

avec bonne humeur

Tél 01 40 37 70 74 - Fax 01 40 37 70 91
www.stquentin-radio.com
e-mail : sqr@stquentin-radio.com

Prix ttc donnés à titre indicatif

VA 6000 - amplificateur vidéo 6 canaux



24€

Amplificateur vidéo 6 canaux avec réglage de niveau individuel : 0,5 - 1,5Vp impédance de sortie 75Ω.
Dimensions : 155x74x20mm, boîtier métal
Entrée et sortie signal sur fiche RCA/ CINCH
Alimentation - 12V 1A non fournie

Convertisseur péritel en HDMI



129€

Transforme le signal péritel en signal HDMI. 720p HDMI (50 ou 60 Hz)
Signal vidéo supporté : NTSC3 / PAL / RGB (50 ou 60Hz, détection automatique).
Alimentation 5V/2A fournie
Sortie audio sur jack 3,5mm

HPS 50 - oscilloscope portable avec connexion USB

Conçu par des électroniciens pour des électroniciens ! Puissance, dimensions compactes et une connexion USB : tout ce qu'il vous faut dans un oscilloscope. Le clavier grand format et l'afficheur LCD à haute luminosité facilitent l'utilisation de cet oscilloscope. Ces caractéristiques en font un instrument de mesure indispensable !

299€

Caractéristiques

fréquence d'échantillonnage 40MHz, largeur de bande analogique 12MHz, sensibilité 0.1 mV, 5mV à 20V/div en 12 pas, base de temps 50ns à 1heure/div en 34 pas

contenu:

- adaptateur de chargeur universel
- sonde de mesure isolée x1 / x10: PROBE60S
- câble USB
- oscilloscope portable

- alimentation: Accus Li-ion: 7.4V / 1050mAh
- poids: 440g
- dimensions: 110 x 175 x 40mm

velleman
INSTRUMENTS



Amplificateur à tubes Dynavox VR-70E II - Stéréo

Caractéristiques

Amplificateur à tubes d'une bonne sonorité, alliant puissance et la sonorité de l'amplificateur à tubes.

- Tubes sortie 4 x EL 34, préampli 2x6F2
- Puissance : 2x40W RMS
- Impédance : 20K ohm
- Bande passante : 10Hz - 40KHz
- THD : < 1%
- Rapport signal/bruit : >88 dB
- Alimentation : 230V AC - 50Hz
- Dimensions : 350x300x185mm
- Poids : 14,5Kg (*)

699€



Amplificateur à tubes Dynavox VR-80E - Mono

Caractéristiques

Amplificateur à tubes monophonique, qui se dénote par un gain de puissance, un bel équilibre tonal, une dynamique importante permettant de driver des enceintes "difficiles", 1 entrée source RCA, bornier haut parleur doré à visser (4/8 ohm)

- Tubes sortie 4 x EL 34, préampli 12AX7 + 12AU7
- Puissance : 80W RMS
- Impédance : 100K ohm
- Impédance de sortie : 4 ohm/8 ohm
- Bande passante : 16Hz - 100KHz ±1dB
- THD : < 1%
- Rapport signal/bruit : >91 dB
- Alimentation : 230V AC - 50Hz
- Dimensions : 350x300x190mm
- Poids : 12,8Kg

495€

*Frais de port (si expédition) 23€
(France métropolitaine uniquement) (assurance comprise)

Multimètre Numérique LCD 3 1/2

Caractéristiques

- multimètre numérique avec indication automatique de polarité et afficheur LCD 3 1/2 digits
- mesures: courant CC jusqu'à 10A, tension CA et CC jusqu'à 600V, résistance jusqu'à 2Mohm
- test de diodes, transistors et continuité avec buzzer
- fonction mémoire
- livré avec gaine de protection
- CAT. II 600V

12€



Fiche cinch/rca Réan/Neutrik

Rca doré, système Neutrik, lot de 4 fiches mâles, couleur au choix : rouge, noir, vert, bleu, jaune, blanc.



6,40€ lot de 4 fiches

Mini-amplificateur Dynavox HiFi CS-PA-1

Caractéristiques

Généreusement équipé, cet ampli trouvera aisément sa place dans le domaine informatique, multimédia ou en tant qu'ampli itinérant. 3 entrées source (Tape/Tuner/CD) + 1 sortie source REC pour enregistrement. Réglage basse/aigu, sortie casque sur façade, commutateur de tonalité, bornier HP à pince.

- 2x50W musical
- Bande passante : 20Hz - 30KHz
- Alimentation : 230V AC - 50Hz
- Dimensions : 180x140x65mm
- Poids : 2Kg



59€

Existe avec haut parleur :

99€



ouvert du lundi au vendredi de 9h30 à 12h30 et de 14h à 18h20 et le samedi de 9h30 à 12h30 et de 14h à 17h45